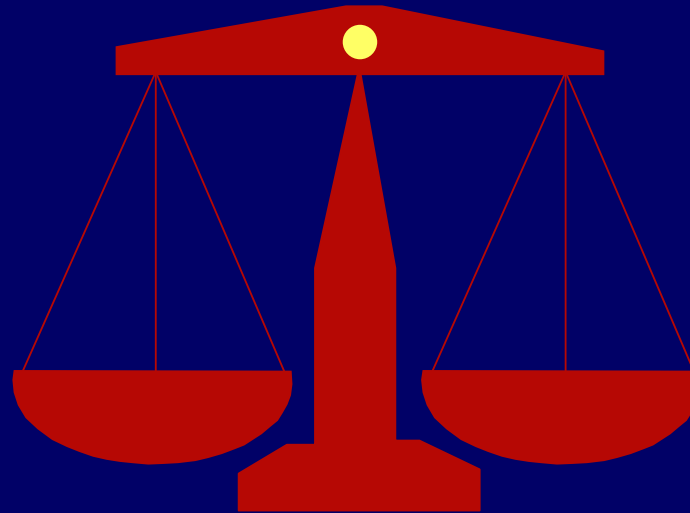


สมดุลของวัตถุประสงค์รูป



รศ.ประเสริฐ คำรงค์ชัย



บทที่ 4 สมดุลของวัตถุคงรูป

สมดุล

หมายถึง สภาวะของแรงที่แตกต่างกันทั้งขนาดและทิศทาง
แต่ผลतिकกรรมสุดท้ายของแรงเหล่านั้นจะหักล้างกันหมด

เนื้อหา

- 4.1 วัตถุคงรูปในสภาวะสมดุล
- 4.2 แผนภาพวัตถุอิสระ
- 4.3 ปฏิกริยาที่จุดรองรับและจุดต่อในโครงสร้าง 2 มิติ
- 4.4 สมดุลของวัตถุคงรูปใน 2 มิติ
- 4.5 Statically indeterminate reaction & Partial constrains
- 4.6 สมดุลของวัตถุคงรูปภายใต้การกระทำของแรง 2 แรง
- 4.7 สมดุลของวัตถุคงรูปภายใต้การกระทำของแรง 3 แรง
- 4.8 แรงปฏิกริยาที่จุดรองรับ และจุดต่อในโครงสร้าง 3 มิติ
- 4.9 สมดุลของวัตถุคงรูปใน 3 มิติ



วัตถุประสงค์

เพื่อศึกษาหรือคำนวณหาค่าแรงต่าง ๆ

ที่จะทำให้

วัตถุอยู่ในสภาวะสมดุล

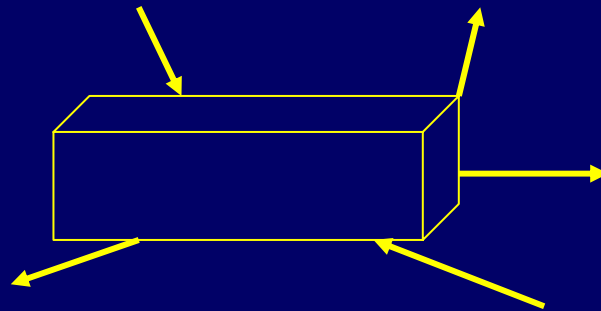
เพื่อประโยชน์ในการออกแบบส่วนประกอบโครงสร้าง

ให้เกิดประโยชน์ในการใช้งานได้เต็มที่และปลอดภัย



4.1 วัตถุคงรูปในสภาวะสมดุล

ระบบแรงภายนอกที่กระทำต่อวัตถุนั้นมีแรงลัพธ์เท่ากับ 0



$$\sum \mathbf{F} = \mathbf{0}$$

$$\sum F_x = 0$$

$$\sum F_y = 0$$

$$\sum F_z = 0$$

$$\sum \mathbf{M} = \sum (\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\mathbf{F}}) = \mathbf{0}$$

$$\sum M_x = 0$$

$$\sum M_y = 0$$

$$\sum M_z = 0$$



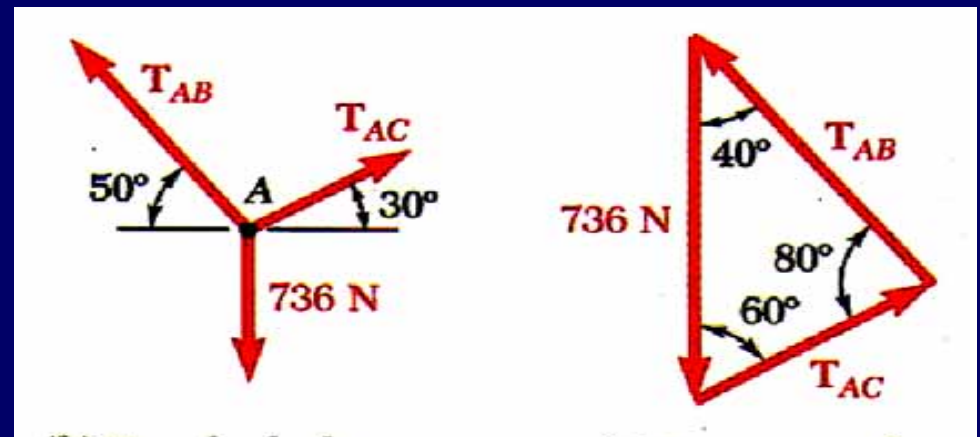
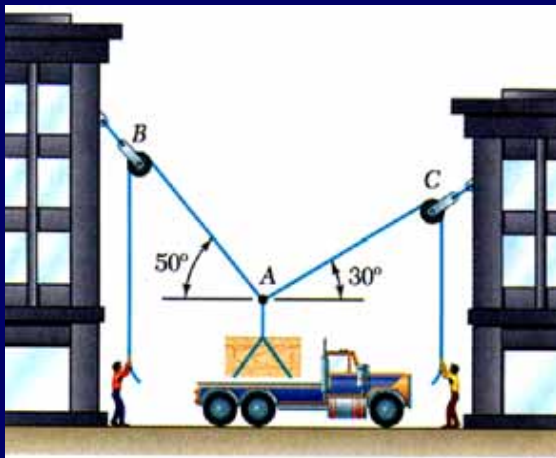
4.2 แผนภาพวัตถุอิสระ (Free Body Diagram ; FBD)

เป็นการเขียนภาพแสดงพฤติกรรมเชิงเส้นของแรง
แทนรูปภาพที่ปรากฏ

จะเขียนแผนภาพทั้งหมด

หรือแยกเขียนบางส่วนก็ได้ตามความจำเป็น

ข้อสำคัญ จะต้องใส่แรงให้ครบทุกแรง



สมุดลวตฤคงรูป

ใน 2 มิติ



4.3 แรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับและจุดซึ่งติดต่อกัน

สำหรับโครงสร้างแบบ 2 มิติ

เมื่อมีระบบแรงภายนอกกระทำต่อวัตถุ

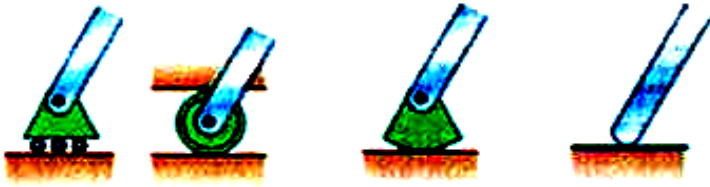
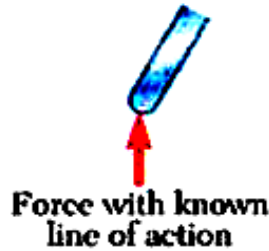
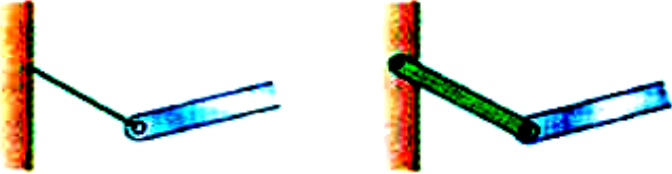

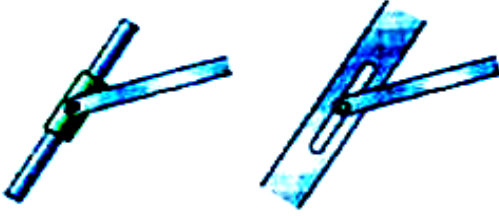
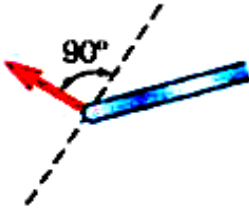
จะมีแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับหรือจุดต่อเนื่องต่าง ๆ

แรงปฏิกิริยาที่เกิดขึ้น มี 3 ลักษณะ ดังนี้



1. แรงปฏิกิริยา 1 แรง ไม่รู้ขนาด รู้แนวกระทำ


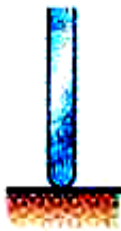
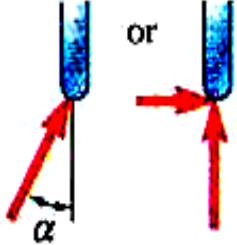
1 Unknown

Support or Connection	Reaction	Number of Unknowns
 <p>Rollers Rocker Frictionless surface</p>	 <p>Force with known line of action</p>	1
 <p>Short cable Short link</p>	 <p>Force with known line of action</p>	1
 <p>Collar on frictionless rod Frictionless pin in slot</p>	 <p>Force with known line of action</p>	1



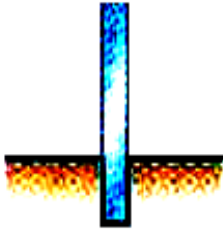
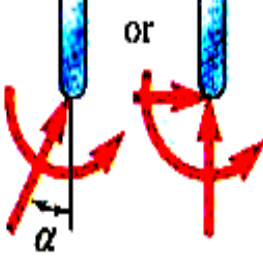
2. แรงปฏิกิริยา 1 แรง ไม่รู้ขนาด ไม่รู้แนวกระทำ

2 Unknown

 <p>Frictionless pin or hinge</p>	 <p>Rough surface</p>	 <p>Force of unknown direction</p>	<p>2</p>
--	---	---	----------

3. แรงปฏิกิริยา 1 แรง ไม่รู้แนว โมเมนต์คู่ควบ 1 คู่

3 Unknown

 <p>Fixed support</p>	 <p>Force and couple</p>	<p>3</p>
---	--	----------



4.4 สมดุลของวัตถุคงรูปใน 2 มิติ

สมดุลของวัตถุคงรูปใน 2 มิติ จะมีสมการสมดุล 3 สมการ คือ

$$\sum F_x = 0$$

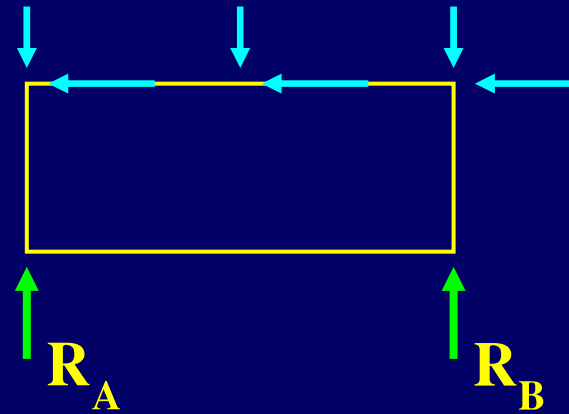
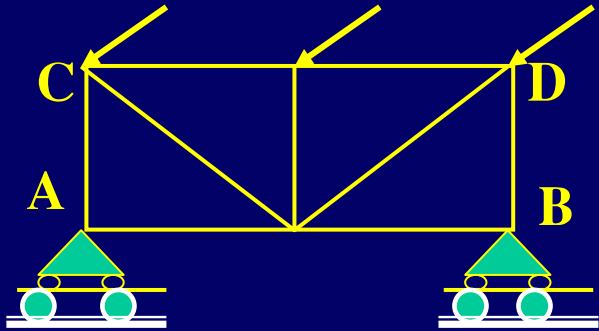
$$\sum F_y = 0$$

$$\sum M = 0$$

ทำให้สามารถหาค่า Unknown ได้ ไม่เกิน 3 ค่า

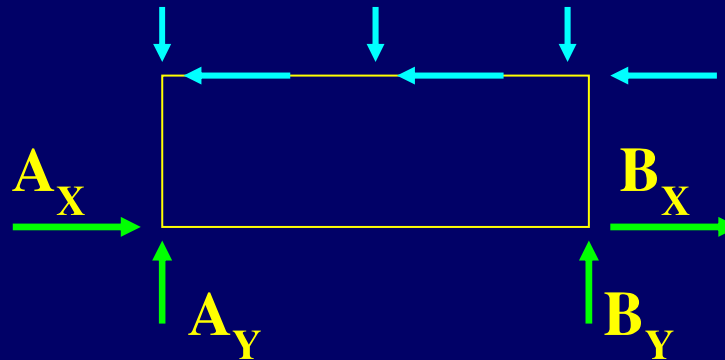
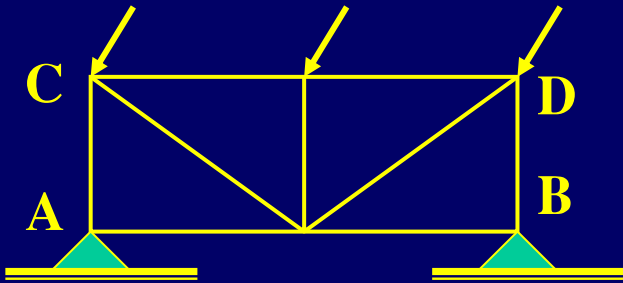


วัตถุทรงรูปบางลักษณะไม่สามารถหาค่า Unknown ได้
ด้วยสมการสมดุลปกติ (Indeterminate) เช่น



ไม่สมดุล

มี Unknown มากกว่าสมการ

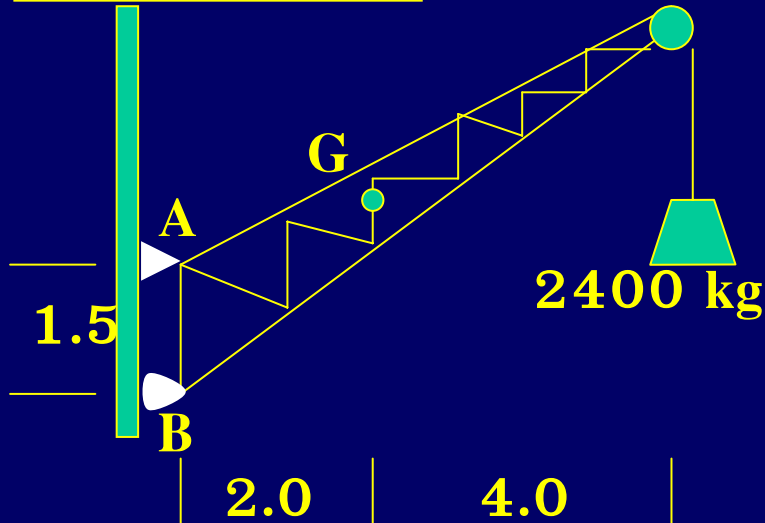


สมดุล
แต่ Unknown
มากกว่า 3 ตัว



ตัวอย่าง 4.1

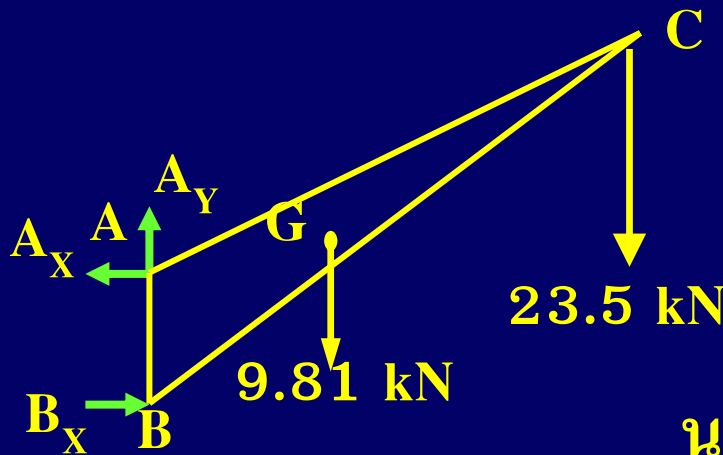
ข้อมูล ปันจันตรง มีมวล 1000 kg
 ยกหีบหนัก 2400 kg
 ยึดด้วย pin ที่ A และ Rocker ที่ B



ปัญหา ให้หาแรงปฏิกิริยาที่ A และ B

วิธีทำ

เขียน FBD แสดงแรงต่างๆ

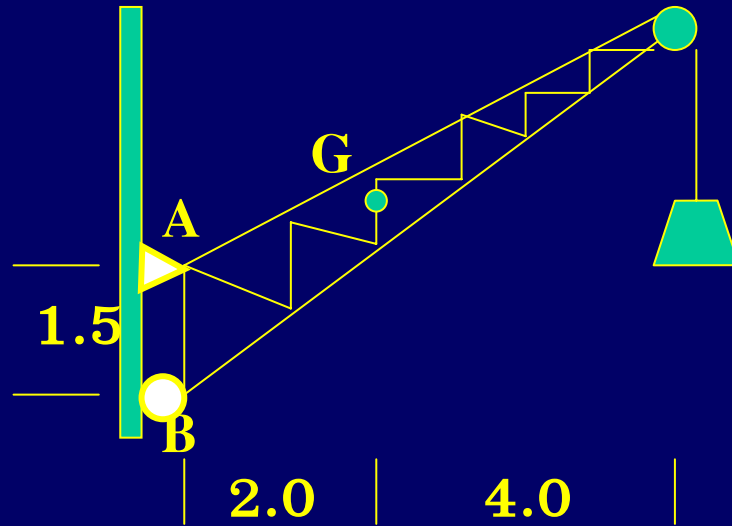
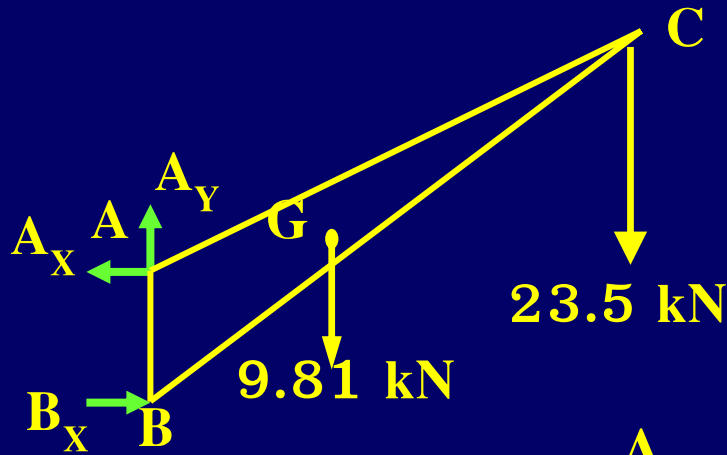


$$\begin{aligned} \text{นน.หีบ} &= (9.81 \times 2400) / 1000 \\ &= 23.5 \text{ kN} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{นน. ปันจัน} &= (9.81 \times 1000) / 1000 \text{ kN} \\ &= 9.81 \text{ kN} \end{aligned}$$



ตัวอย่าง 4.1

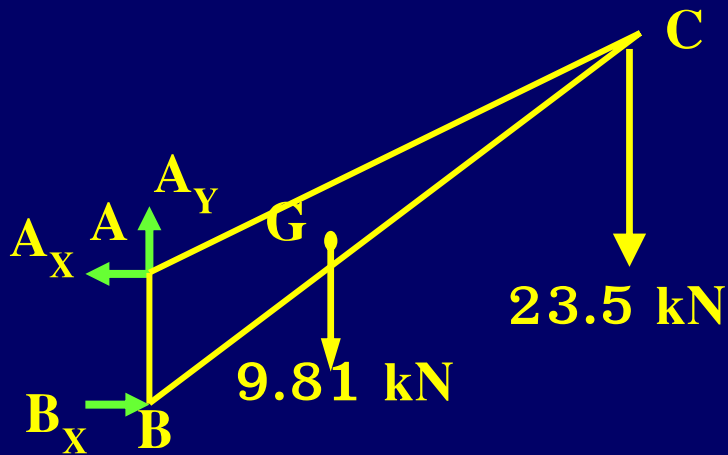


แรงปฏิกิริยา ที่ต้องการหา คือ

A_x, A_y เป็นแรงย่อย 2 แรง เพราะเป็น Pin
 B_x มีแรงย่อยตัวเดียว เพราะเป็น Rocker



ตัวอย่าง 4.1



หา B_x

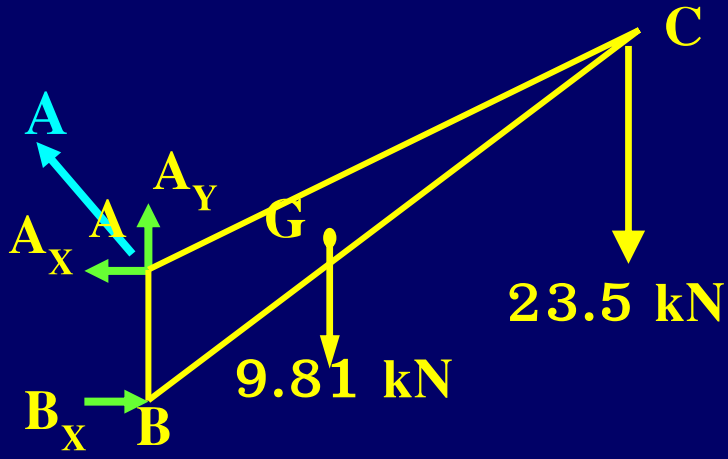
$$\sum M_A = 0$$

$$B_x(1.5m) - (9.81)(2m) - (23.5)(6m) = 0$$

$$B_x = + 107.1 \text{ kN}$$



ตัวอย่าง 4.1



ทำ A_x

$$\sum F_x = 0$$

$$A_x + B_x = 0$$

$$A_x + 107.1 = 0$$

$$A_x = -107.1 \text{ kN}$$

ทำ A_y

$$\sum F_y = 0$$

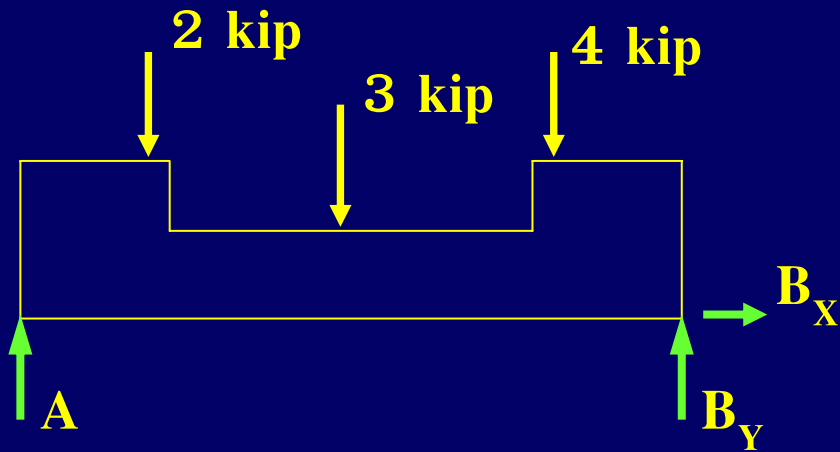
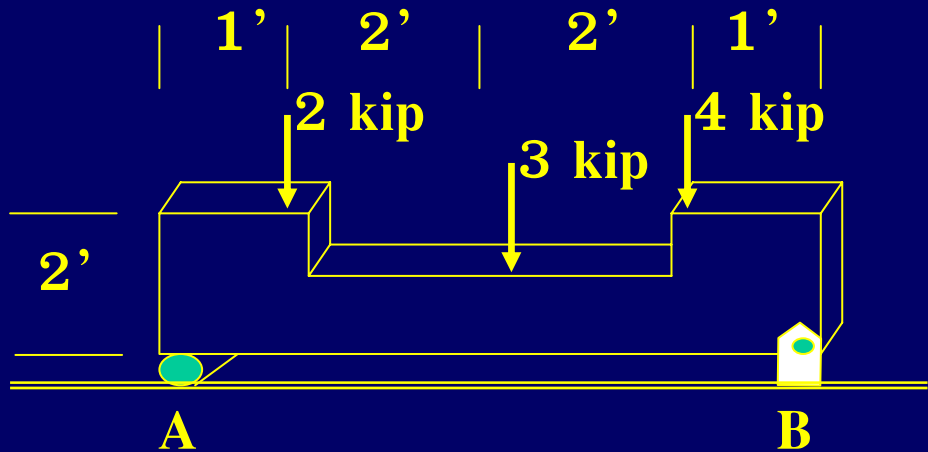
$$A_y - 9.81 - 23.5 = 0$$

$$A_y = 33.3$$

$$\begin{aligned}
 A &= \sqrt{A_x^2 + A_y^2} \\
 &= \sqrt{107.1^2 + 33.3^2} \\
 &= 112.2 \text{ kN} \\
 \theta &= \tan^{-1}(A_y/A_x) = 17.3^\circ
 \end{aligned}$$



ตัวอย่าง 4.2



ข้อมูล

น้ำหนักบรรทุก

กระทำต่อแผ่นเหล็ก ดังรูป

จุด A เป็นจุดรองรับแบบ

Roller จุด B เป็น Pin

ปัญหา

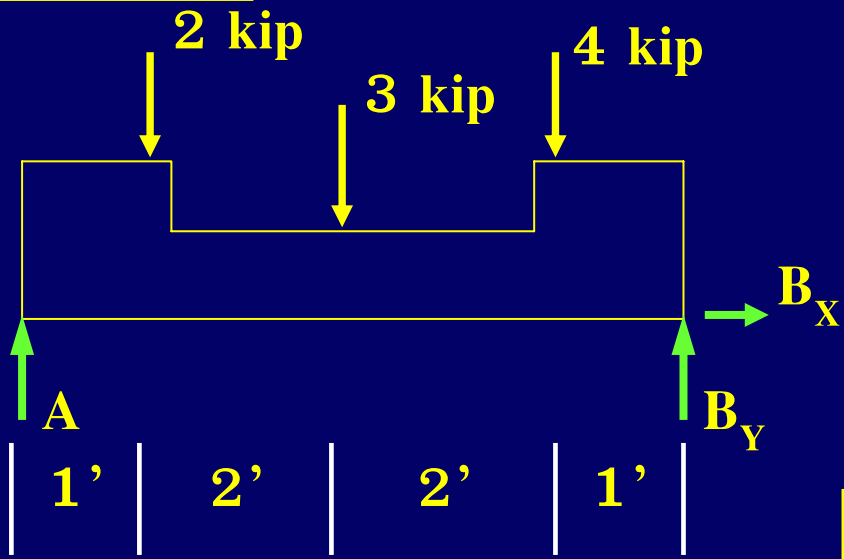
ให้หาแรงปฏิกิริยาที่ A และ B

วิธีทำ

เขียน FBD



ตัวอย่าง 4.2



ที่ A เป็น Roller มีแรงปฏิกิริยา
ในแนวแกน Y เท่านั้น (A)

ที่ B เป็น pin จะมีแรงปฏิกิริยาทั้ง
2 แนวแกน (B_x, B_y)

$$\sum F_x = 0 ; B_x = 0$$

ทศโมเมนต์ ที่ A ; $\sum M_A = 0$
 $B_y(6) - 2(1) - 3(3) - 4(5) = 0$
 $B_y = 5.17 \text{ kip} \uparrow$

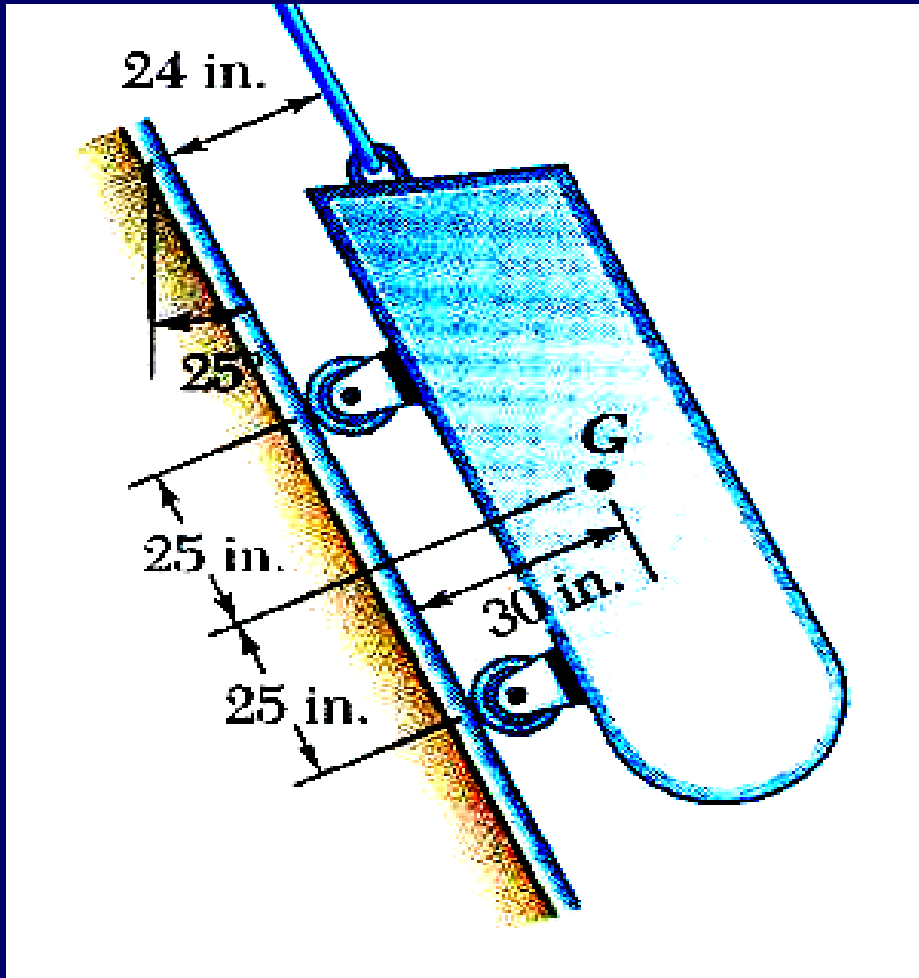
$$\sum F_y = 0$$

$$A + B_y - 2 - 3 - 4 = 0$$

$$A = 38.3 \text{ kip} \uparrow$$



ตัวอย่าง 4.3



ข้อมูล

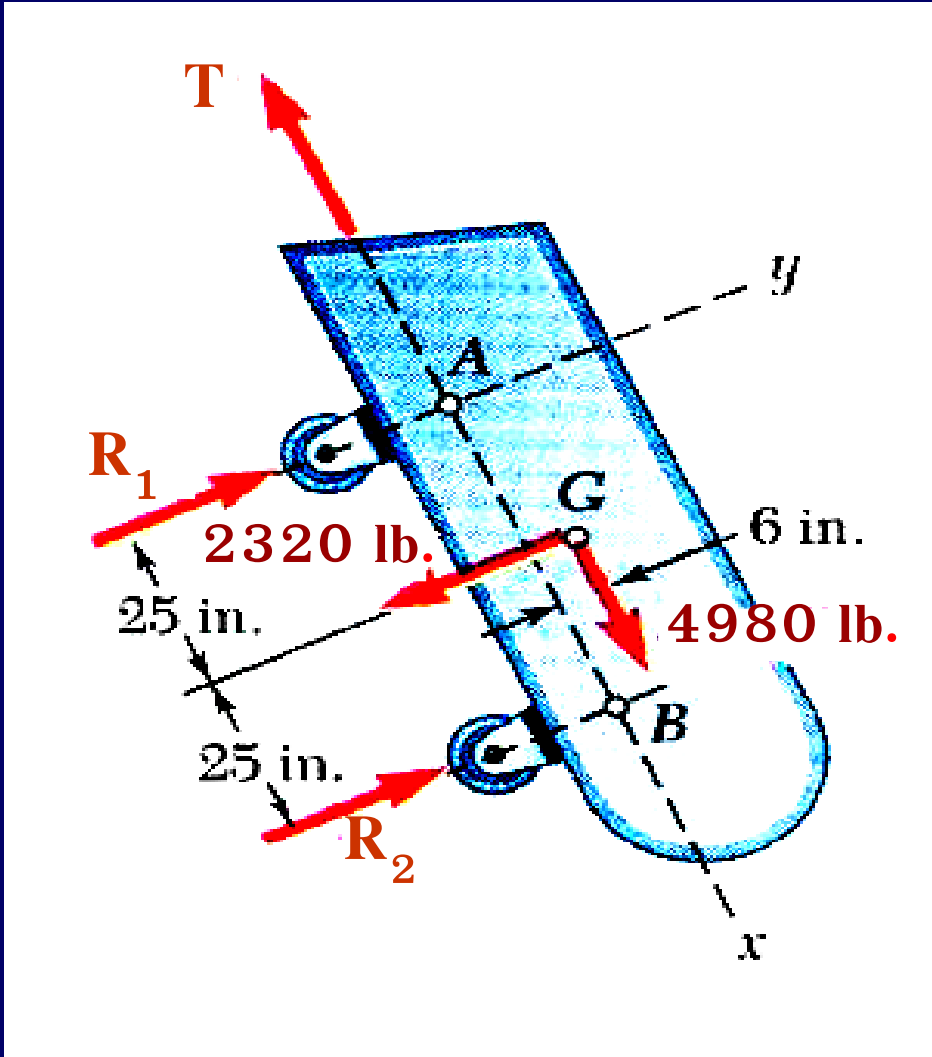
รถบรรทุกของ อยู่หนึ่งบนพื้นเอียง
ทำมุมกับแนวดิ่ง 25 องศา
5500 lb ลงที่ตำแหน่งจุด G
ถูกดึงไว้ด้วยเคเบิล ดังรูป

ปัญหา

ให้หาแรงดึงในเคเบิล และ
แรงปฏิกิริยาที่ล้อแต่ละคู่



วิธีทำ



เขียน FBD ตั้งแกน X,Y ให้
 แกน X อยู่ในแนวแกนrod
 ผ่านสายเคเบิล T
 แกน Y ผ่านล้อหน้า

แยกน้ำหนัก 5500 lb
 ที่ G เข้าสู่แกน X, Y

$$W_X = 4980 \text{ lb}$$

$$W_Y = -2320 \text{ lb}$$



ตัวอย่าง 4.3

$$\sum M_A = 0$$

$$-(2320)(25) - (4980)(6) + 50R_2 = 0$$

$$R_2 = 1758 \text{ lb}$$

$$\sum F_Y = 0$$

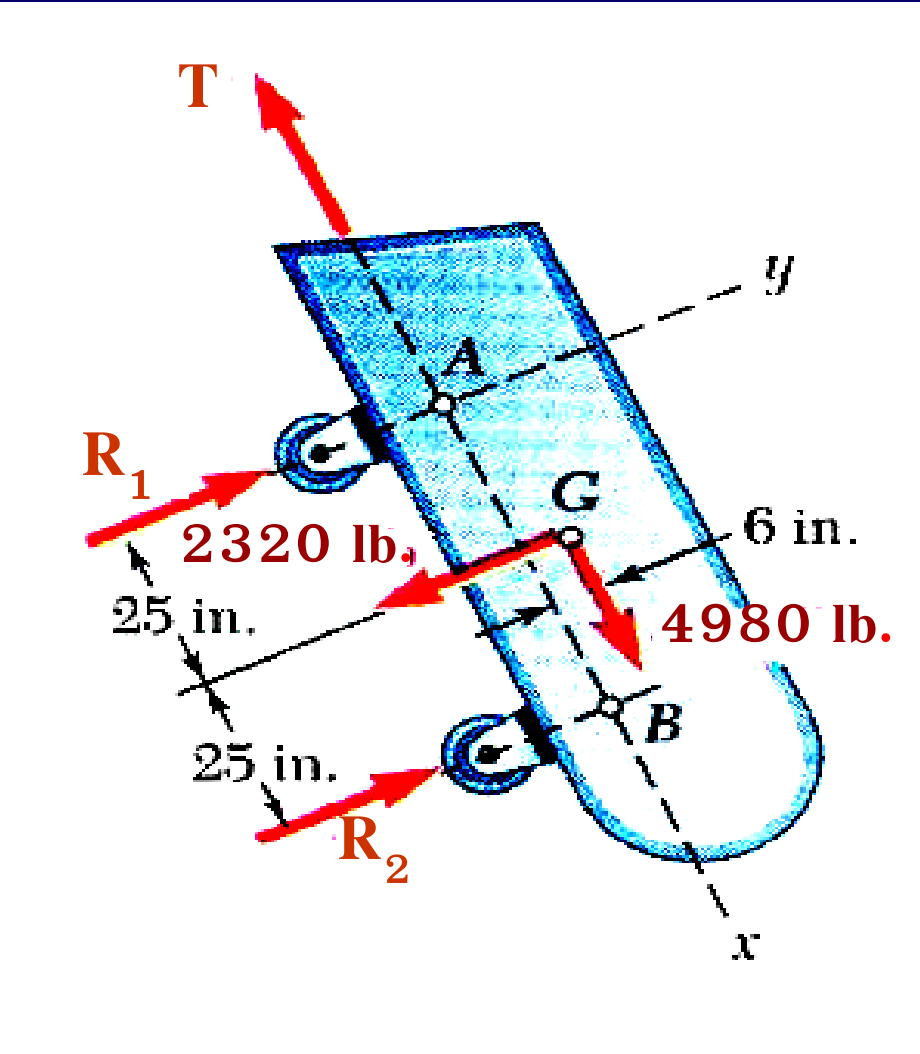
$$R_1 + R_2 - (2320) = 0$$

$$R_1 = 562 \text{ lb}$$

$$\sum F_X = 0$$

$$-T + (4980) = 0$$

$$T = 4980 \text{ lb}$$



ตัวอย่าง 4.4

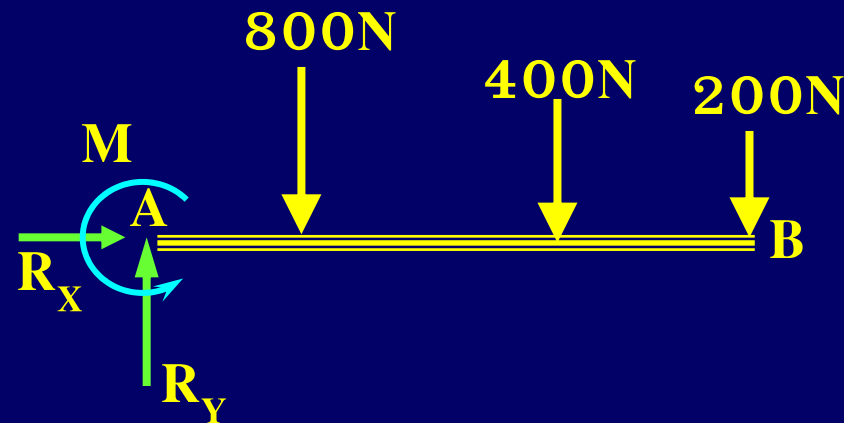
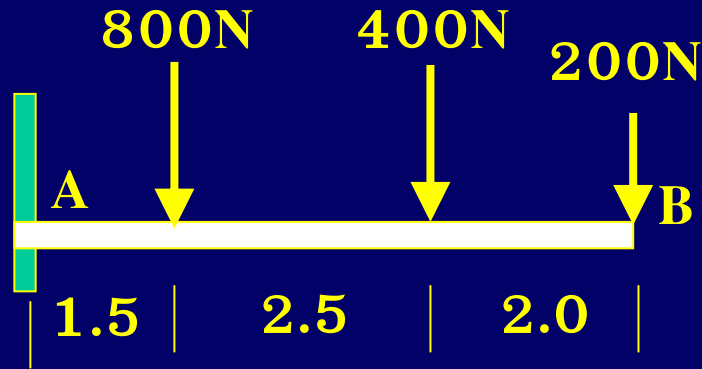
ข้อมูล คานยื่น AB ยึดแน่น

ที่ปลาย A มีแรงกระทำดังรูป

ปัญหา หาแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับ A

วิธีทำ เขียน FBD

แรงปฏิกิริยาประกอบด้วย R_x, R_y, M



$$\sum F_x = 0$$

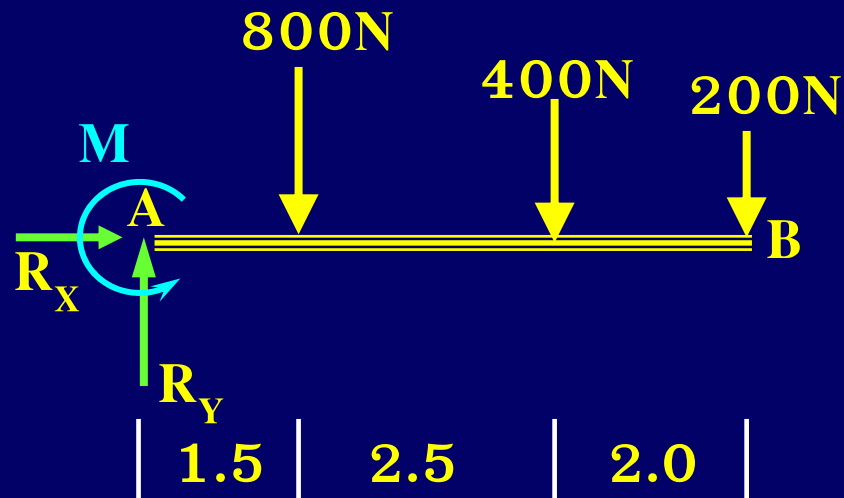
$$R_x = 0$$

$$\sum F_y = 0$$

$$R_y - 800 - 400 - 200 = 0$$

$$R_y = 1400 \text{ N}$$





หาโมเมนต์ปฏิกิริยา M ที่ A

$$\sum M_A = 0$$

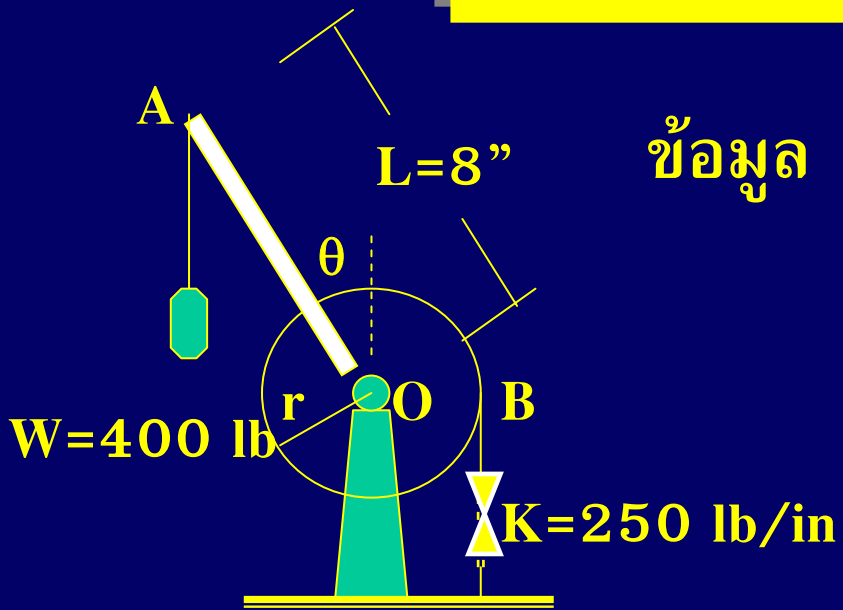
$$-(800)(1.5) - (400)(4) - (200)(6) + M = 0$$

$$M = 4000 \text{ N}\cdot\text{m}$$

แรงปฏิกิริยาที่ $A = 1400 \text{ N} \uparrow$
 โมเมนต์ปฏิกิริยาที่ $A = 4000 \text{ N}\cdot\text{m} \curvearrowright$

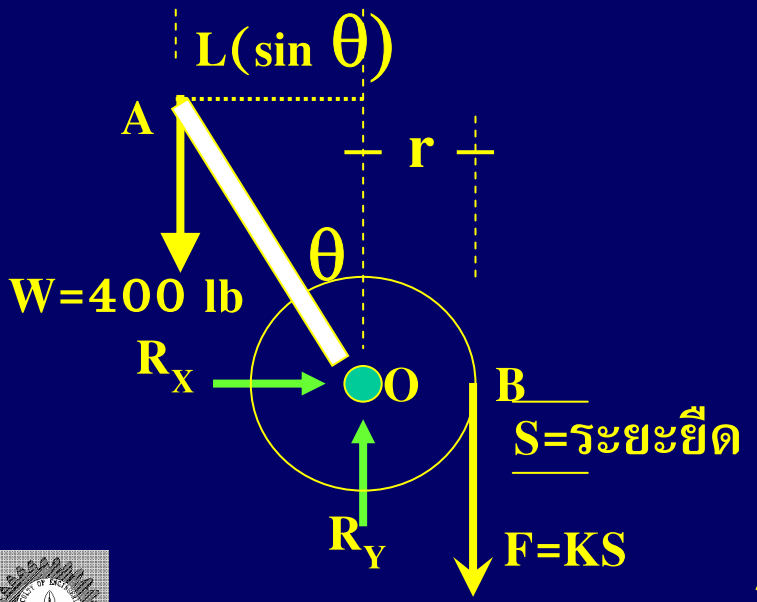


ตัวอย่างที่ 4.5



นน.400 lb แขนวนบนคานโยก AO
 ค่าคงที่ของสปริง $K=250 \text{ lb/in}$
 สปริงไม่ถูกยืดเมื่อ $\theta = 0$

ปัญหา ให้หาตำแหน่งคาน
 ซึ่งทำให้เกิดสภาวะสมดุล



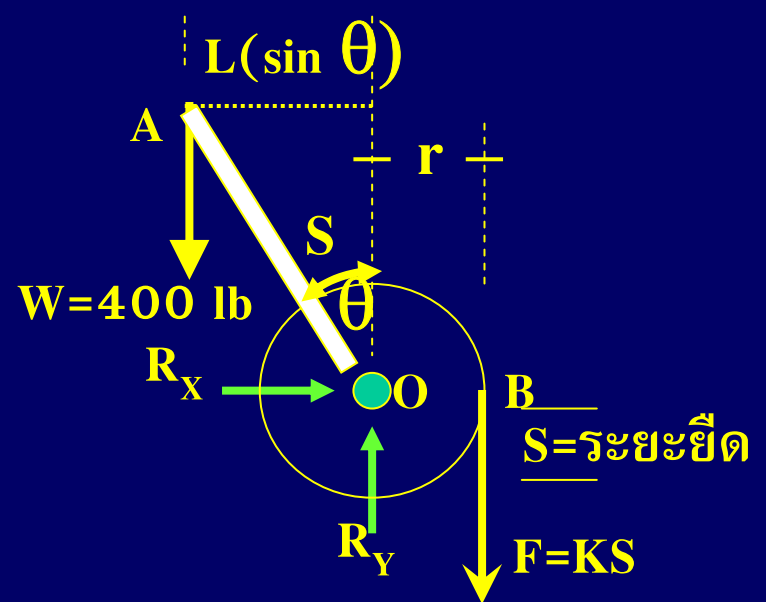
วิธีทำ

เขียน FBD เมื่อสปริงยืดออก S

การหาตำแหน่งก็คือ หาค่ามุม θ



ตัวอย่างที่ 4.5



ระยะยืดของสปริงสัมพันธ์กับมุม

$$S = r(\theta\pi/180)$$

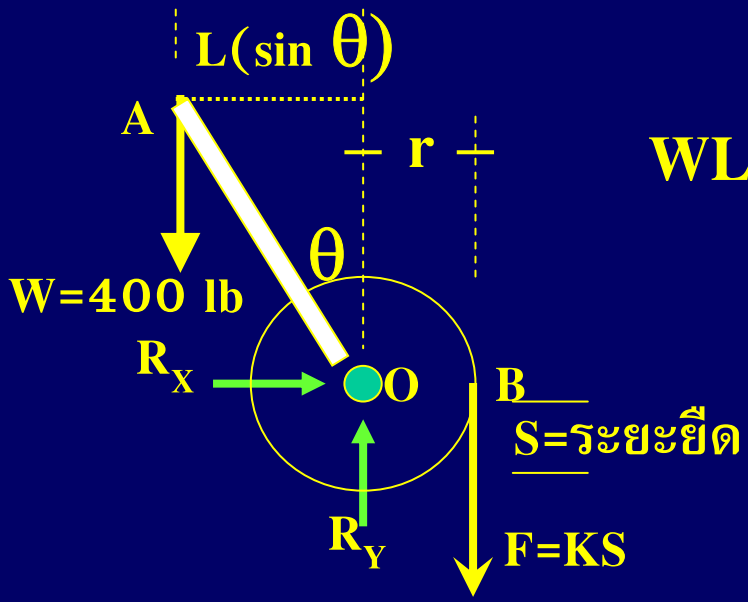
($\theta\pi/180$ เป็นเรเดียน)

$$F = KS = K(r \theta\pi/180)$$

ระยะในแนวราบ AO เท่ากับ $L(\sin \theta)$



$$\Sigma M_o = 0$$



$$WL(\sin \theta) - r F = 0$$

$$WL(\sin \theta) - r K(r \theta \pi / 180) = 0$$

$$WL(\sin \theta) = r K(r \theta \pi / 180) \\ = Kr^2 \theta \pi / 180$$

$$\sin \theta = (Kr^2 \theta \pi / 180) / (WL)$$

ในสมการมี θ อยู่ทั้งสองข้าง

ใช้วิธีลองผิดลองถูก(Trial and Error) หาค่ามุมได้
 $\theta = 0^\circ$ และ 80.3°

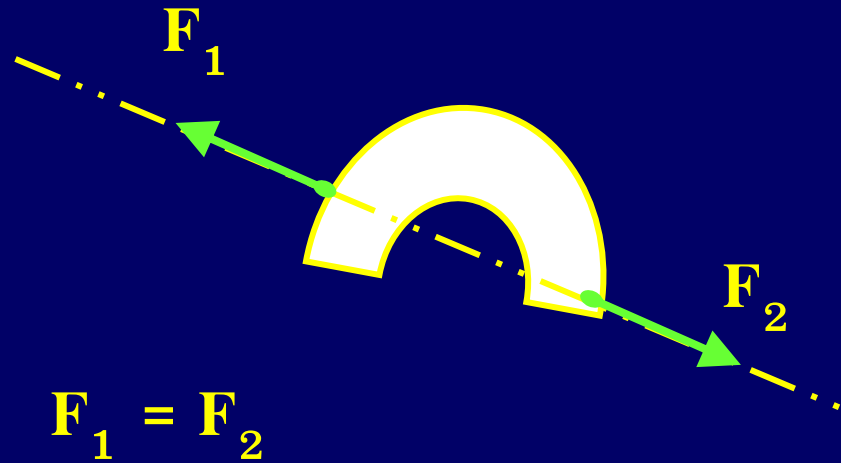


4.6 สมดุลของวัตถุคงรูปภายใต้แรง 2 แรง

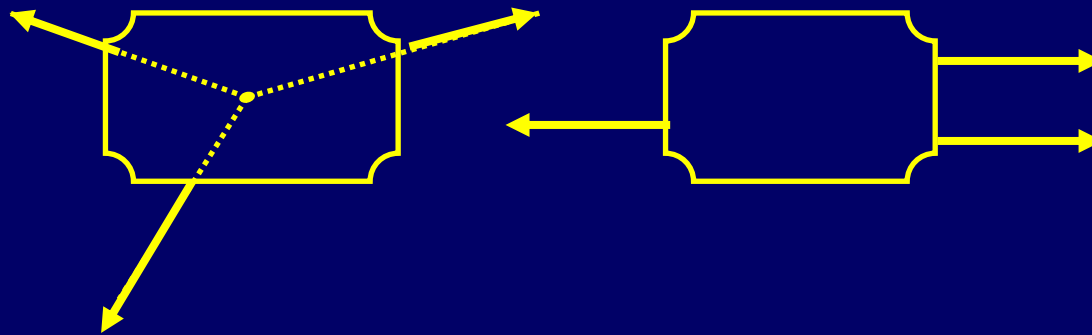
เมื่อวัตถุคงรูปถูกกระทำด้วยแรงเพียง 2 แรง

แรง 2 แรงนั้นต้อง

- เท่ากัน มีทิศทางตรงข้ามกัน
- อยู่ในเส้นตรงเดียวกัน



4.7 สมดุลของวัตถุคงรูปภายใต้แรง 3 แรง



เมื่อวัตถุคงรูปถูกกระทำด้วยแรง 3 แรง

แรง 3 แรงนั้นต้อง

- มีแนวแรงตัดกันที่จุดเดียวกัน หรือไม่ก็ต้องขนานกัน
- ผลรวมของแรงเท่ากับ 0

$$\sum F_x = 0, \quad \sum F_y = 0, \quad \sum M = 0$$



ตัวอย่าง 4.6

ข้อมูล ชายคนหนึ่ง ดึงเชือกยกท่อนไม้
หนัก 10 kg ยาว 4 m ดังรูป
ปัญหา ให้หาแรงดึงของชายคนนี้
และแรงปฏิกิริยาที่จุด A

วิธีทำ

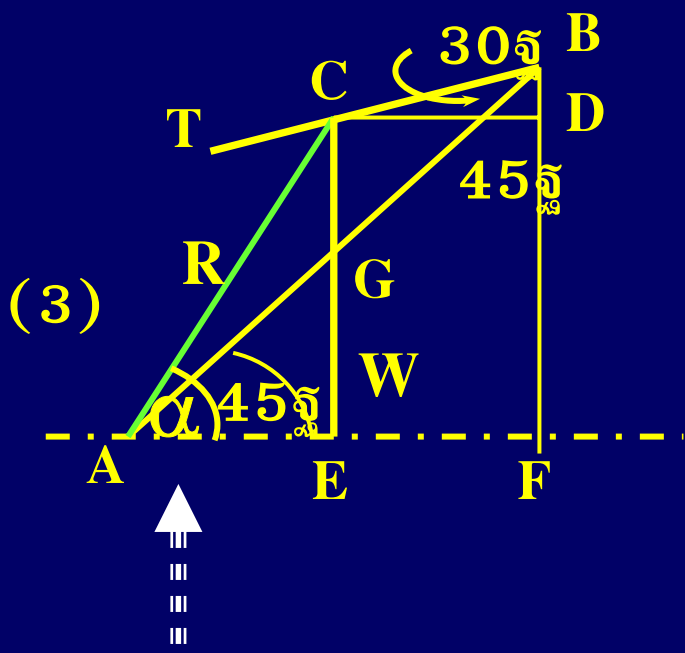
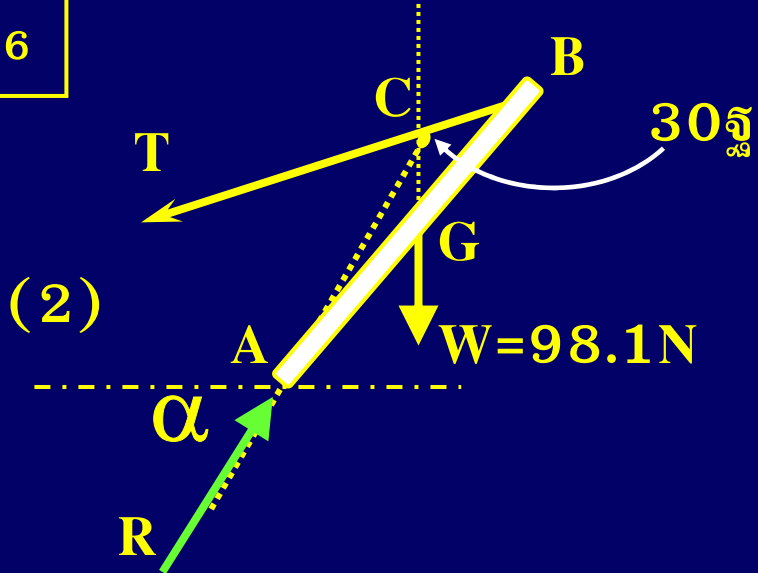
เขียน FBD

มีแรง 3 แรง ในสภาวะสมดุล คือ T , W , R
แรงทั้ง 3 นี้จะต้องพบกันที่จุดเดียวกัน

T และ G ตัดกันที่ C ดังนั้น R ต้องผ่าน C ด้วย



ตัวอย่าง 4.6



แสดงว่า R ต้องรู้ทิศทาง
 โดยให้ทำมุมกับแนวนอนเท่ากับ α
 คำนวณ α หาได้จากรูปที่ (3)



ค่ามุม α หาได้จากรูปที่ (3)

$$AF = FB = AB \cos 45^\circ$$

$$= 4 \cos 45^\circ = 2.83 \text{ m}$$

$$CD = EF = AE = (1/2) AF$$

$$= (1/2)(2.82) = 1.415 \text{ m}$$

มุม $\angle CBD = 30^\circ + 45^\circ = 75^\circ$

$$BD = CD / \tan 75^\circ$$

$$= 1.415 / \tan 75^\circ = 0.379 \text{ m}$$

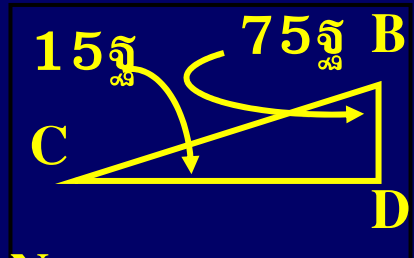
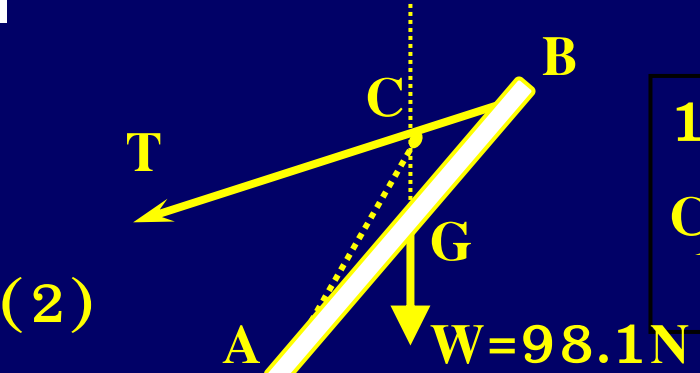
$$CE = DF = FB - BD = 2.83 - 0.38 = 2.45 \text{ m}$$

$$\tan \alpha = CE / AE = 1.732$$

$$\alpha = 60^\circ$$

รศ.ประเสริฐ คำรงค์ชัย





$$\alpha = 60^\circ$$

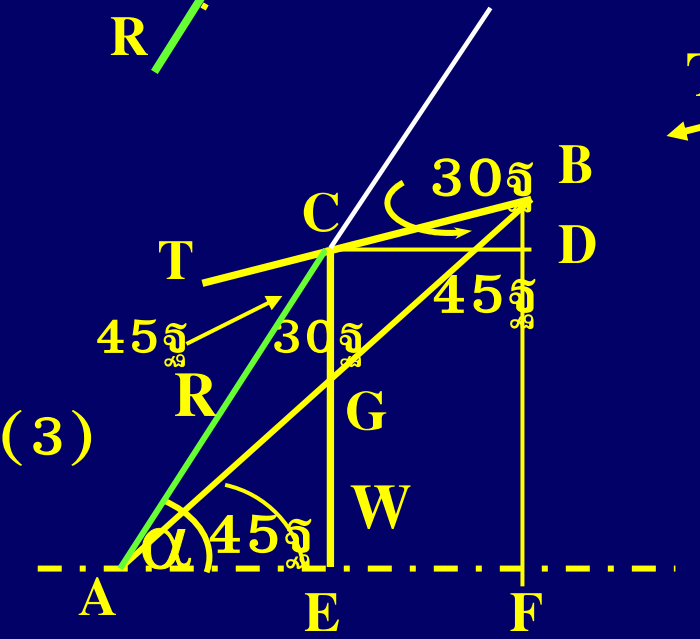
ใช้ sine law

$$(T/\sin 15^\circ) = (W/\sin 135^\circ)$$

$$T = (W/\sin 135^\circ)(\sin 15^\circ)$$

$$T = 69.4 \text{ N}$$

แรงดึง = 69.4 N



$$(R/\sin 75^\circ) = (W/\sin 135^\circ)$$

$$R = 134 \text{ N}$$

แรงดึงของสายคนนี้ = 69.4 N

แรงปฏิกิริยาที่ A = 134 N

ตอบ

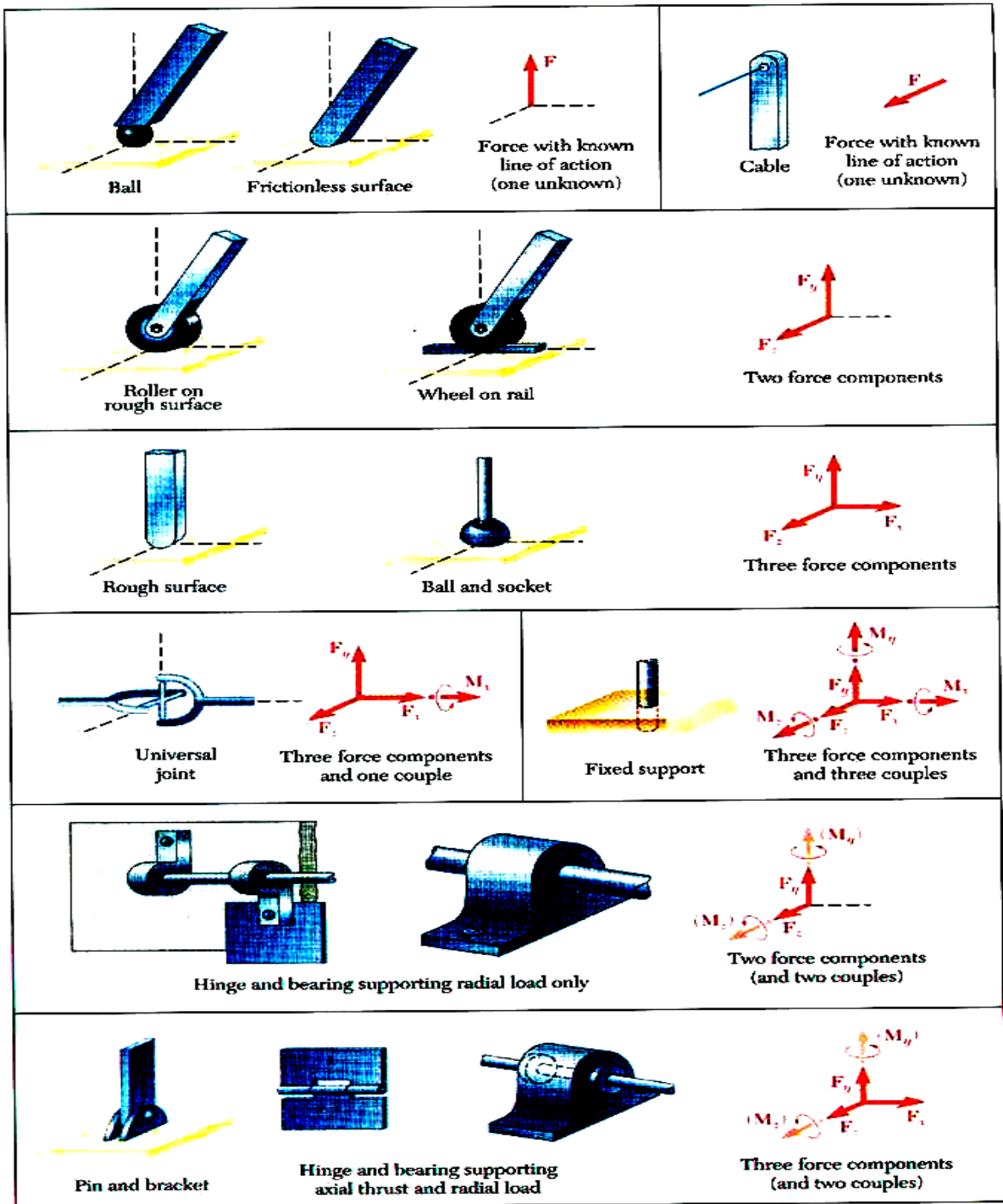
สมดุลวัตถุคงรูป

โน 3 มิต



4.8 แรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับและจุดต่อเชื่อม สำหรับโครงสร้าง 3 มิติ





แรงปฏิกิริยา
1 ทิศทาง

แรงปฏิกิริยา
2 ทิศทาง

แรงปฏิกิริยา
3 ทิศทาง

แรงปฏิกิริยา
4,6 ทิศทาง

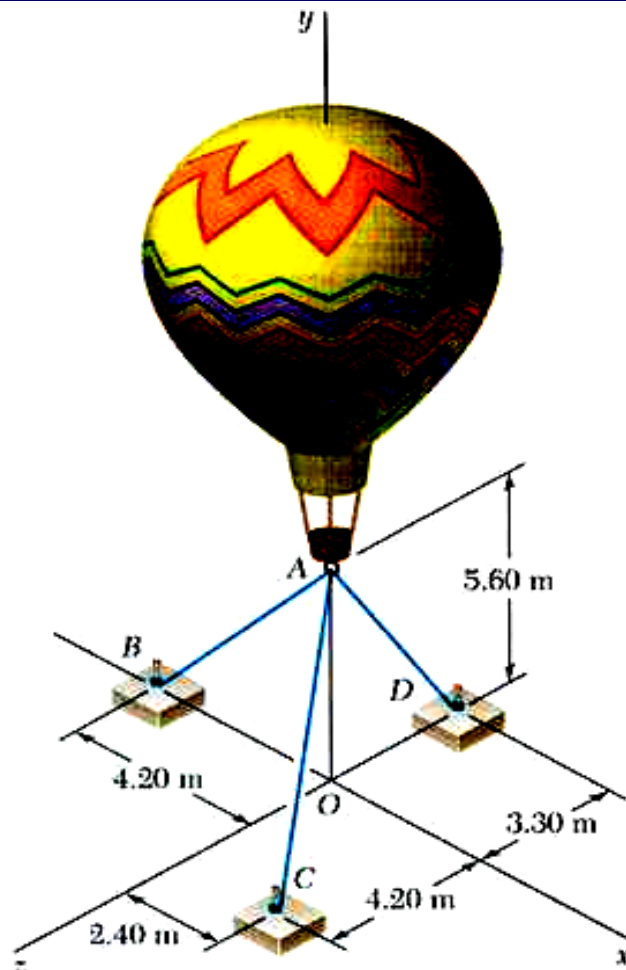
แรงปฏิกิริยา
4 ทิศทาง

แรงปฏิกิริยา
5 ทิศทาง



Fig. 4.10 Reactions at supports and connections

4.9 สมดุลของวัตถุทรงรูปใน 3 มิติ



ใน 3 มิติ มี 6 สมการ

$$\sum F_X = 0$$

$$\sum F_Y = 0$$

$$\sum F_Z = 0$$

$$\sum M_X = 0$$

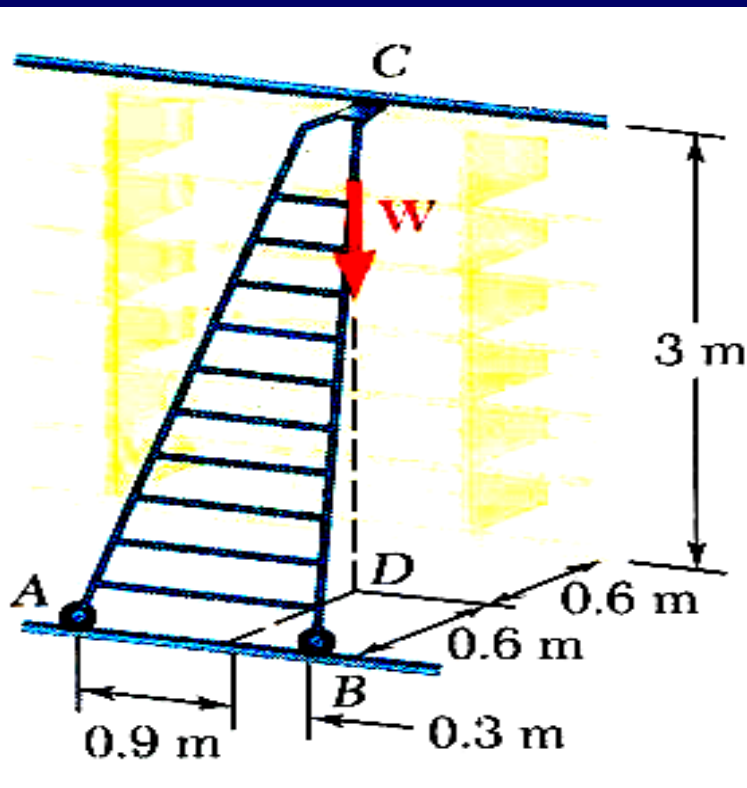
$$\sum M_Y = 0$$

$$\sum M_Z = 0$$

ใช้ Vector จะทำได้เร็วขึ้น



ตัวอย่าง 4.7



ข้อมูล

บันไดมีมวล 20 kg จุดรองรับ A, B เป็นแบบ Flanged Wheel (ลูกล้อมีร่อง) วางบนราง ที่จุด C เป็นแบบ Unflanged Wheel (ล้อธรรมดา) บนผนัง มีคนยืนบนบันไดเอนไปทางขวา มีมวล 80 kg แขนงน้ำหนักรวมของบันไดกับคน ตัดพื้นที่จุด D ดังรูป

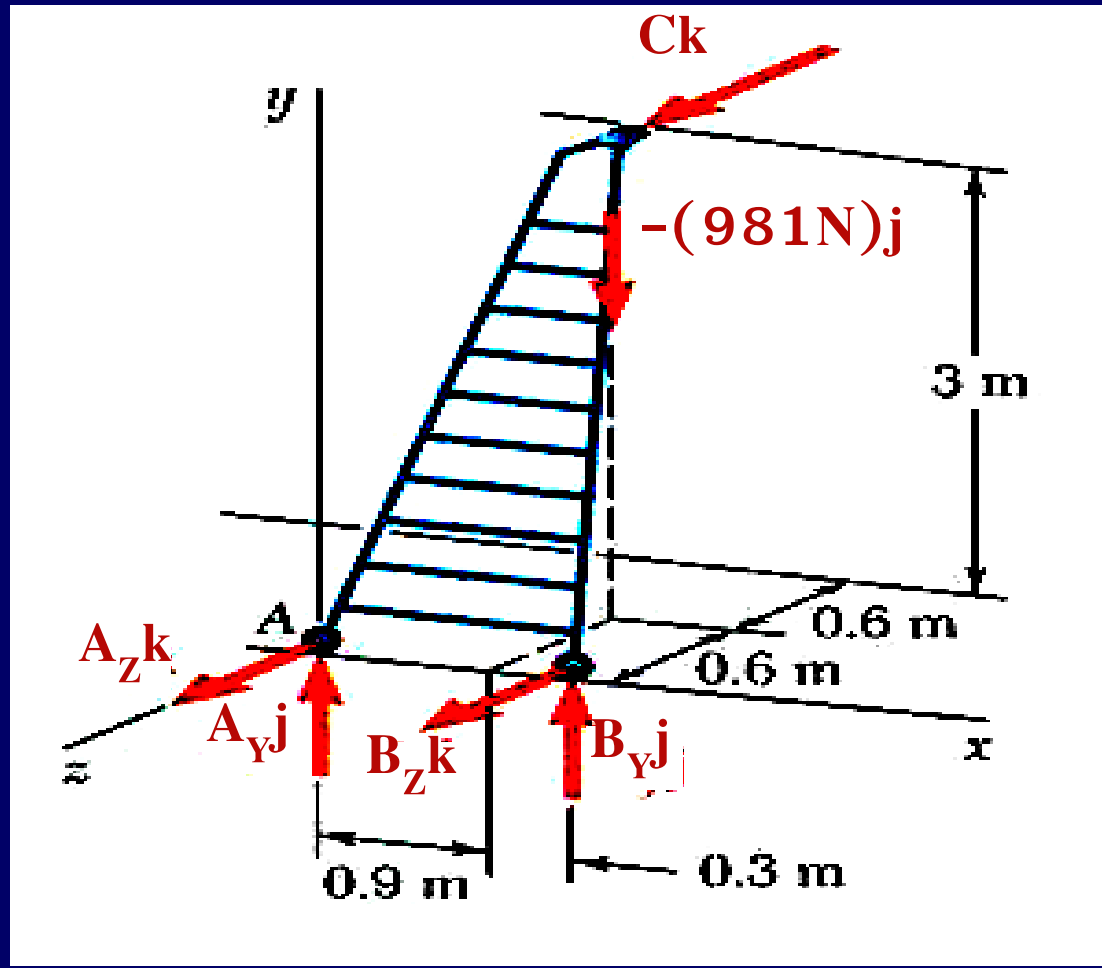
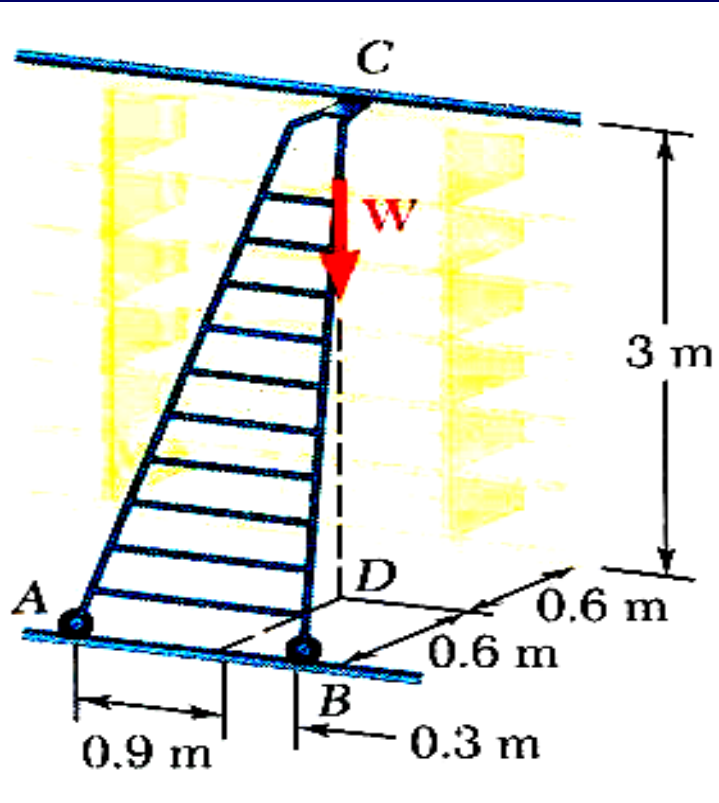
ปัญหา

จงหาแรงปฏิกิริยาที่ A, B, C ในรูปแรงย่อย

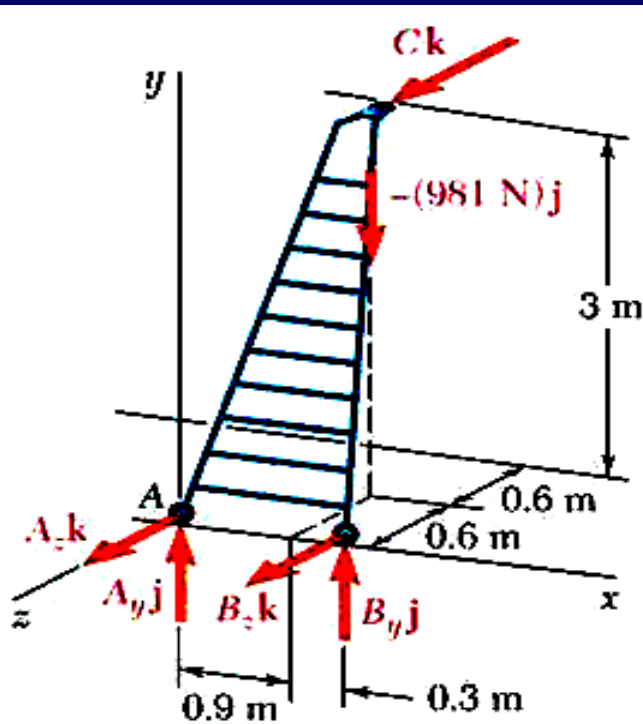


วิธีทำ

เขียน FBD บ้านโด



น้ำหนักรวม $\bar{W} = -(80+20)(9.81)$
 $= -(981\text{N})\mathbf{j}$



$$\sum \bar{F} = \mathbf{0};$$

$$A_Y\mathbf{j} + A_Z\mathbf{k} + B_Y\mathbf{j} + B_Z\mathbf{k} + C\mathbf{k} - (981\text{N})\mathbf{j} = \mathbf{0}$$

$$(A_Y + B_Y - 981\text{N})\mathbf{j} + (A_Z + B_Z + C)\mathbf{k} = \mathbf{0}$$

(1)

$$\sum \bar{M}_A = (\bar{r} \times \bar{F}) = \mathbf{0}$$

$$(1.2\mathbf{i}) \times (B_Y\mathbf{j} + B_Z\mathbf{k}) + (0.9\mathbf{i} - 0.6\mathbf{k}) \times (-981\mathbf{j}) + (0.6\mathbf{i} + 3\mathbf{j} - 1.2\mathbf{k}) \times (C\mathbf{k}) = \mathbf{0}$$

$$(3C - 588.6)\mathbf{i} - (1.2B_Z + 0.6C)\mathbf{j} + (1.2B_Y - 882.9)\mathbf{k} = \mathbf{0}$$

(2)



จากสมการ (2) $\sum M_A = 0$

$$(3C - 588.6) i - (1.2 B_Z + 0.6C) j + (1.2 B_Y - 882.9) k = 0 \quad (2)$$

จาก สัมประสิทธิ์ i, j, k ในสมการ(2)

จาก i ;

$$\sum M_X = 3C - 588.6 = 0$$

จาก j ;

$$\sum M_Y = 1.2 B_Z + 0.6C = 0$$

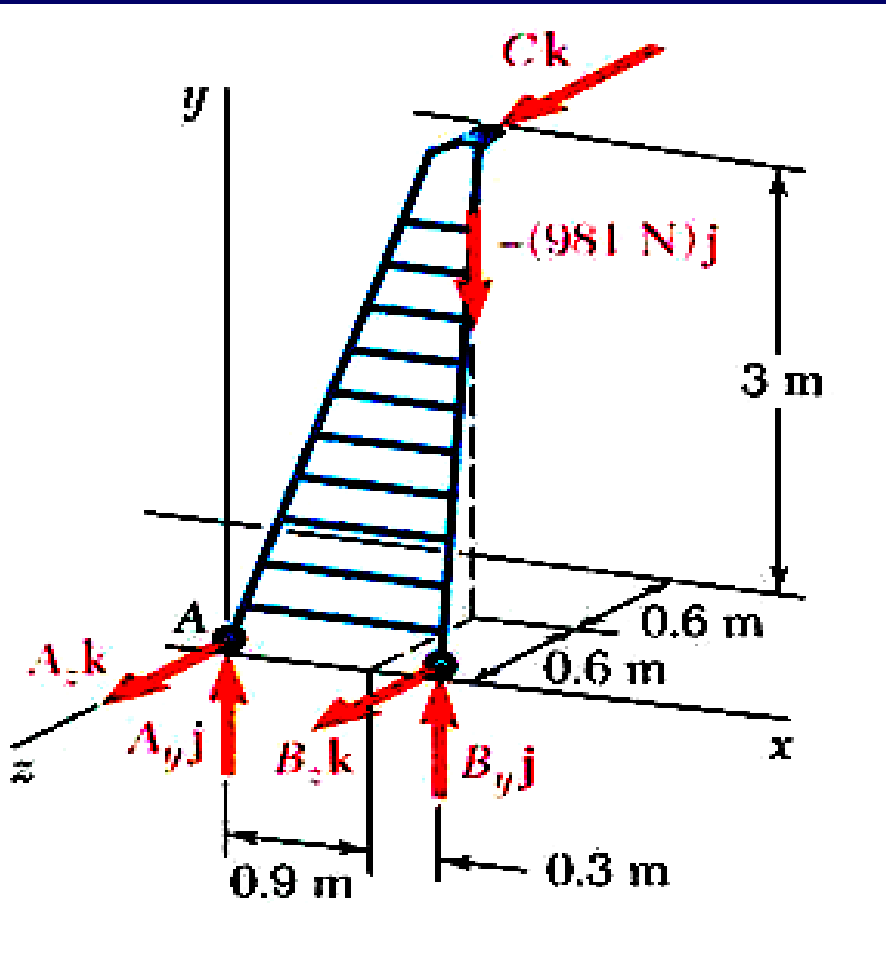
จาก k ;

$$\sum M_Z = 1.2 B_Y - 882.9 = 0$$

แก้สมการ ได้ $C = 196.2 \text{ N}$

$$B_Y = 763.0 \text{ N}$$

$$B_Z = -98.1 \text{ N}$$



จากสมการ (1) $\Sigma F = 0$

$$(A_Y + B_Y - 981\text{N})j + (A_Z + B_Z + C)k = 0 \quad (1)$$

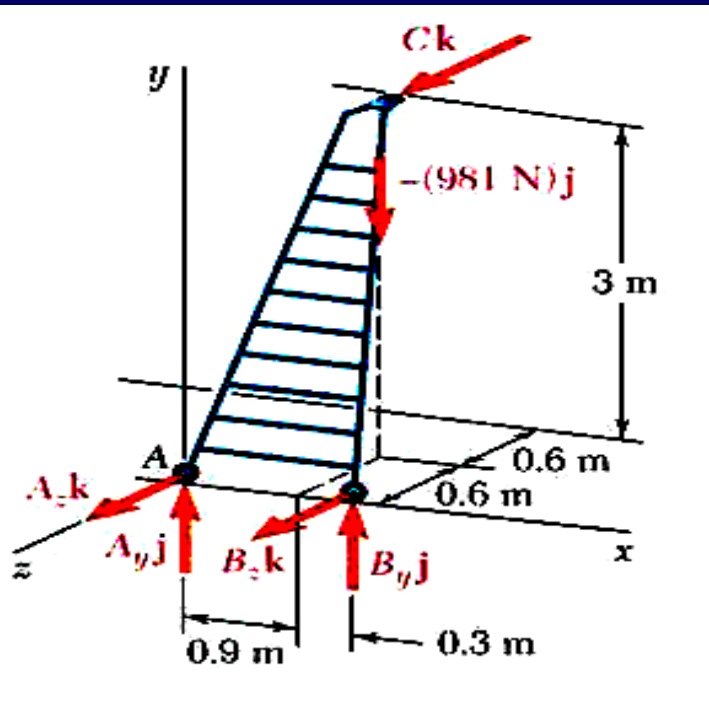
จาก สัมประสิทธิ์ j, k ในสมการ(1)

จาก j ; $\Sigma F_Y = A_Y + B_Y - 981\text{N} = 0$

จาก k ; $\Sigma F_Z = A_Z + B_Z + C = 0$

แทนค่า C, B_Y, B_Z แก้สมการ ได้

$$A_Y = 245 ; \quad A_Z = -98.1\text{N}$$

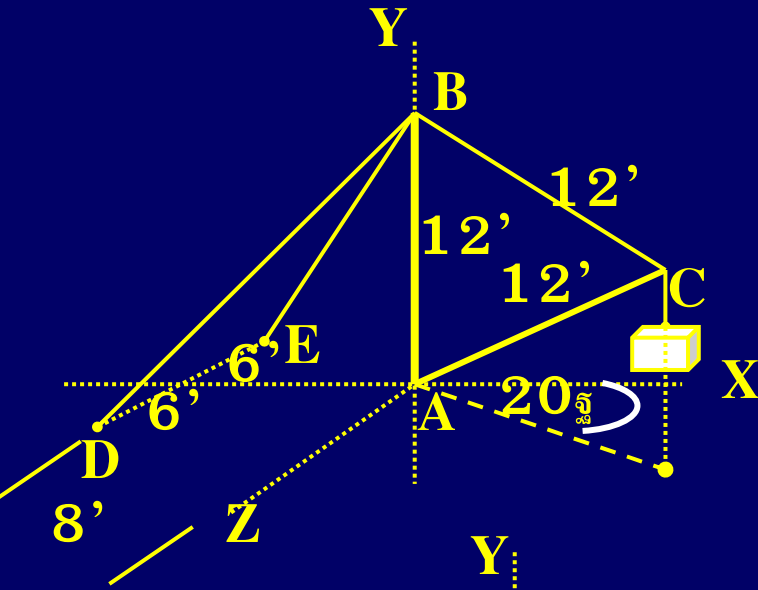


ตัวอย่าง 4.8

ข้อมูล ปั่นจัน Derrick ติดตั้งและ
ห้อยแขวนวัตถุ ดังรูป

ปัญหา

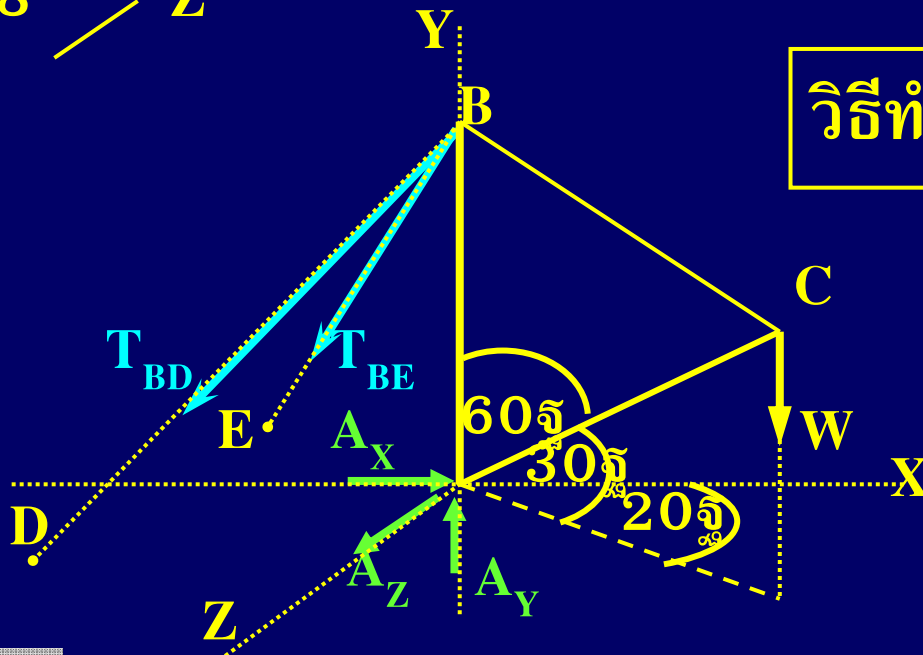
จงหาแรงดึงในเคเบิลทั้งสอง (BD, BE)
และแรงปฏิกิริยาที่ A ในรูปแรงย่อย



วิธีทำ

เขียน FBD ของปั่นจัน

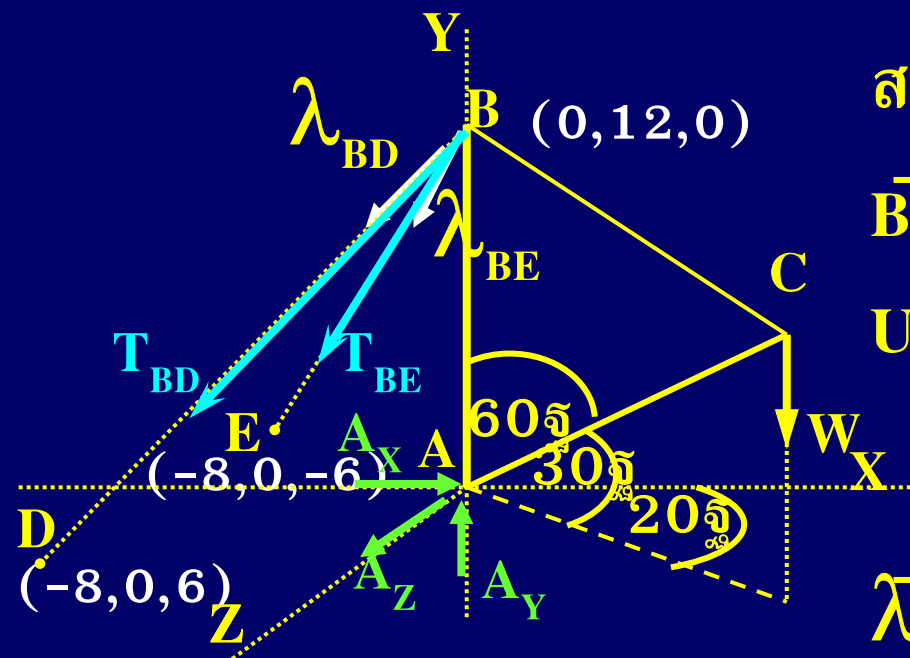
มี Unknown 5 ตัว



A_x A_y A_z

T_{BD} T_{BE}





สร้าง Vector ของแรงต่างๆ

$$\overline{BD} = -8i - 12j + 6k ; BD = 15.62'$$

Unit Vector ใน BD; $\hat{\lambda}_{BD} = \overline{BD}/BD$

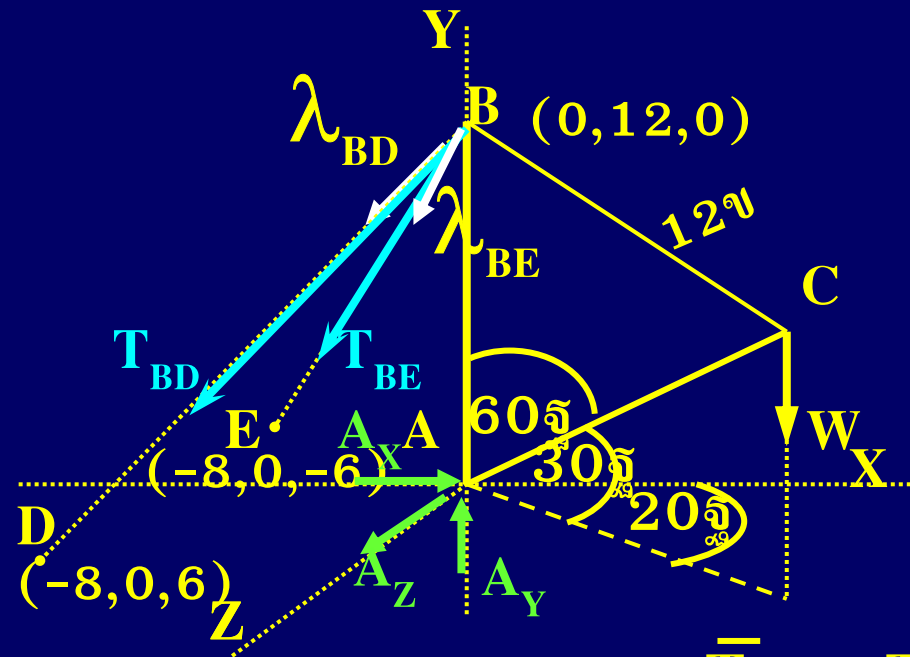
$$\hat{\lambda}_{BD} = (-8i - 12j + 6k) / (15.62')$$

$$\hat{\lambda}_{BD} = (-0.512i - 0.768j + 0.384k)$$

$$\overline{BE} = -8i - 12j + 6k ; BE = 15.62'$$

$$\hat{\lambda}_{BE} = (-0.512i - 0.768j - 0.384k)$$





เวกเตอร์ของแรงต่างๆ

$$\bar{W} = 4000 \mathbf{j}$$

$$\bar{T}_{BD} = T_{BD} (\lambda_{BD})$$

$$\bar{T}_{BD} = T_{BD} (-0.512\mathbf{i} - 0.768\mathbf{j} + 0.384\mathbf{k})$$

$$\bar{T}_{BE} = T_{BE} (-0.512\mathbf{i} - 0.768\mathbf{j} - 0.384\mathbf{k})$$

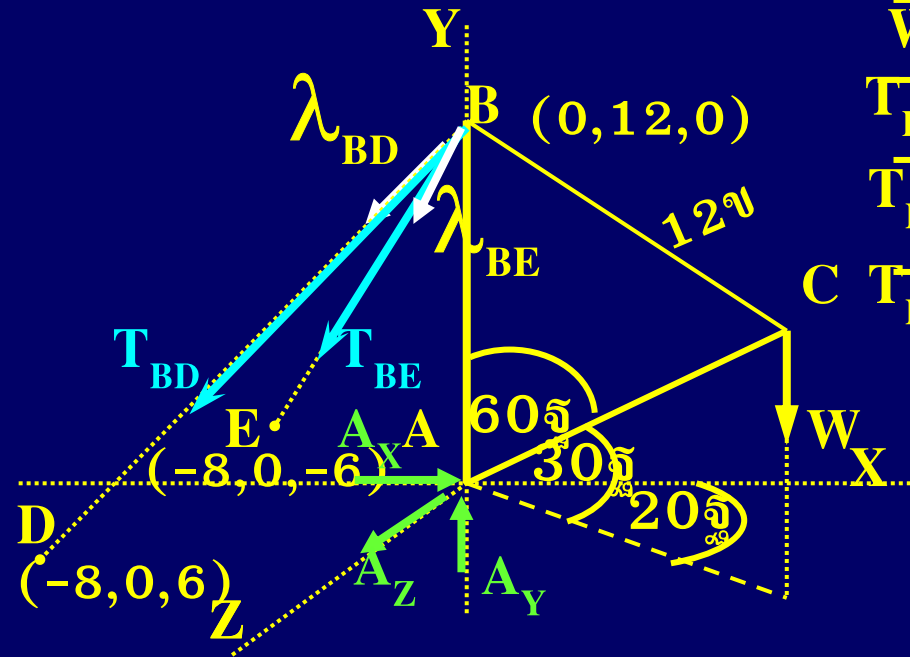
สร้างเวกเตอร์แนว AB, AC $\bar{AB} = 12 \mathbf{j}$

$$\bar{AC} = X\mathbf{i} + Y\mathbf{j} + Z\mathbf{k} = (12\cos 30)(\cos 20) \mathbf{i} + (12\sin 30) \mathbf{j} + 12(\cos 30)(\sin 20) \mathbf{k}$$

$$\bar{AC} = (9.77) \mathbf{i} + (6) \mathbf{j} + (3.55) \mathbf{k}$$



เวกเตอร์ของแรงต่างๆ



$$\bar{W} = 4000 \mathbf{j}$$

$$\bar{T}_{BD} = T_{BD} (\lambda_{BD})$$

$$\bar{T}_{BD} = T_{BD} (-0.512\mathbf{i} - 0.768\mathbf{j} + 0.384\mathbf{k})$$

$$\bar{T}_{BE} = T_{BE} (-0.512\mathbf{i} - 0.768\mathbf{j} - 0.384\mathbf{k})$$

$$\bar{AB} = 12 \mathbf{j}$$

$$\bar{AC} = (9.77) \mathbf{i} + (6) \mathbf{j} + (3.55) \mathbf{k}$$

$$\sum \bar{F} = 0 ; A_X \mathbf{i} + A_Y \mathbf{j} + A_Z \mathbf{k} + \bar{T}_{BD} + \bar{T}_{BE} - 4000 \mathbf{j} = 0$$

$$(A_X - 0.512T_{BD} - 0.512T_{BE}) \mathbf{i} +$$

$$(A_Y - 0.768 T_{BD} - 0.768T_{BE} - 4000) \mathbf{j} +$$

$$(A_Z + 0.384T_{BD} - 0.384 T_{BE}) \mathbf{k} = 0$$



$$\begin{aligned}
 & (A_X - 0.512T_{BD} - 0.512T_{BE}) \mathbf{i} + \\
 & (A_Y - 0.768 T_{BD} - 0.768T_{BE} - 4000) \mathbf{j} + \\
 & (A_Z + 0.384T_{BD} - 0.384 T_{BE}) \mathbf{k} = 0
 \end{aligned}$$

$$\sum F_X = 0 ; (A_X - 0.512T_{BD} - 0.512T_{BE}) = 0 \quad (1)$$

$$\sum F_Y = 0 ; (A_Y - 0.768 T_{BD} - 0.768T_{BE} - 4000) = 0 \quad (2)$$

$$\sum F_Z = 0 ; (A_Z + 0.384T_{BD} - 0.384 T_{BE}) = 0 \quad (3)$$



$$\Sigma \mathbf{M}_A = \Sigma (\bar{\mathbf{r}} \times \mathbf{F}) = 0$$

$$(4.61T_{BD} - 4.61T_{BE} + 14200) \mathbf{i} + (6.14T_{BD} + 6.14T_{BE} - 39080) \mathbf{k} = 0$$

$$\Sigma M_X = 0 ; \quad (4.61T_{BD} - 4.61T_{BE} + 14200) = 0$$

$$\Sigma M_Z = 0 ; \quad (6.14T_{BD} + 6.14T_{BE} - 39080) = 0$$

แก้สมการ ได้

$$T_{BD} = 1640 \text{ lb} \quad \text{และ} \quad T_{BE} = 4720 \text{ lb} \quad \text{*****}$$

แทนค่า T_{BD} และ T_{BE} ใน(1),(2),(3)



$$T_{BD} = 1640 \text{ lb} \quad \text{และ} \quad T_{BE} = 4720 \text{ lb} \quad \text{*****}$$

แทนค่า T_{BD} และ T_{BE} ใน(1),(2),(3)

$$\sum F_X = 0 ; (A_X - 0.512T_{BD} - 0.512T_{BE}) = 0 \quad (1)$$

$$\sum F_Y = 0 ; (A_Y - 0.768 T_{BD} - 0.768T_{BE} - 4000) = 0 \quad (2)$$

$$\sum F_Z = 0 ; (A_Z + 0.384T_{BD} - 0.384 T_{BE}) = 0 \quad (3)$$

แก้สมการ (1) (2) (3) ได้

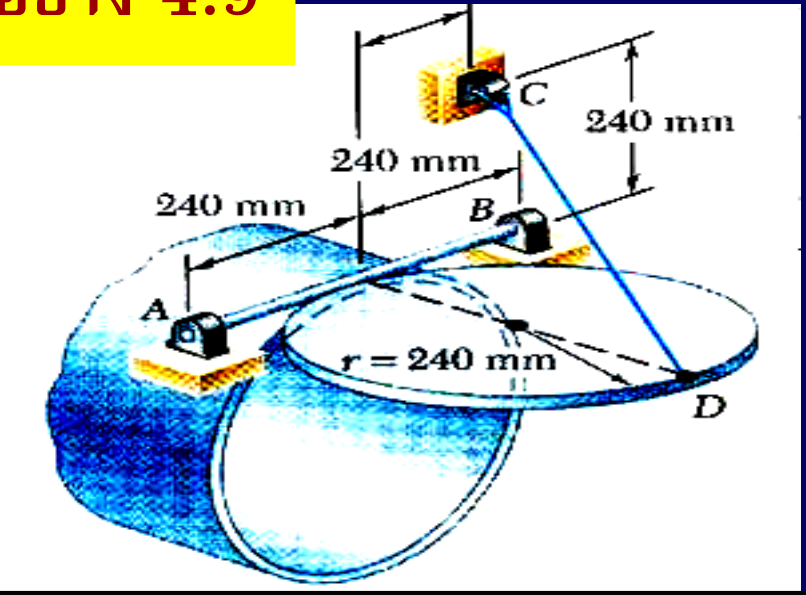
$$A_X = 3260 \text{ lb.}$$

$$A_Y = 8880 \text{ lb.}$$

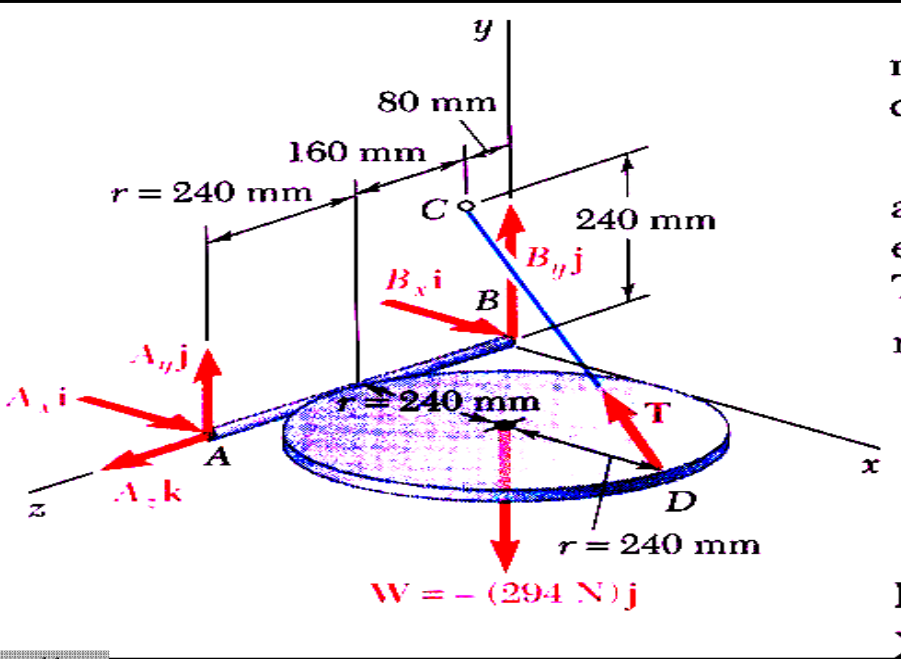
$$A_Z = 1183 \text{ lb.}$$



ตัวอย่าง 4.9



ข้อมูล
 ฝาปิดต่อหนัก 30 กก
 เปิดห้อยไว้ ดังรูป;
 A เป็นแบริงต้านแรงในแนวแกน
 B เป็นแบริงไม้ต้านแรงในแนวแกน
 ปัญหา หาแรงดึงในเคเบิล CD
 และแรงปฏิกิริยาที่ A และ B

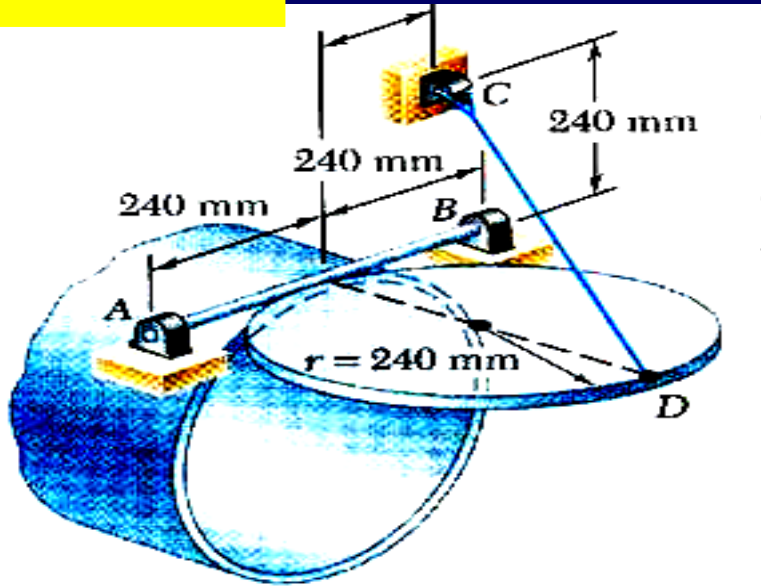


วิธีทำ

เขียน FBD ฝาท่อและแบริง



ตัวอย่าง 4.9



สร้างเวกเตอร์ของแรงต่างๆ ได้

$$\bar{T} = T(\bar{DC}/DC)$$

$$\bar{T} = -(6/7)T i + (3/7)T j - (2/7)T k$$

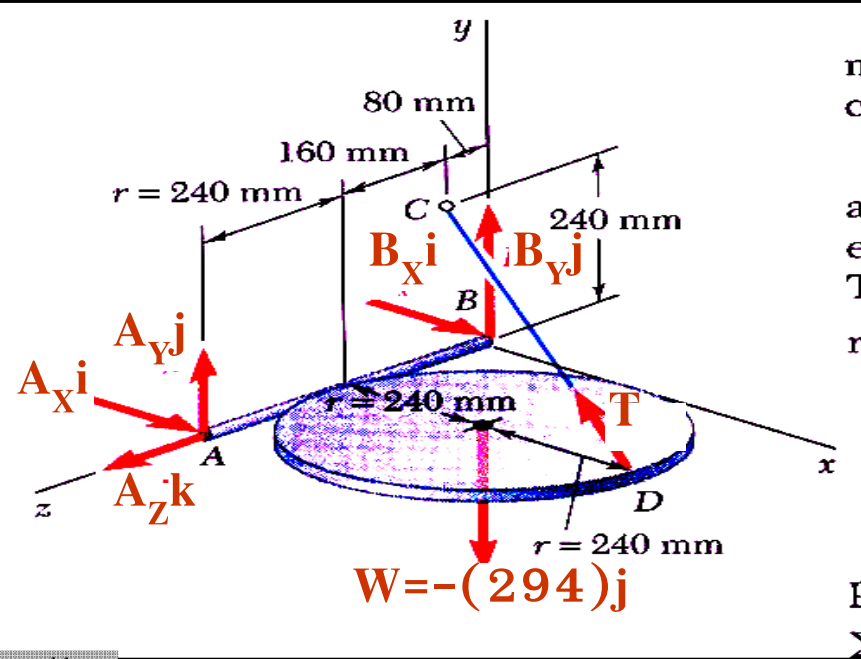
$$\bar{W} = -(294N) j$$

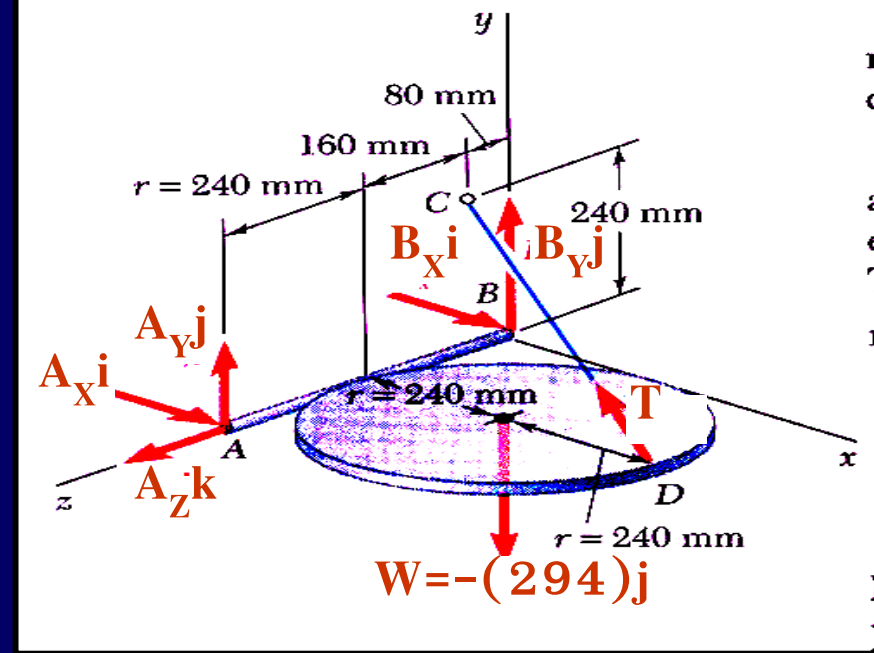
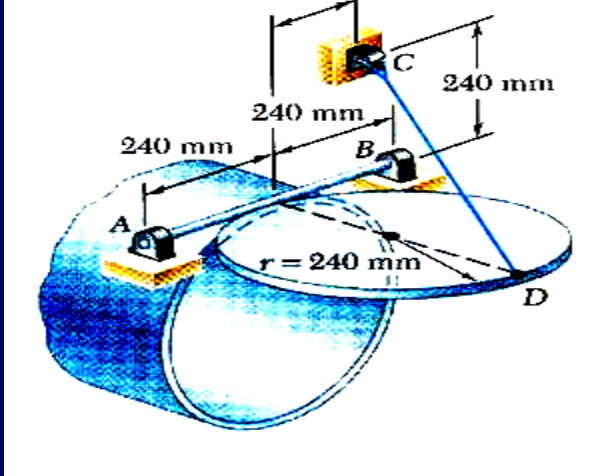
แรงปฏิกิริยาที่ A ; $A_x i, A_y j, A_z k$

แรงปฏิกิริยาที่ B ; $B_x i, B_y j$

$$\sum \bar{F} = 0$$

$$A_x i + A_y j + A_z k + B_x i + B_y j + \bar{T} - (294N) j = 0$$





$$\sum \bar{F} = 0$$

$$A_x i + A_y j + A_z k + B_x i + B_y j + \bar{T} - (294\text{N}) j = 0$$

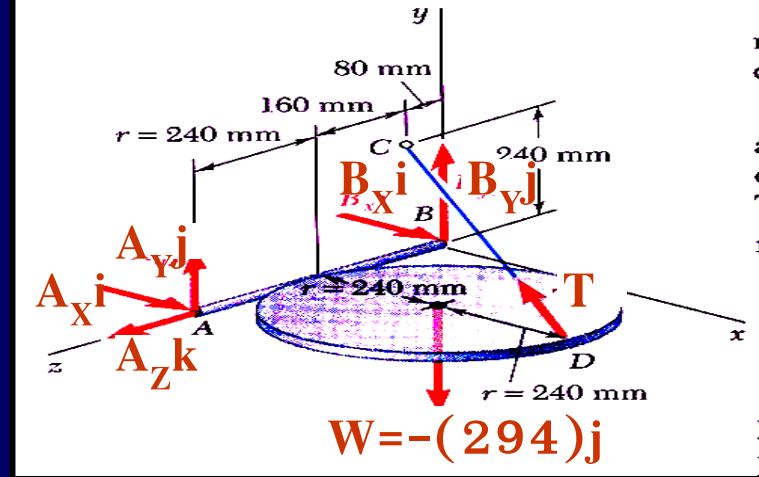
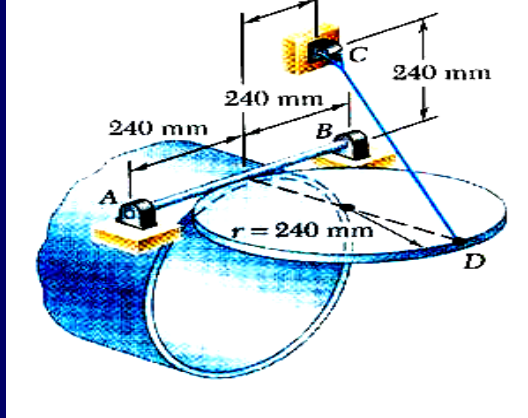
$$[A_x + B_x - (6/7)T] i + [A_y + B_y + (3/7)T - 294\text{N}] j + [A_z - (2/7)T] k = 0$$

$$\sum F_x = 0 ; \quad [A_x + B_x - (6/7)T] = 0 \quad (1)$$

$$\sum F_y = 0 ; \quad [A_y + B_y + (3/7)T - 294\text{N}] = 0 \quad (2)$$

$$\sum F_z = 0 ; \quad [A_z - (2/7)T] = 0 \quad (3)$$





$$\sum \bar{M}_B = (\bar{r} \times \bar{F}) = 0$$

$$[2(240)\mathbf{k} \times (A_x\mathbf{i} + A_y\mathbf{j} + A_z\mathbf{k})]$$

$$+ \{ [2(240)\mathbf{i} + 240\mathbf{k}] \times \{ (-6/7)T\mathbf{i} + (3/7)T\mathbf{j} - (2/7)T\mathbf{k} \}$$

$$+ [(240\mathbf{i} + 240\mathbf{k}) \times (-294\text{N})\mathbf{j}] = 0$$

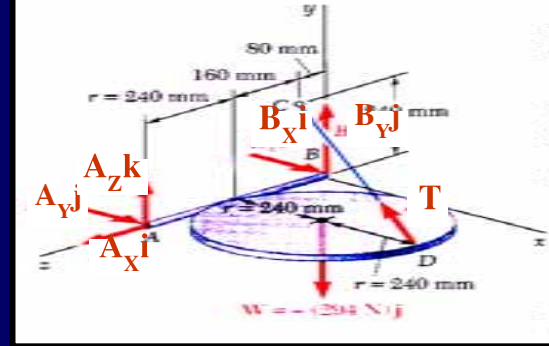
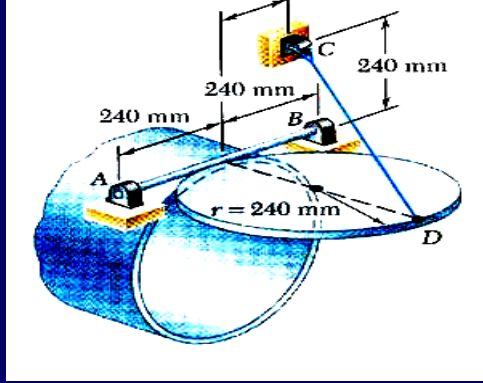
$$[-2A_y - (3/7)T + 294\text{N}] \mathbf{i} + [2A_x - (2/7)T] \mathbf{j} + [(6/7)T - 294\text{N}] \mathbf{k} = 0$$

$$\sum M_x = 0 ; \quad [-2A_y - (3/7)T + 294\text{N}] = 0 \quad (4)$$

$$\sum M_y = 0 ; \quad [2A_x - (2/7)T] = 0 \quad (5)$$

$$\sum M_z = 0 ; \quad [(6/7)T - 294\text{N}] = 0 \quad (6)$$





$$\sum F_x = 0 ; [A_x + B_x - (6/7)T] = 0 \quad (1)$$

$$\sum F_y = 0 ; [A_y + B_y + (3/7)T - 294N] = 0 \quad (2)$$

$$\sum F_z = 0 ; [A_z - (2/7)T] = 0 \quad (3)$$

$$\sum M_x = 0 ; [-2A_y - (3/7)T + 294N] = 0 \quad (4)$$

$$\sum M_y = 0 ; [2A_x - (2/7)T] = 0 \quad (5)$$

$$\sum M_z = 0 ; [(6/7)T - 294N] = 0 \quad (6)$$

จากสมการ (1) ถึง สมการ (6) แก้สมการ ได้

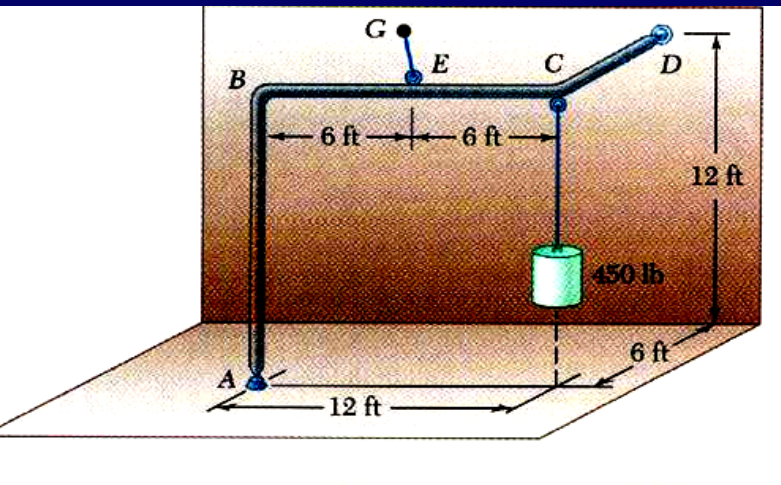
$$T = 343.0 \text{ N}$$

$$A_x = 49.0 \text{ N}, A_y = 73.5 \text{ N}, A_z = 98.0 \text{ N}$$

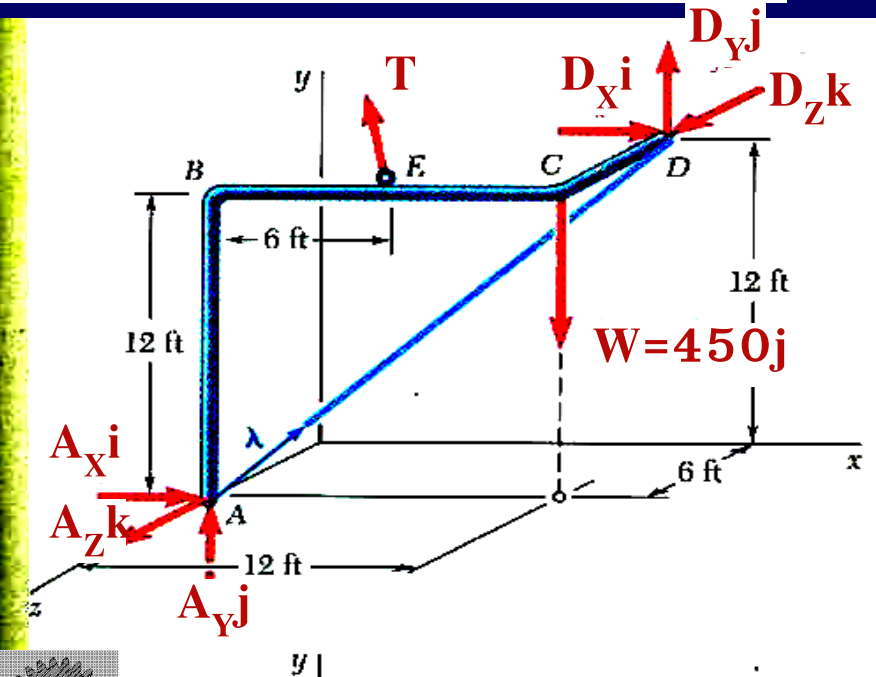
$$B_x = 245 \text{ N}, B_y = 73.5 \text{ N}$$



ตัวอย่าง 4.10



ข้อมูล ถังหนัก 450 lb ห้อย
อยู่กับโครงเหล็กดังรูป
A และ D เป็นจุดรองรับ
แบบ Ball and socket
มีเคเบิล EG ยึดโยงไว้



ปัญหา a) หาดำแหน่ง G ที่ทำ
ให้ T_{EG} น้อยที่สุด
b) หา แรงดึง T_{EG}

วิธีทำ

เขียน FBD โครงเหล็ก

แก้ปัญหาโดยใช้โมเมนต์รอบ AD
 λ เป็น Unit Vector ใน AD

$$\sum M_{AD} = \vec{\lambda} \cdot \vec{M}_A^R = 0$$

$$\vec{M}_A^R = (\vec{AE} \times \vec{T}) + (\vec{AC} \times \vec{W})$$

คิดเฉพาะ M ของ T และ W
 M ตัวอื่นรอบ AD เป็นศูนย์หมด

$$\vec{\lambda} \cdot (\vec{AE} \times \vec{T}) + \vec{\lambda} \cdot (\vec{AC} \times \vec{W}) = 0$$

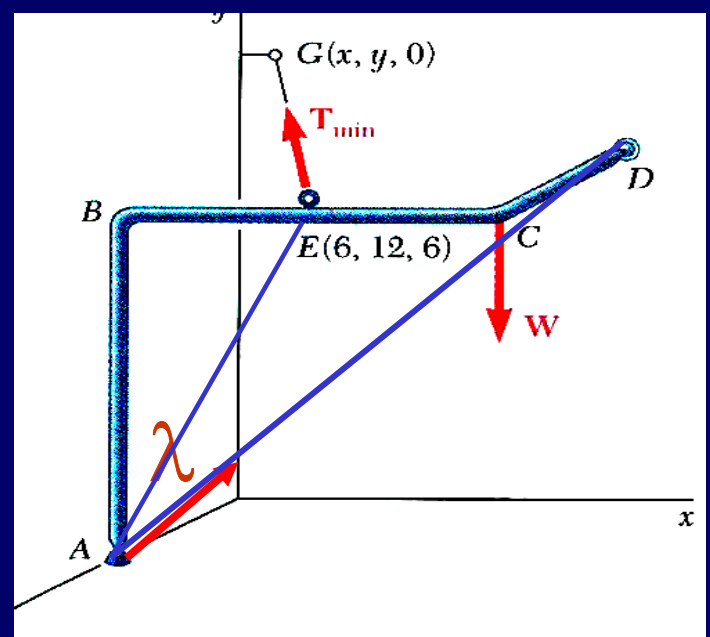
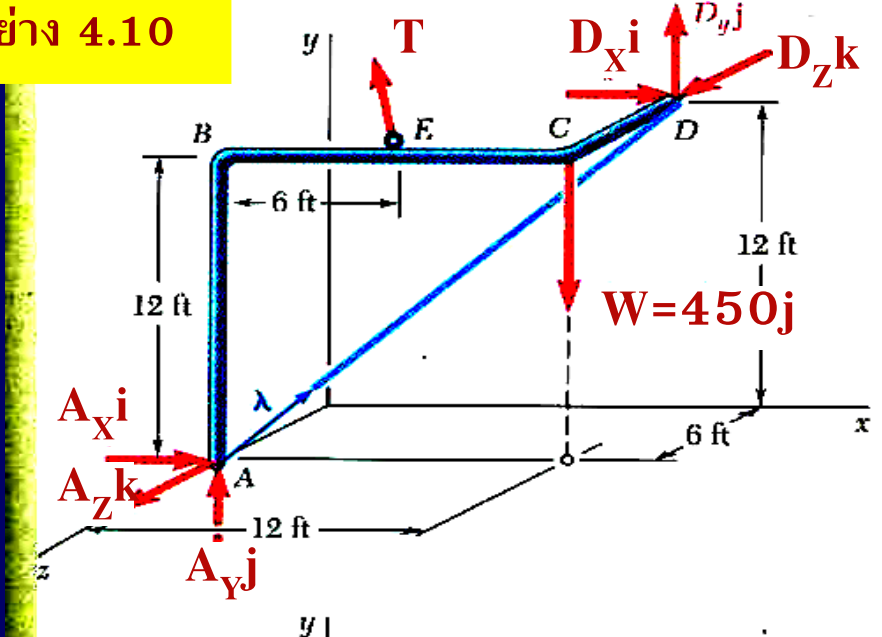
$$\vec{\lambda} \cdot (\vec{AE} \times \vec{T}) = -\vec{\lambda} \cdot (\vec{AC} \times \vec{W}) \quad (1)$$

$$\vec{AC} \times \vec{W} = (12\vec{i} + 12\vec{j}) \times (-450\vec{j}) = -5400\vec{k}$$

$$\vec{\lambda} = \vec{AD} / AD = (2/3)\vec{i} + (2/3)\vec{j} - (1/3)\vec{k}$$



ตัวอย่าง 4.10



$$\vec{\lambda} \cdot (\vec{AE} \times \vec{T}) = -\vec{\lambda} \cdot (\vec{AC} \times \vec{W}) \quad (1)$$

$$\vec{AC} \times \vec{W} = (12\vec{i} + 12\vec{j}) \times (-450\vec{j}) = -5400\vec{k}$$

$$\vec{\lambda} = \vec{AD} / AD = (2/3)\vec{i} + (2/3)\vec{j} - (1/3)\vec{k}$$

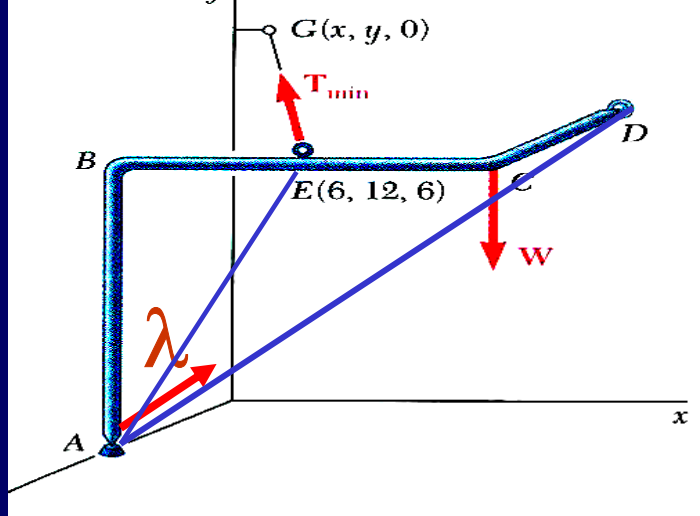
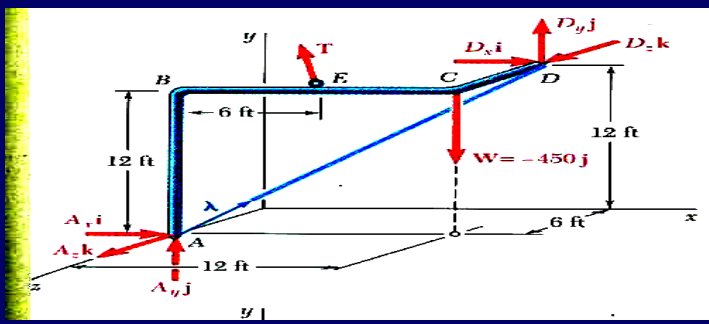
$$\vec{\lambda} \cdot (\vec{AC} \times \vec{W}) = [(2/3)\vec{i} + (2/3)\vec{j} - (1/3)\vec{k}] \cdot [-5400\vec{k}] = 1800$$

แทนค่าลงใน (1) ได้ ; $\vec{\lambda} \cdot (\vec{AE} \times \vec{T}) = -1800 \text{ lb}_{\text{ร}} \text{ ft} \quad (2)$

จาก (2) เขียนใหม่ $\vec{\lambda} \cdot (\vec{AE} \times \vec{T}) = \vec{T} \cdot (\vec{\lambda} \times \vec{AE}) = -1800 \text{ lb}_{\text{ร}} \text{ ft} \quad (3)$



ตัวอย่าง 4.10



จาก (3) $\bar{T} \cdot (\lambda \bar{x} \overline{AE}) = -1800 \text{ lb.}\cdot\text{ft}$

เมื่อ $\lambda \bar{x} \overline{AE}$ คือ \bar{M}'_A จะได้ $\bar{T} \cdot \bar{M}'_A = -1800$

พิจารณา $\bar{T} \cdot \bar{M}'_A = M'_A (T \cos\theta) = -1800$ (4)

เมื่อ M'_A และ -1800 เป็นค่าคงที่ ค่า $(T \cos\theta)$ จะเป็นค่าคงที่ด้วย

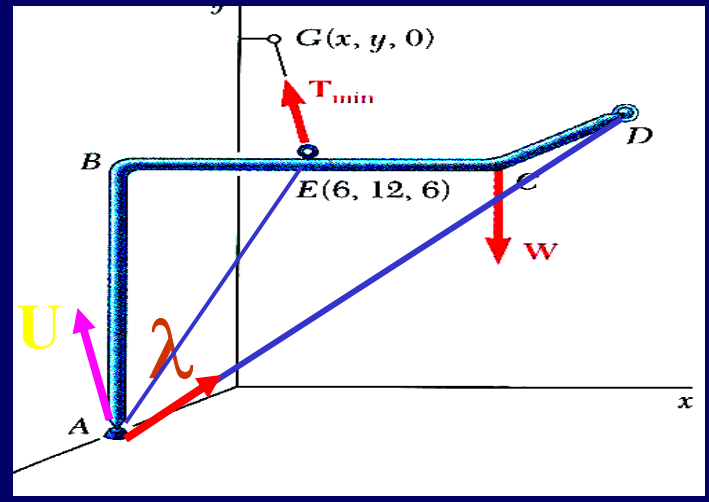
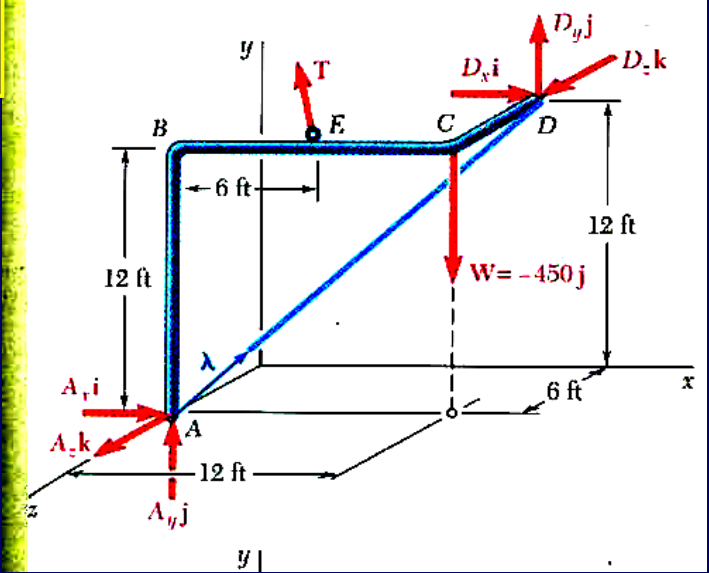
เพราะฉะนั้น T จะน้อยที่สุด เมื่อ $\cos\theta$ มากที่สุด

$\cos\theta$ มากที่สุด $= 1 = \cos 0^\circ$ (มุมระหว่าง \bar{T} กับ $\lambda \bar{x} \overline{AE} = 0$)

หรือ \bar{T} จะต้องขนานหรือทับไปกับแนว $\lambda \bar{x} \overline{AE}$



ตัวอย่าง 4.10



$$\lambda \times \overline{AE} = [(2/3)i + (2/3)j - (1/3)k] \times [6i + 12j] = 4i - 2j + 4k$$

ให้ \overline{U} เป็น Unit Vector ของ $\lambda \times \overline{AE}$

$$\overline{U} = (4i - 2j + 4k) / \sqrt{4^2 + 2^2 + 4^2}$$

$$\overline{U} = (2/3)i - (1/3)j + (2/3)k$$

เมื่อ \overline{T} ทาบอยู่กับ $\lambda \times \overline{AE}$ จึงใช้ Unit Vector ร่วมกันได้

$$\overline{T} = T[\overline{U}] = T[(2/3)i - (1/3)j + (2/3)k] \quad (5)$$



ตัวอย่าง 4.10

$$\bar{T} = T[\bar{U}] = T[(2/3)\mathbf{i} - (1/3)\mathbf{j} + (2/3)\mathbf{k}] \quad (5)$$

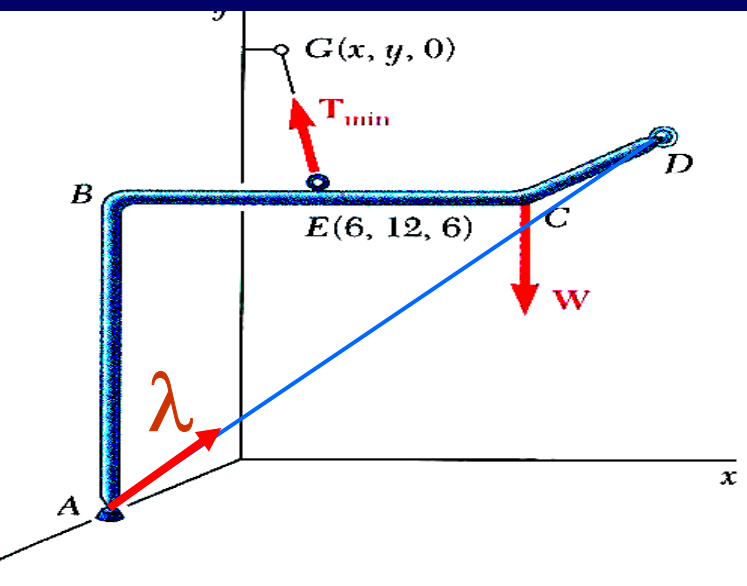
$$\bar{\lambda} \times \bar{AE} = 4\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + 4\mathbf{k}$$

จาก (3) $\bar{T} \cdot (\bar{\lambda} \times \bar{AE}) = -1800 \text{ lb}\cdot\text{ft}$

แทนค่า \bar{T} และ $\bar{\lambda} \times \bar{AE}$ ใน (3)

$$T[(2/3)\mathbf{i} - (1/3)\mathbf{j} + (2/3)\mathbf{k}] \cdot [4\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + 4\mathbf{k}] = -1800$$

แก้สมการ ได้ $T = -300$



แทนค่า $T=300$ ในสมการ (5)

$$\bar{T} = T[(2/3)\mathbf{i} - (1/3)\mathbf{j} + (2/3)\mathbf{k}]$$

$$\bar{T} = -300[(2/3)\mathbf{i} - (1/3)\mathbf{j} + (2/3)\mathbf{k}]$$

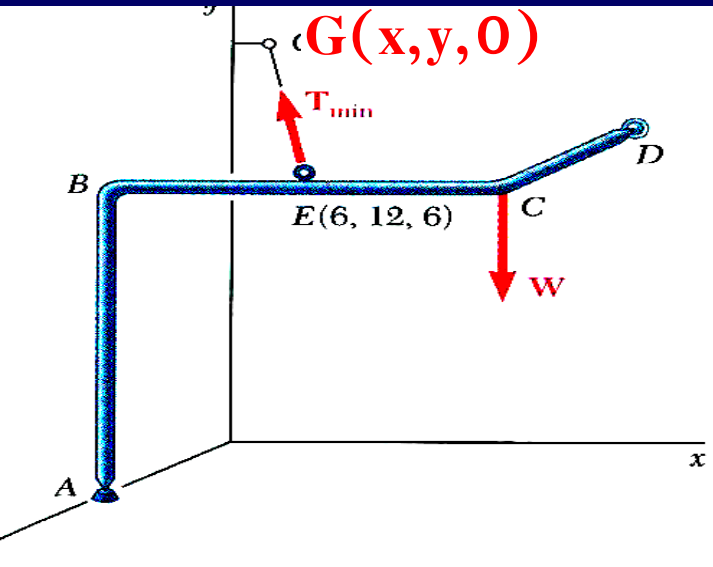
$$\bar{T} = -200\mathbf{i} + 100\mathbf{j} - 200\mathbf{k} \quad (6)$$

$$T_{\text{MIN}} = \sqrt{200^2 + 100^2 + 200^2}$$

$$T_{\text{MIN}} = 300 \text{ lb}$$



หาตำแหน่งจุด G กำหนดพิกัดจุด G(x,y,0)



Z เป็น 0 เพราะอยู่บนผนังระนาบ XY

พิกัดจุด E(6, 12, 6)

T ทาบอยู่กับ EG ใช้สัดส่วนระยะต่อแรงได้

$$\vec{T} = -200 \mathbf{i} + 100 \mathbf{j} - 200 \mathbf{k}$$

$$\vec{EG} = (x-6) \mathbf{i} + (y-12) \mathbf{j} - (0-6) \mathbf{k}$$

$$(x-6)/(-200) = (y-12)/(100) = (0-6)/-200$$

$$\text{ได้ } x = 0 ; \quad y = 15$$

แสดงว่า จุด G อยู่บนแกน Y สูงขึ้นไป 15 ฟุต

- สรุป a) ตำแหน่งจุด G อยู่บนแกน Y สูงขึ้นไป 15 ฟุต
 b) แรงดึงในเคเบิลน้อยที่สุด เท่ากับ 300 lb ตอบ



ฉบับที่ 4

