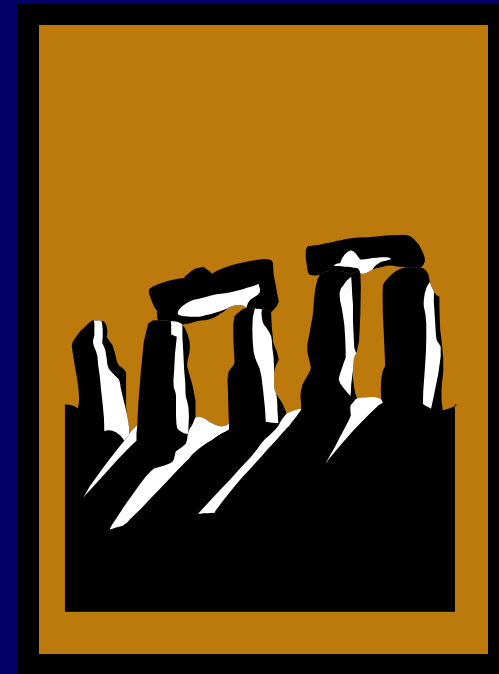
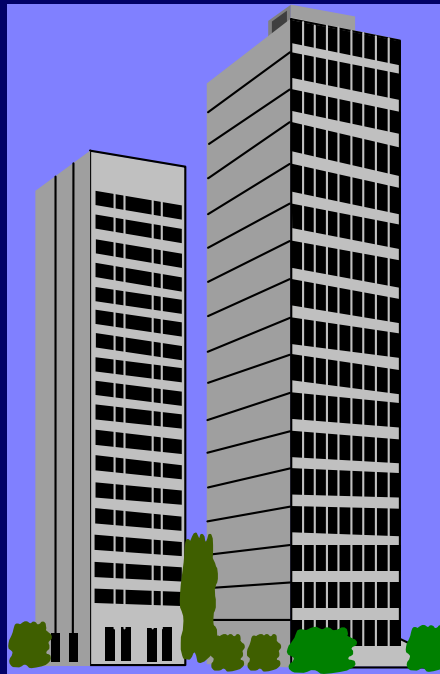
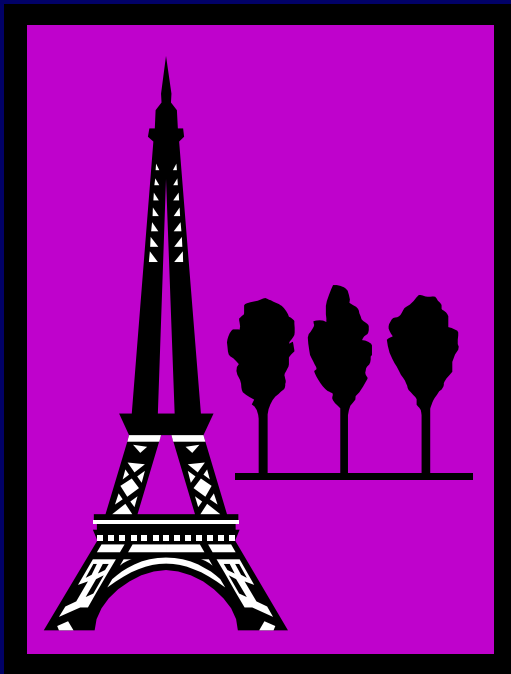


บทที่ 5

การวิเคราะห์โครงสร้าง Analysis of Structures



บทที่ 5 การวิเคราะห์โครงสร้าง

เป็นการวิเคราะห์ถึงพฤติกรรมของแรงที่ทำให้เกิดผลต่อ
ชิ้นส่วนที่เป็นส่วนประกอบโครงสร้างในลักษณะต่าง ๆ

เนื้อหา

- 5.1 แรงภายใน
- 5.2 คำนิยามของโครงขัอมุน
- 5.3 โครงขัอมุนอย่างง่าย
- 5.4 Analysis of trusses by the method of joins
- 5.5 จุดต่อภายใต้สภาวะนำหนักบรรทุกพิเศษ
- 5.6 โครงขัอมุน 3 มิติ
- 5.7 Analysis of trusses by the method of sections
- 5.8 Trusses made of several simple trusses
- 5.9 โครงสร้างซึ่งประกอบด้วยชิ้นส่วนซึ่งมีหลายแรงกระทำ



5.10 Analysis of a Frame

5.11 โครงซึ่งจะไม่คงรูปเมื่อถูกถอดออกจากจุดรองรับ

5.12 Machines

วัตถุประสงค์

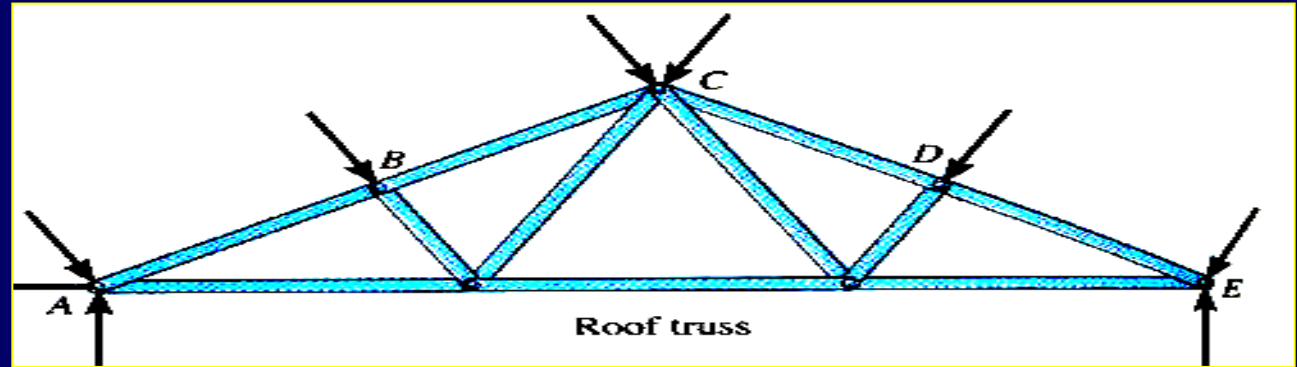
เป็นการศึกษาต่อเนื่องจากบทที่ 4 โดยทำความเข้าใจถึงพฤติกรรมของแรงที่เกิดในชิ้นส่วนแต่ละชั้นของโครงสร้างเพื่อนำไปใช้ในการคำนวณหาขนาดของชิ้นส่วนโครงสร้าง



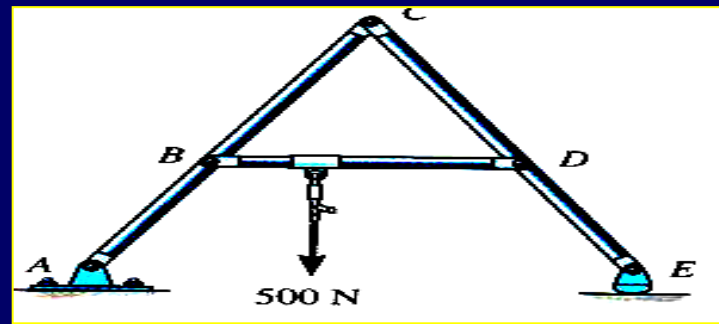
โครงสร้างที่จะนำมาวิเคราะห์

ประกอบด้วย

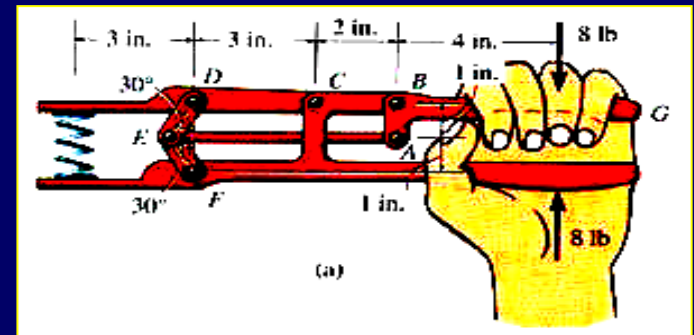
TRUSS



FRAME



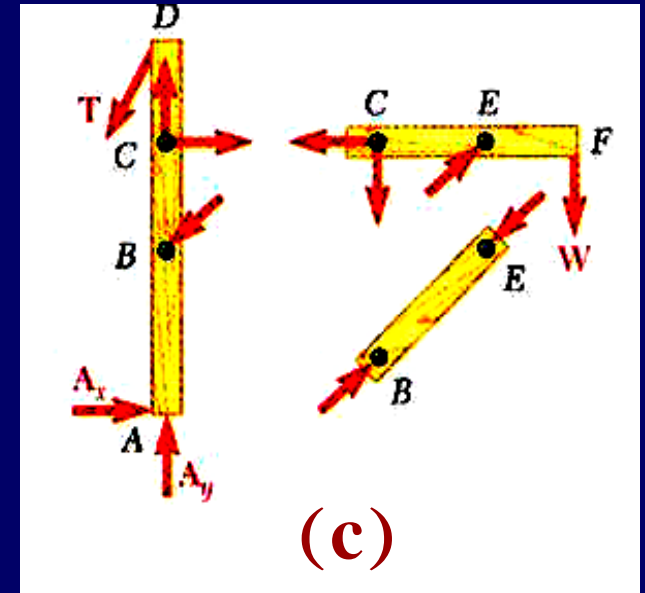
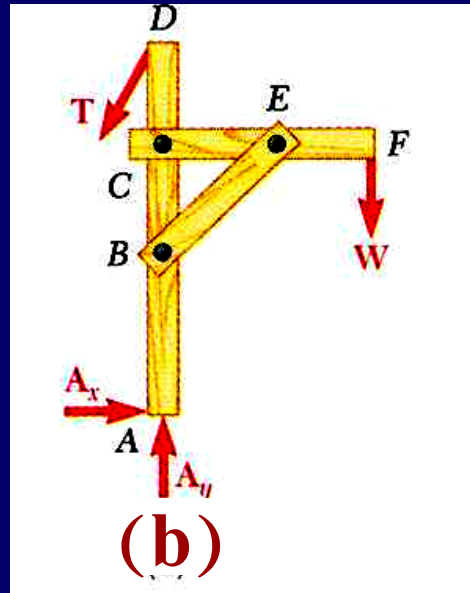
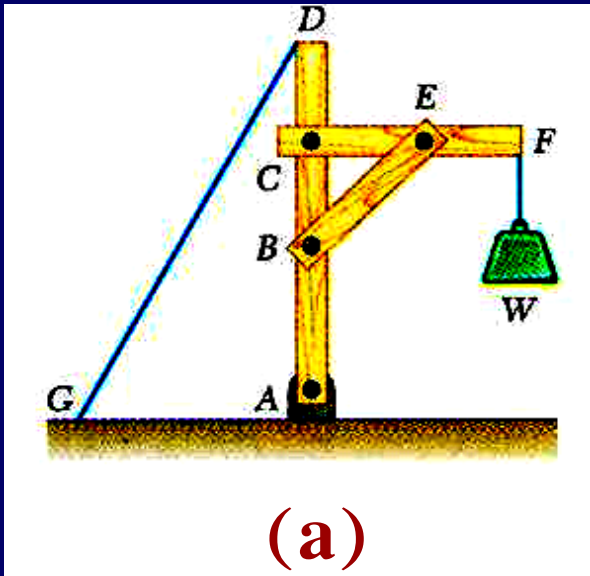
MACHINE





5.1 แรงภายใน

หมายถึงแรงที่เกิดกับชิ้นส่วนแต่ละชิ้น
ซึ่งส่งผลมาจากแรงภายนอกทั้งหมด

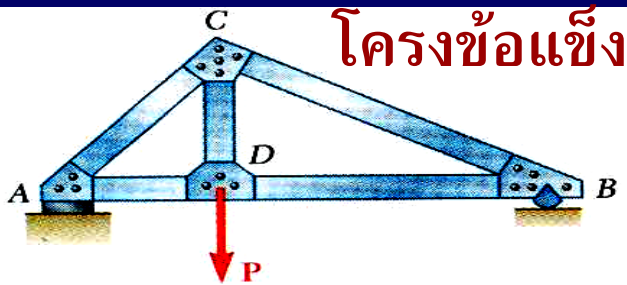


แรงกระทำต่อโครงสร้าง

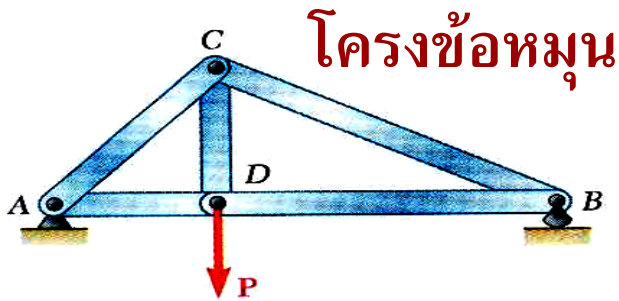
แรงในชิ้นส่วนต่างๆ



5.2 คำนิยามของโครงข้อหมุน (TRUSS)



(a)

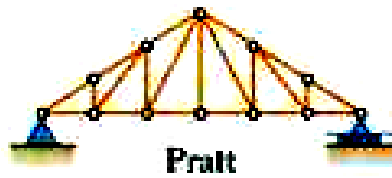


(b)

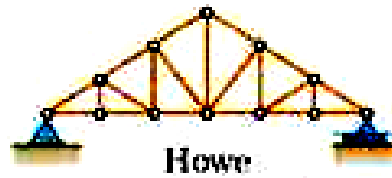
1. จุดต่อชิ้นส่วนโครงสร้างทุกจุด
ต้องเป็นจุดต่อแบบ Pin (หมุนได้)
2. นำหนักบรรทุกหรือแรงกระทำ
ต้องกระทำที่จุดต่อเท่านั้น

แรงที่เกิดขึ้นในส่วนทุกชิ้น
จะเป็นลักษณะ Two Force Member
คือมีแรงในแนวแกนชิ้นส่วน
โดยอาจจะเป็นแรงดึงหรือแรงอัดก็ได้

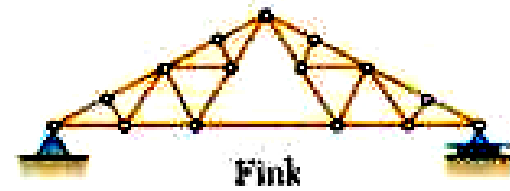




Pratt

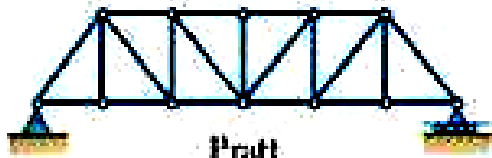


Howe

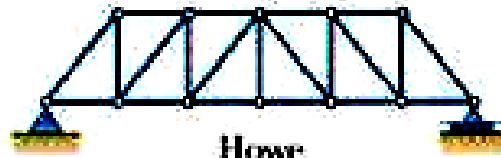


Fink

Typical Roof Trusses



Pratt



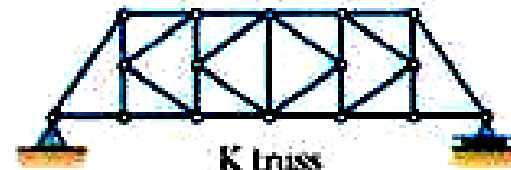
Howe



Warren

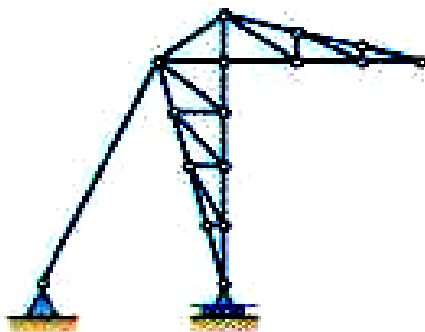


Baltimore

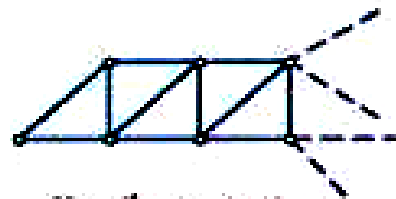


K truss

Typical Bridge Trusses



Stadium



Cantilever portion of a truss



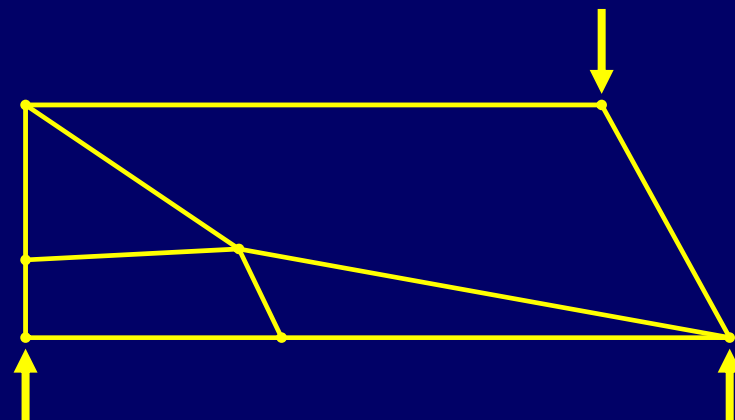
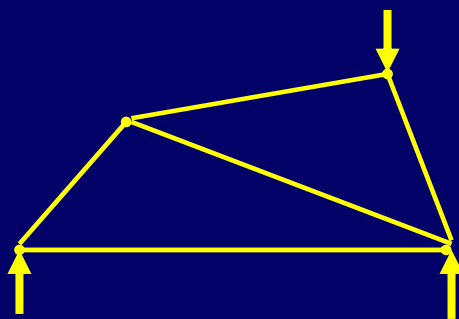
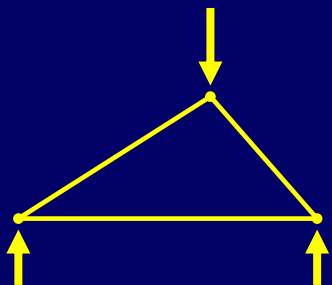
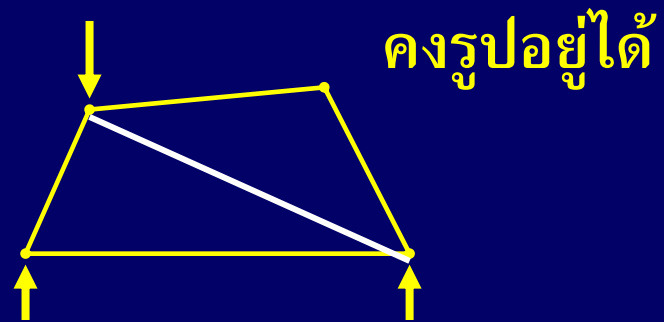
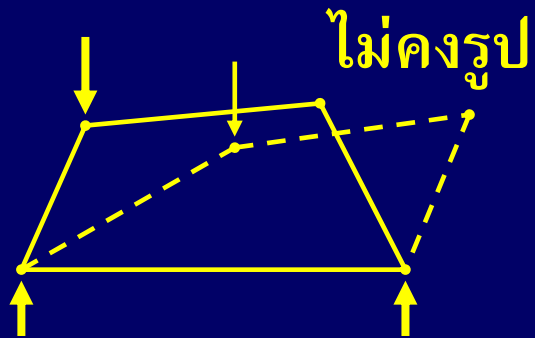
Bascule

Other Types of Trusses

Fig. 6.5



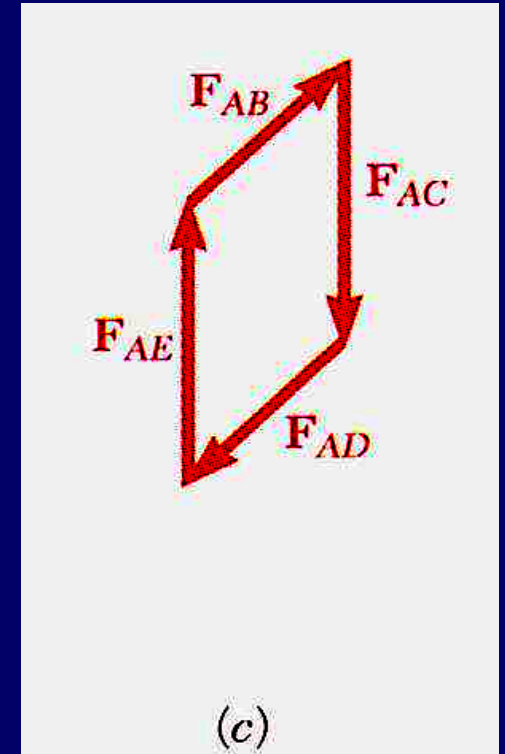
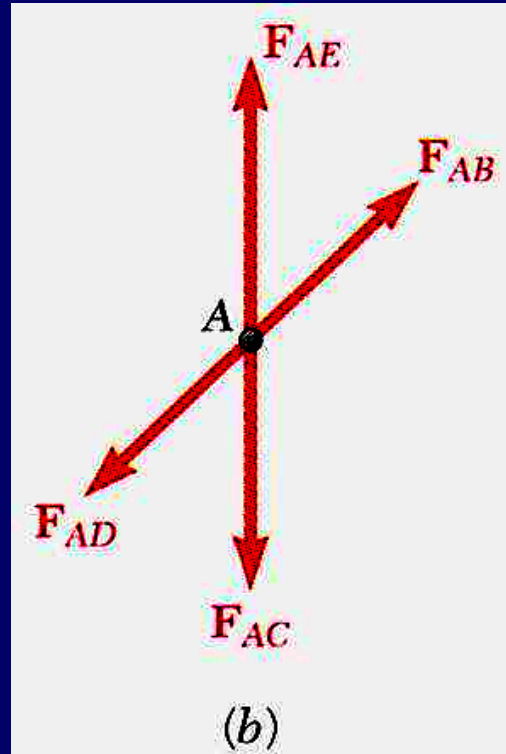
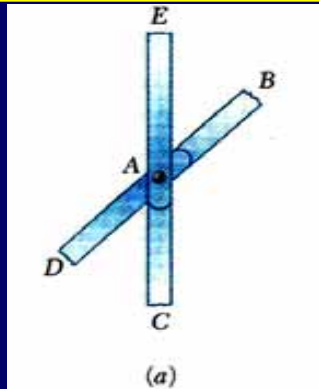
5.3 โครงข้อหมุนอย่างง่าย (Simple Truss)



5.5 จุดต่อภายในสภาวะน้ำหนักบรรทุกพิเศษ

โครงสร้างทุกโครงสร้าง ต้องคงรูปและอยู่ในสภาวะสมดุล

$$\Sigma M = 0 ; \Sigma F = 0$$



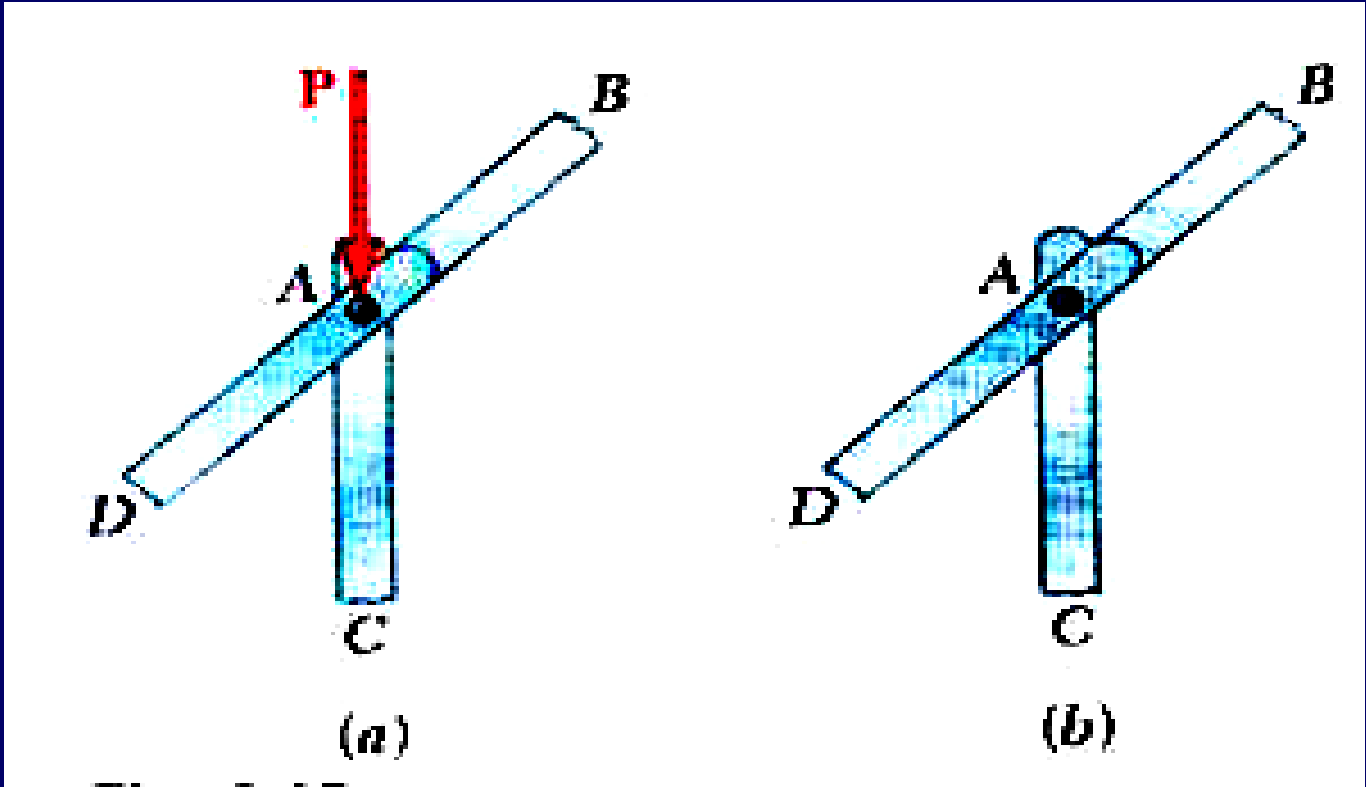
โครงข้อหมุนต่อเชื่อม
เป็นลักษณะเส้นตรงตัดกัน
แรงในชิ้นส่วนตรงข้ามกัน
จะเท่ากัน

$$F_{AE} = F_{AC} \quad \text{และ} \quad F_{AB} = F_{AD}$$



5.5 จุดต่อภายในสภาวะน้ำหนักบรรทุกพิเศษ

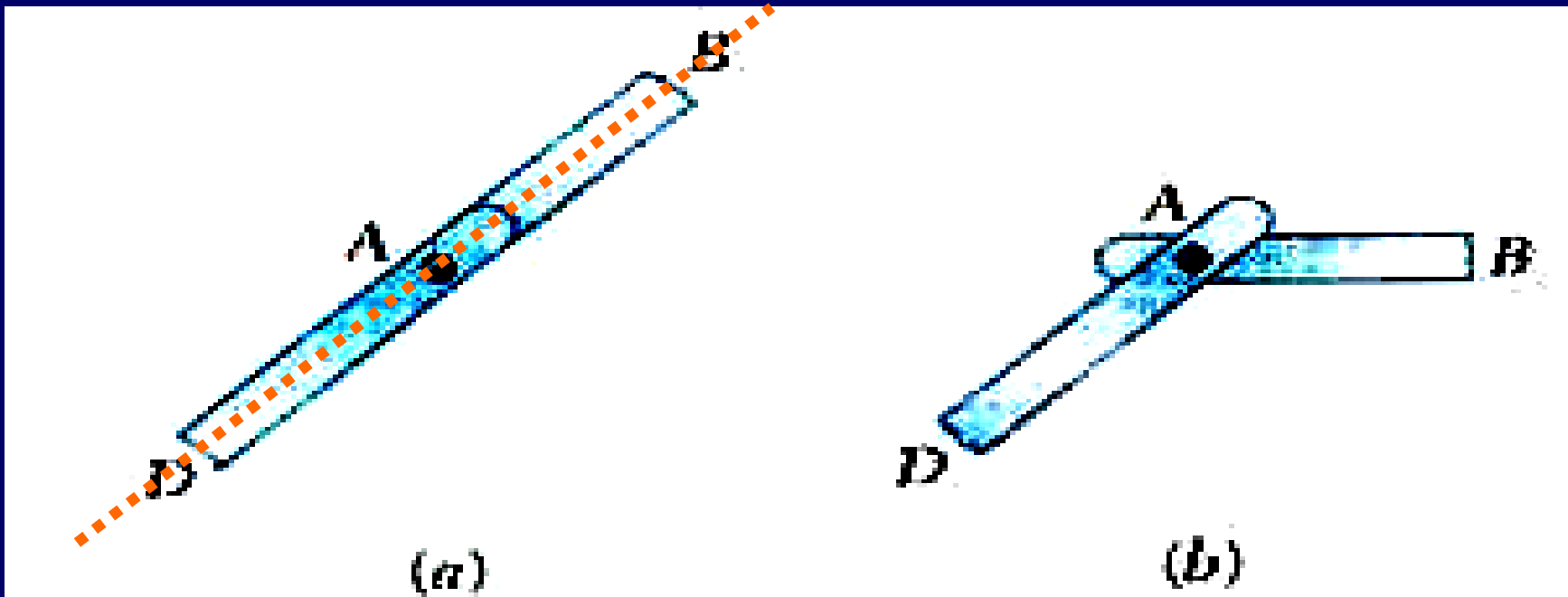
เมื่อมีแรงกระทำต่อจุดต่อเชื่อม โดยอยู่ในแนวชั้นส่วนหนึ่ง
ชั้นส่วนนั้นจะรับแรงกระทำนั้นไปทั้งหมด



แรงใน AC จะเท่ากับ P

ถ้า $P=0$ หรือไม่มีแรงกระทำ
แรงใน AC จะเท่ากับ 0





ถ้าจุดต่อมีชิ้นส่วนเพียง 2 ชิ้น จะสมดุลภายใต้แรงกระทำได้
ชิ้นส่วน 2 ชิ้นนั้น ต้องอยู่ในแนวเส้นตรงเดียวกัน



การวิเคราะห์โครงสร้าง

คือ การหาแรงในชิ้นส่วนต่าง ๆ ในโครงสร้าง
ที่ได้รับผลจากแรงกระทำภายนอก

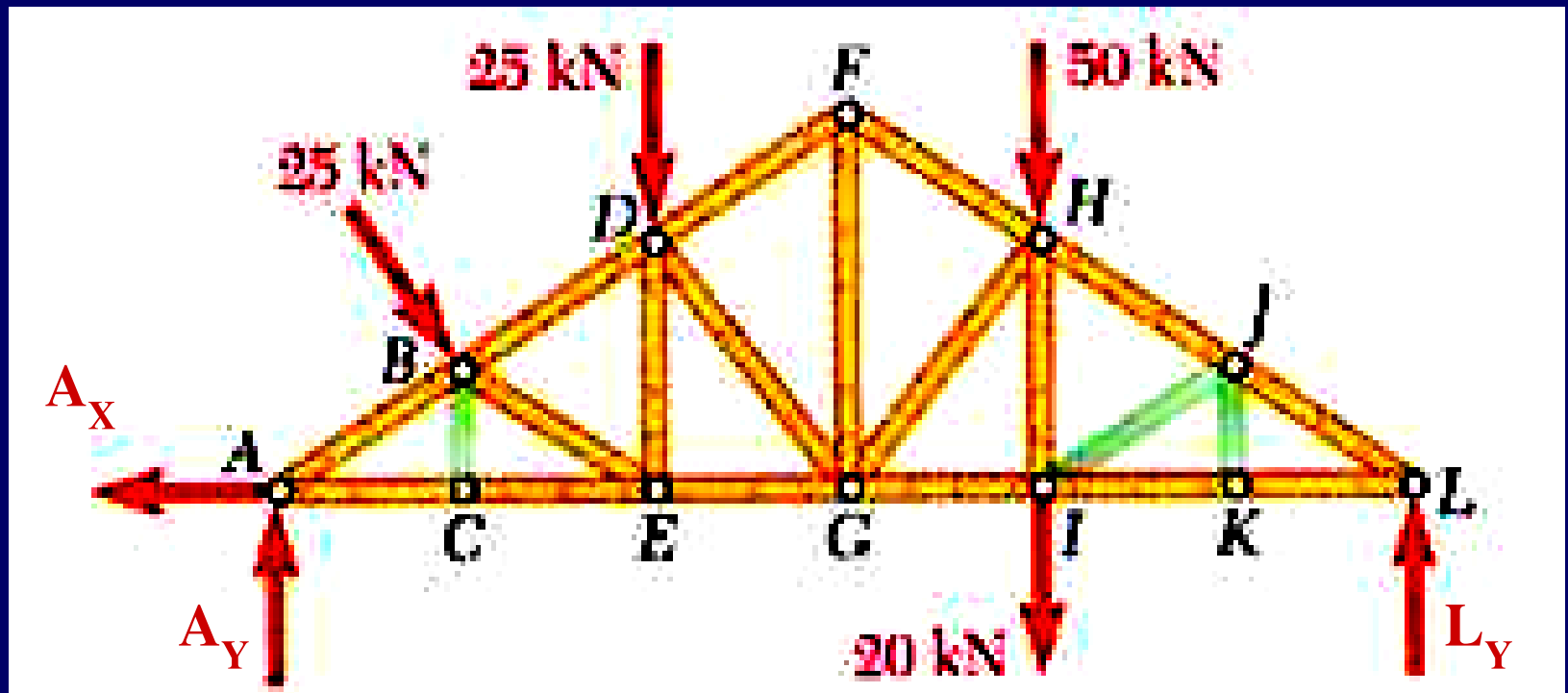
แรงกระทำภายนอก

หมายถึง น้ำหนักบรรทุก หรือแรงอื่นใด
รวมทั้งแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับทั้งหมด



เขียน FBD ทั้งโครง เพื่อคำนวณหาค่าแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับ
 เขียน FBD บางส่วน เพื่อหาแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับและ จุดต่อ
 โดยอาศัยสมการสมดุลของวัตถุคงรูป

$$\sum M = 0; \quad \sum F_x = 0; \quad \sum F_y = 0$$



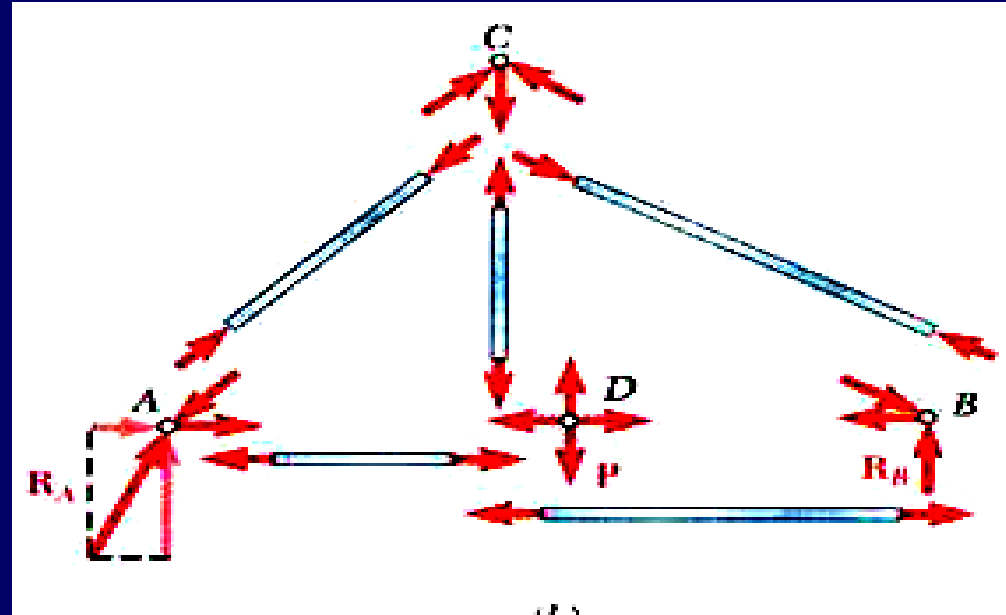
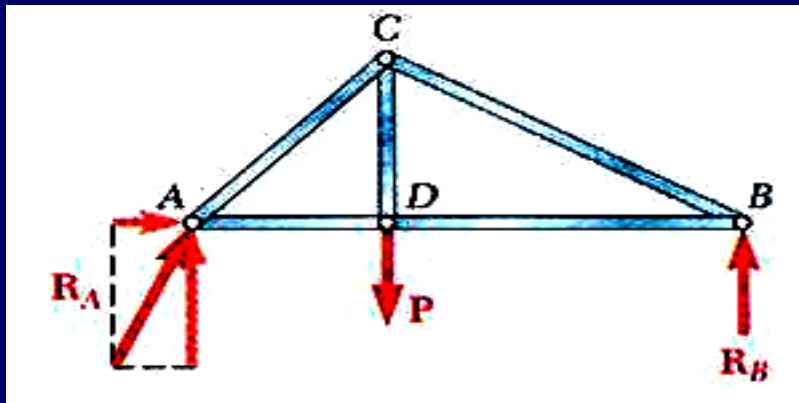
การวิเคราะห์แรงในชิ้นส่วนโครงสร้าง มีวิธีการอยู่ 2 วิธี

1. การพิจารณาจุดต่อ Joint Method

2. การพิจารณารอยตัดผ่าน Section Method



5.4 การพิจารณาจุดต่อ



เขียน FBD จุดต่อ ใส่แรงให้ครบ

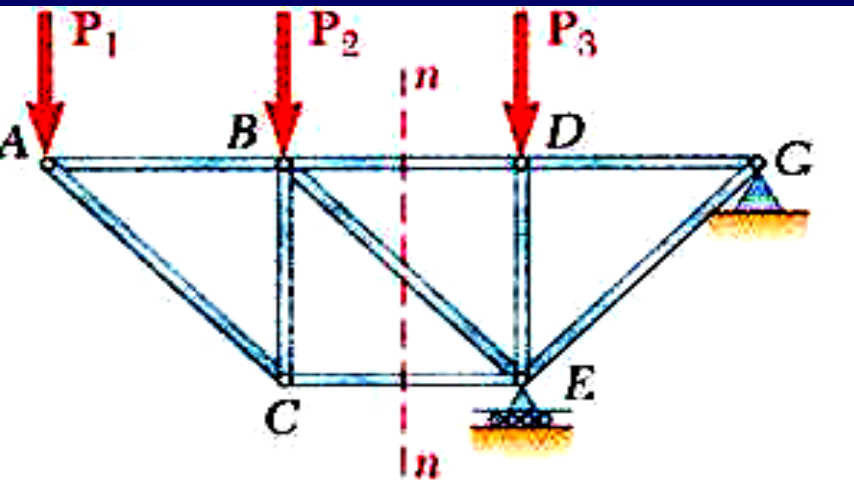
เลือกจุดที่สามารถวิเคราะห์ได้ (Unknown ไม่เกิน 2)

ใช้สมการสมดุลของอนุภาค 2 สมการ $\sum F_x = 0$; $\sum F_y = 0$

การกำหนดทิศทางของแรงแทนชิ้นส่วน ต้องดูความน่าจะเป็นจากรูป

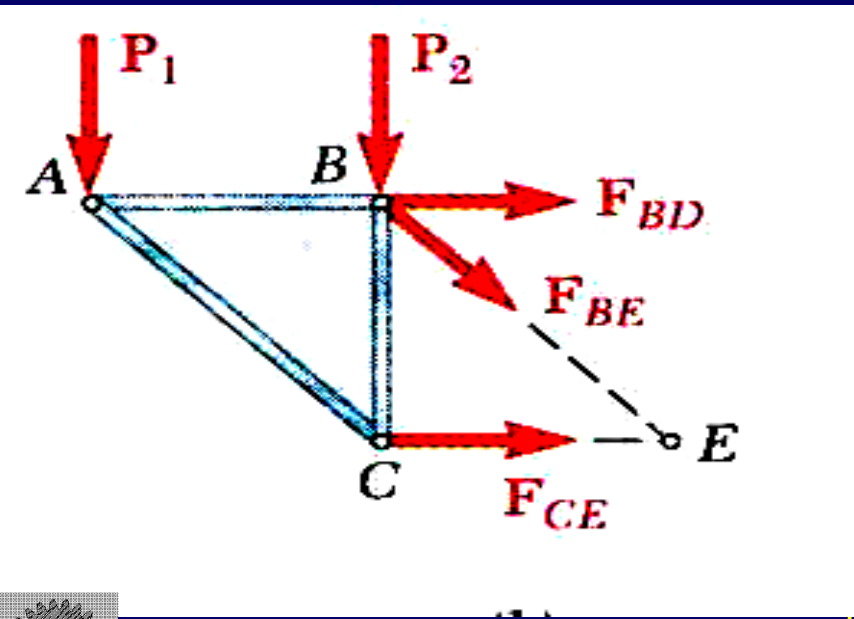


5.7 การพิจารณารอยตัดผ่าน



เลือกแนวตัดผ่านโครงสร้าง

ที่จะทำให้เกิด Unknown ไม่เกิน 3 ตัว



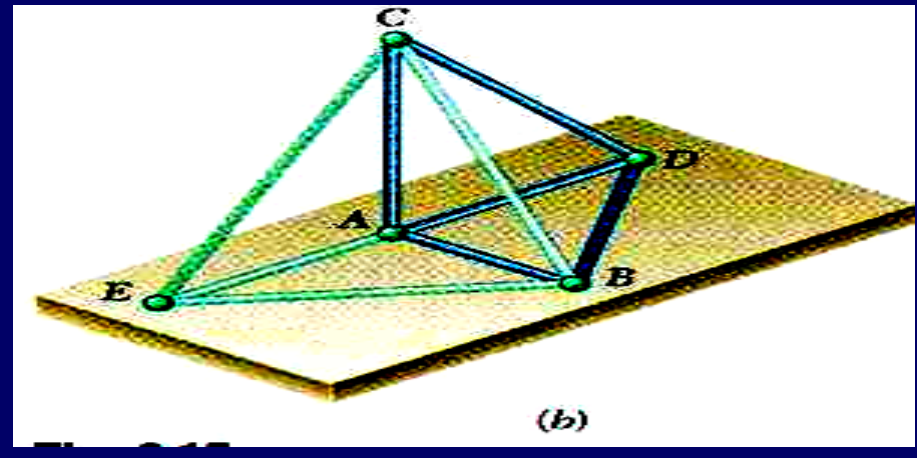
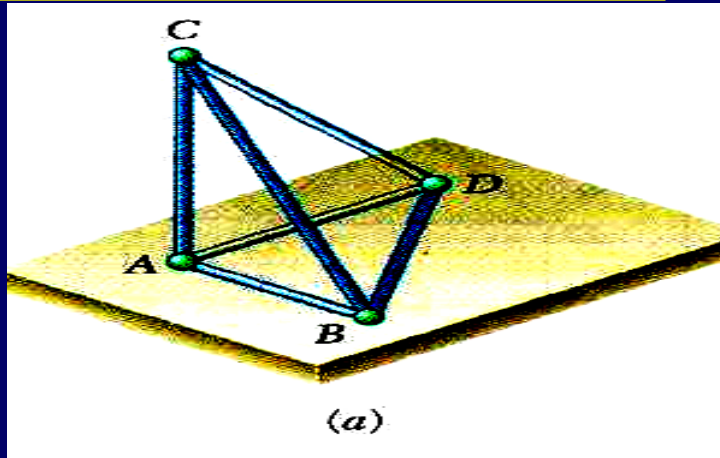
แยกออกมาเขียน FBD

ใช้สมการสมดุลวัตถุคงรูป 3 สมการ

$$\sum F_x = 0 \quad \sum F_y = 0 \quad \sum M = 0$$



5.6 โครงข้อหมุน 3 มิติ



การออกแบบ

- ต้องรักษาความคงรูปอยู่ได้ โดยจัดรูปโครงสร้างเป็นสามเหลี่ยม
- จุดรองรับต้องสามารถคำนวณได้ (Statically Determinate)

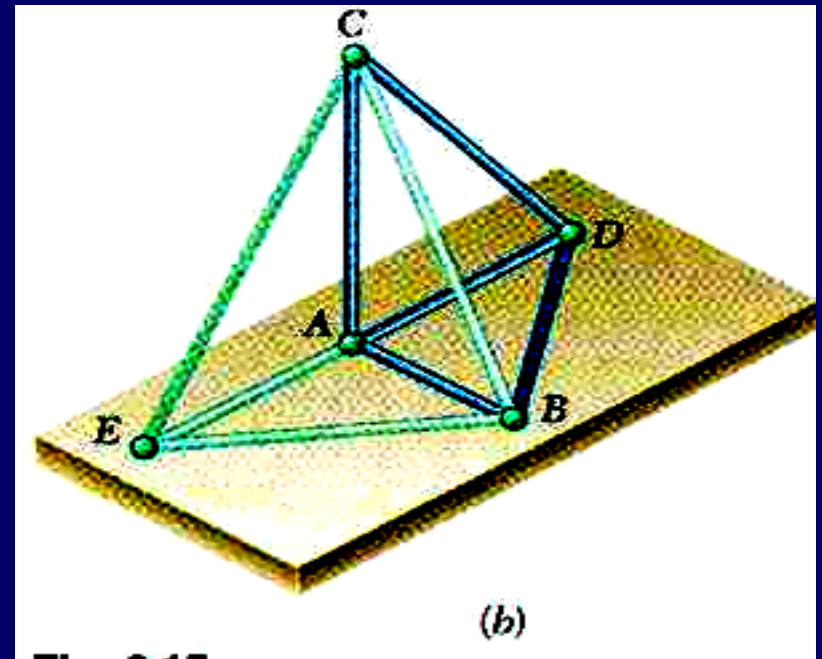
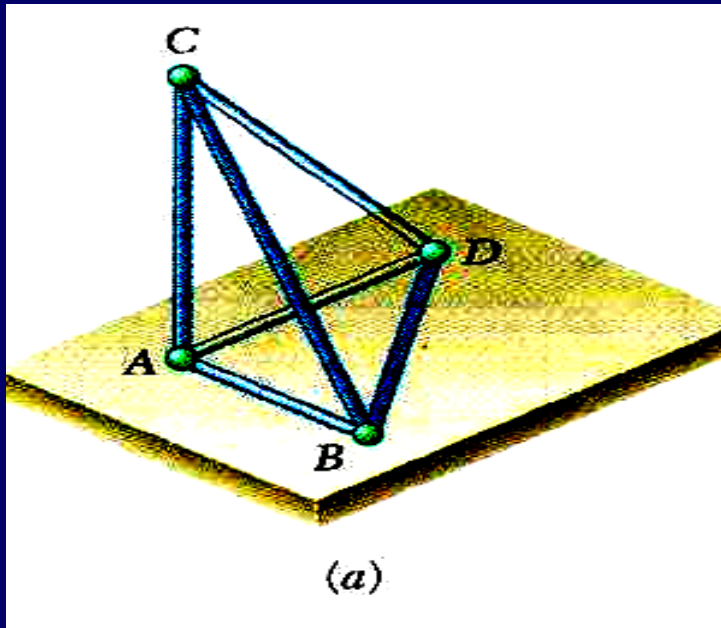
โดยกำหนดจุดรองรับเป็นลักษณะ

BALL

ROLLER

BALL and SOCKET





การวิเคราะห์ เหมือนกับ 2 มิติ

แต่มีสมการสมดุล 6 สมการ

$$\begin{aligned} \sum F_X &= 0 ; & \sum F_Y &= 0 ; & \sum F_Z &= 0 \\ \sum M_X &= 0 ; & \sum M_Y &= 0 ; & \sum M_Z &= 0 \end{aligned}$$



ตัวอย่าง 5.1

ข้อมูล โครงข้อหมุน ABCDE มีจุดรองรับ
ที่ C เป็น hinge หรือ pin และ
E เป็น roller บรรทุกน้ำหนักที่ A
2000 lb และที่ B 1000 lb ดังรูป

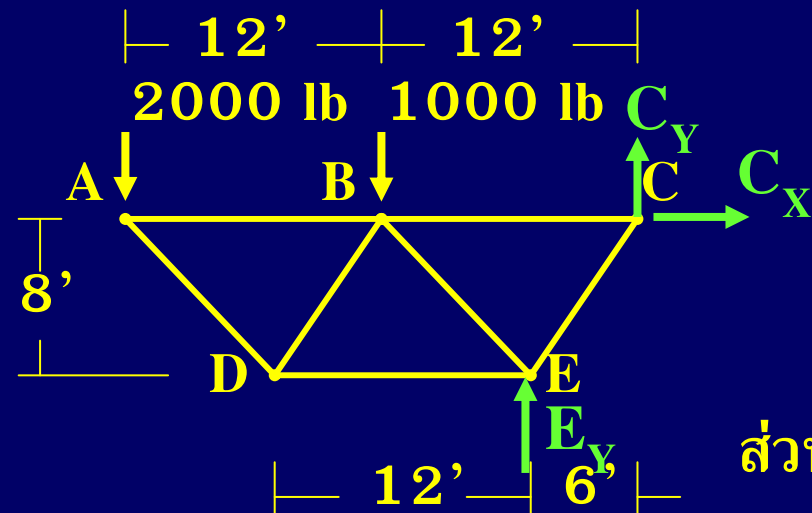
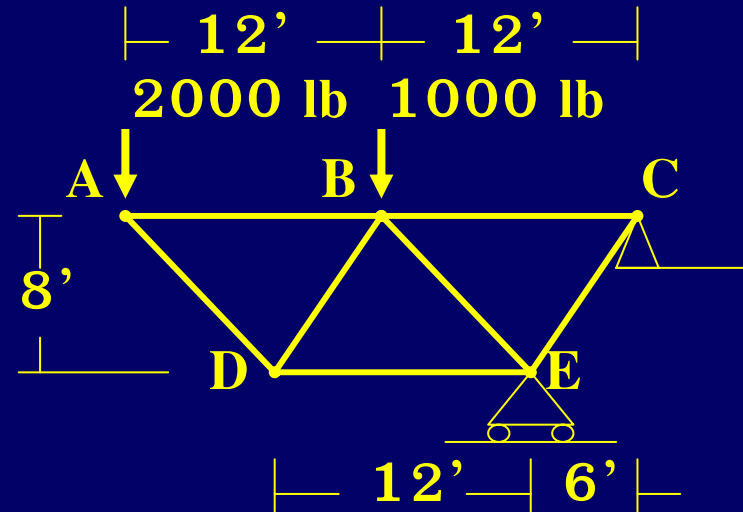
ปัญหา ให้หาแรงในแต่ละชิ้นส่วน โดยวิธี
Joint Method

วิธีทำ

เขียน FBD ทั้งโครง

กำหนดแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับ
ที่จุด C ไม่รู้ทิศทางแรงปฏิกิริยา
กำหนดเป็น C_x และ C_y

ส่วนที่ E แรงปฏิกิริยาตั้งฉากกับจุดรองรับ



คำนวณหาแรงปฏิกิริยา

$$\sum M_C = 0$$

$$2000(24) + 1000(12) - E(6) = 0$$

$$E = 10\,000 \text{ lb.}$$

$$\sum F_X = 0 ; \quad C_X = 0$$

$$\sum F_Y = 0$$

$$C_Y + 10000 - 2000 - 1000 = 0$$

$$C_Y = -7000$$

แสดงว่าที่สมมุติให้ C_Y ชี้ขึ้นนั้นไม่ใช่ จะต้อง ชี้ลง

$$C_Y = 7000 \text{ lb} \downarrow$$



แรงปฏิกิริยาที่ C ; $C_Y = 7000 \text{ lb}$

ที่ E ; $E = 10\,000 \text{ lb}$

เลือกจุดต่อมาพิจารณาทีละจุด

โดยเลือกจุดที่มี Unknown ไม่เกิน 2 ตัว

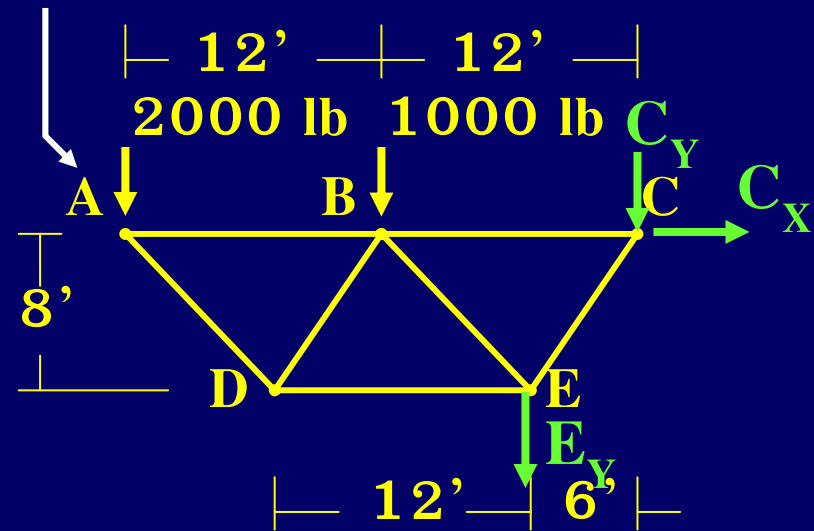
จากรูป จุดต่อ A มี Unknown 2 ตัว

คือ แรงใน AB และ แรงใน AD

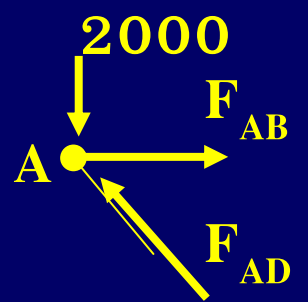
กำหนดทิศทางแรงในชิ้นส่วนเป็นดังรูป

ให้ F_{AB} เป็นแรงดึง F_{AD} เป็นแรงอัด

โดยพิจารณาจากพฤติกรรมที่กระทำต่อจุด



จุดต่อ A



จากรูปและระยะที่กำหนดให้
ได้สามเหลี่ยมที่มีสัดส่วนด้านเป็น

$$6 : 8 : 10$$

ใช้สัดส่วนแรงต่อต้าน

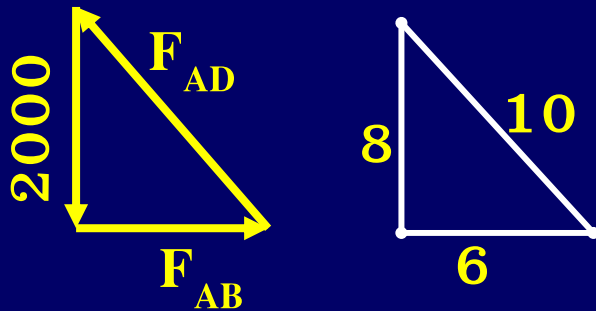
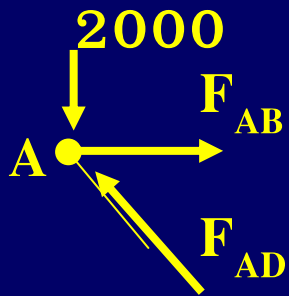
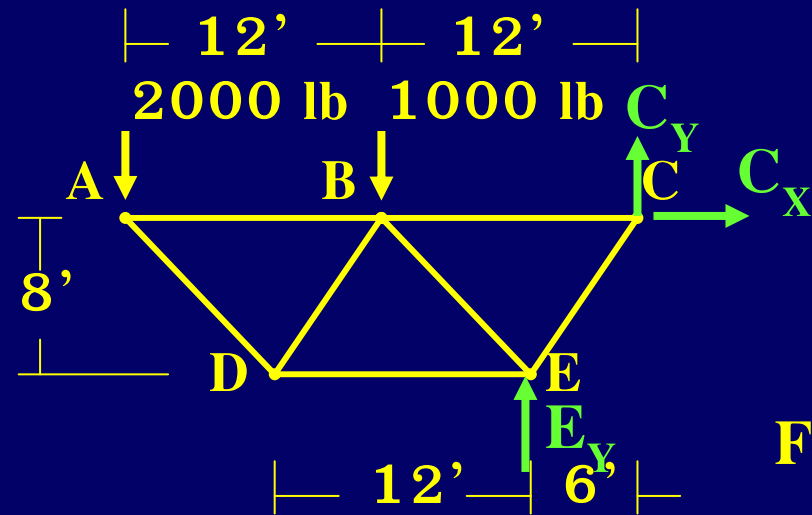
$$F_{AB} / 6 = F_{AD} / 10 = 2000 / 8$$

แก้สมการ ได้

$$F_{AB} = 1500 \text{ lb (แรงดึง; T)}$$

$$F_{AD} = 2500 \text{ lb (แรงอัด; C)}$$

เมื่อคำนวณแล้วค่าที่ได้มีค่าเป็น +
แสดงว่าที่กำหนดลักษณะแรง F_{AB}, F_{AD} ไว้
เป็นความจริง



ต่อไปนำจุด D มาพิจารณา

มี Unknown 2 ตัว คือ F_{DB} และ F_{DE}

ส่วน F_{AD} ได้ค่าจากจุด A แล้ว

กำหนดทิศทางของแรงในชิ้นส่วน

F_{DB} เป็นแรงดึง (T) และ

F_{DE} เป็นแรงอัด (C)

ส่วนแรง F_{DA} เป็นแรงอัด มีค่า 2500 lb (C)

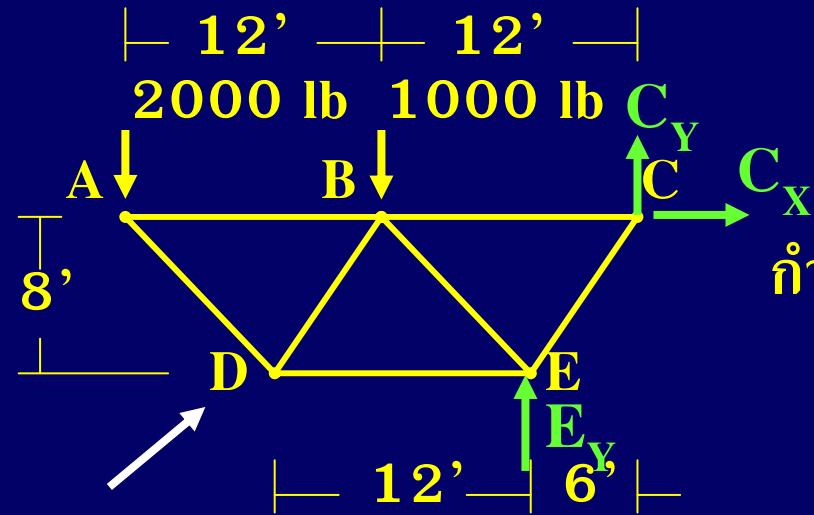
ทราบจากการวิเคราะห์ที่จุด A

ค่า $\cos\theta$ และ $\sin\theta$

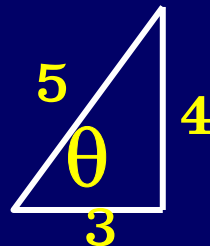
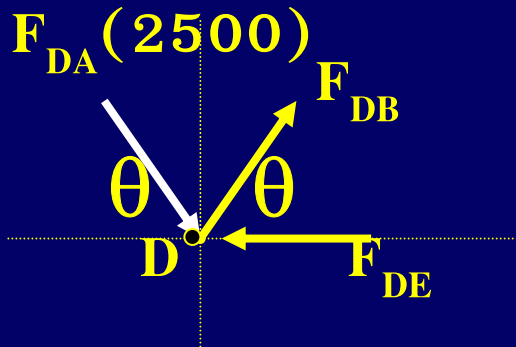
หาได้จากรูปและระยะในโครงสร้าง

$$\cos\theta = 3/5 = 0.6$$

$$\sin\theta = 4/5 = 0.8$$



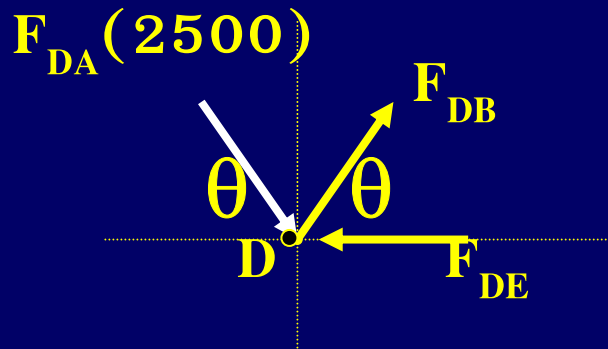
จุดต่อ D



$$\cos\theta = 3/5 = 0.6 ; \quad \sin\theta = 4/5 = 0.8$$

จุดต่อ D

$$\sum F_x = 0$$



$$F_{DA} \cos\theta + F_{DB} \cos\theta - F_{DE} = 0$$

$$0.6 (2500) + 0.6 F_{DB} - F_{DE} = 0 \quad (1)$$

$$\sum F_y = 0$$

$$F_{DA} \sin\theta - F_{DB} \sin\theta = 0$$

$$F_{DA} = F_{DB} = 2500 \text{ lb (T)} \quad ****$$

แทนค่า F_{DB} ใน (1)

$$F_{DE} = 3000 \text{ lb. (C)} \quad ****$$



ต่อไปนำจุด B มาพิจารณา

Unknown 2 ตัว คือ F_{BC} และ F_{BE}

กำหนดทิศทางของแรงในชิ้นส่วน

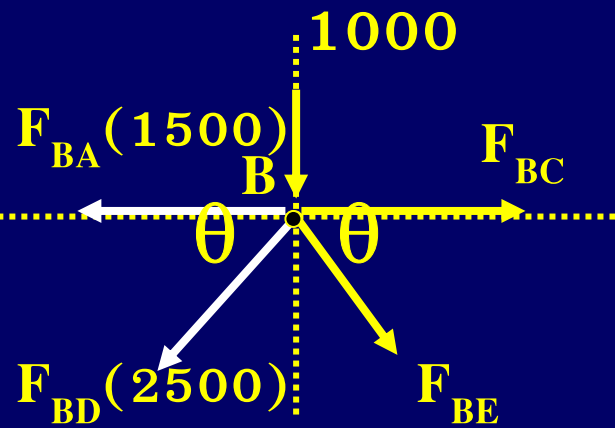
F_{BC} เป็นแรงดึง (T)

F_{BE} เป็นแรงดึง (T)

แรง F_{BA} เป็นแรงดึง 1500 lb (T) ได้จากจุด A

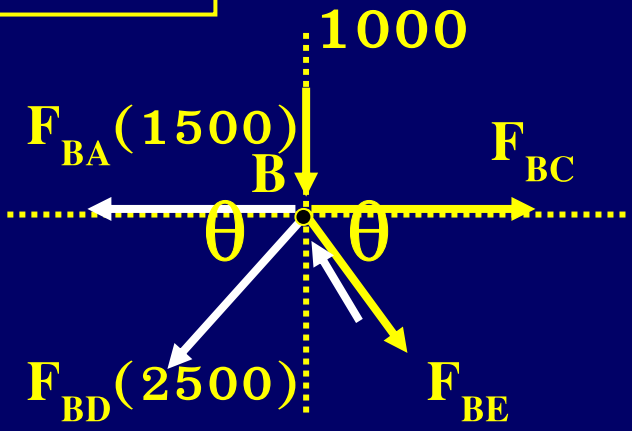
แรง F_{BD} เป็นแรงดึง 2500 lb (T) ได้จากจุด D

จุดต่อ B



จุดต่อ B

$$\sum F_Y = 0$$



$$-100 - (F_{BD} \sin\theta) - (F_{BE} \sin\theta) = 0$$

$$-100 - 2500(0.8) - 0.8 F_{BE} = 0$$

$$F_{BE} = -3750 \text{ lb}$$

เครื่องหมายเป็น -

แสดงว่าที่สมมุติไว้เป็นตรงกันข้าม

$$F_{BE} = 3750 \text{ lb (C) *****}$$

$$\sum F_X = 0$$

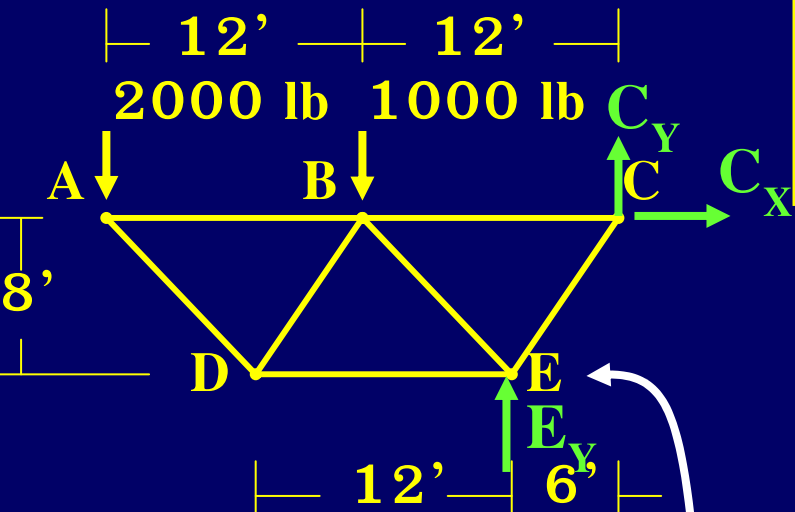
$$F_{BC} - F_{BA} - (F_{BD} \cos\theta) - (F_{BE} \cos\theta) = 0$$

$$F_{BC} - 1500 - 0.6(2500) - 0.6(3750) = 0$$

$$F_{BC} = 5250 \text{ lb. (T) *****}$$



แรงปฏิกิริยาที่ C ; $C_Y = 7000 \text{ lb}$
 ที่ E ; $E = 10\,000 \text{ lb}$



จุดต่อ E

ต่อไปนำจุด E มาพิจารณา

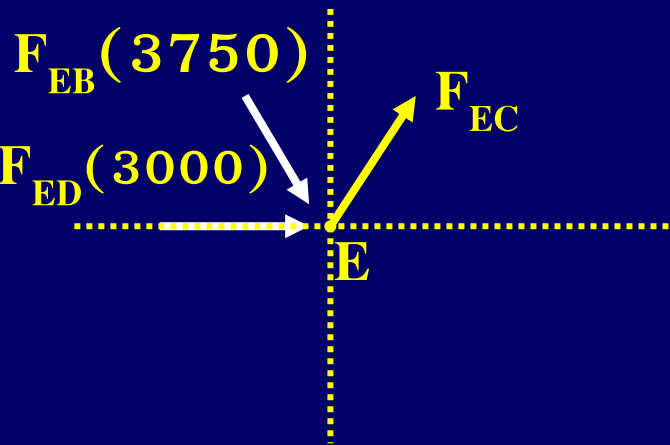
เหลือ Unknown 1 ตัว คือ F_{EC}

กำหนดทิศทางของแรงในชิ้นส่วน

F_{EC} เป็นแรงดึง (T)

F_{EB} เป็นแรงอัด 3750 (C)

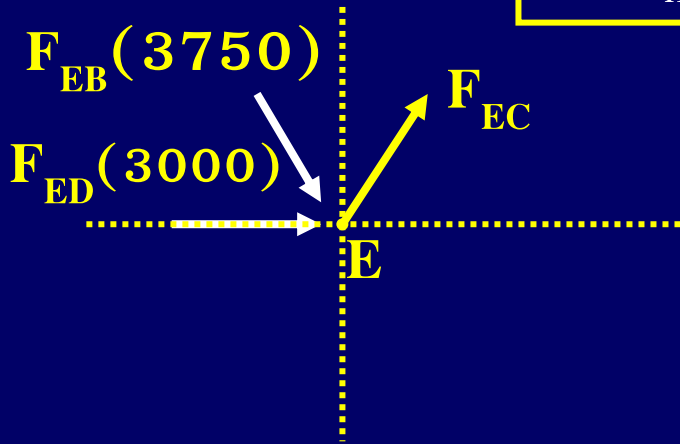
F_{ED} เป็นแรงอัด 3000 lb (C)



แรงปฏิกิริยาที่ C ; $C_Y = 7000 \text{ lb}$
 ที่ E ; $E = 10\,000 \text{ lb}$

จุดต่อ E

$$\sum F_x = 0$$



$$F_{ED} + (F_{EC} \cos\theta) + (F_{EB} \cos\theta) = 0$$

$$3000 - 0.6(F_{EC}) + 0.6(3750) = 0$$

$$F_{EC} = -8750 \text{ lb}$$

$$F_{EC} = 8750 \text{ lb (C)} \quad \text{*****}$$

ได้ค่าแรงในชิ้นส่วนครบแล้ว สามารถตรวจสอบ
 โดยนำจุดต่อ C มาตรวจสอบความสมดุล

หาก $\sum F_x = 0$ และ $\sum F_y = 0$ แสดงว่าถูกต้อง



ตัวอย่าง 5.2

ข้อมูล โครงข้อหมุน มีจุดรองรับ

และมีแรงกระทำที่จุดต่อ ดังรูป

ปัญหา ให้หาแรงในชิ้นส่วน DE

และ HJ โดยวิธี Section

วิธีทำ

เขียน FBD ทั้งโครง

หาแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับ

R_A และ R_L

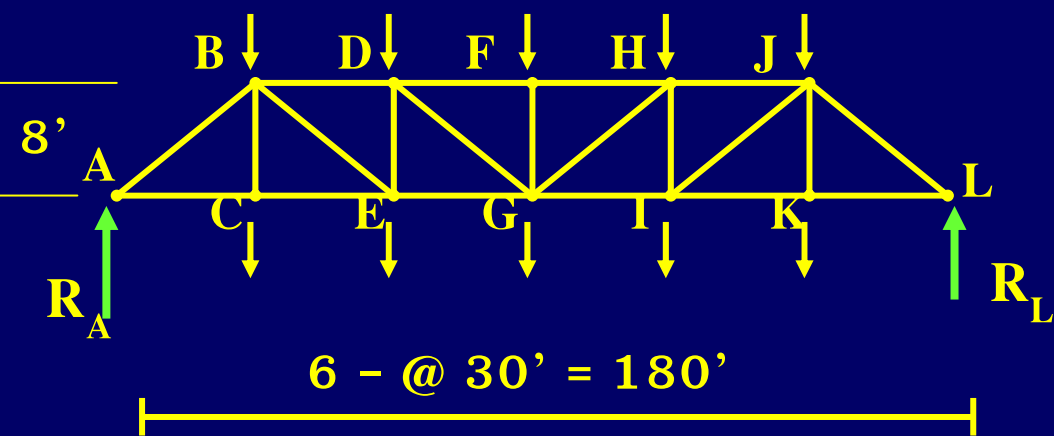
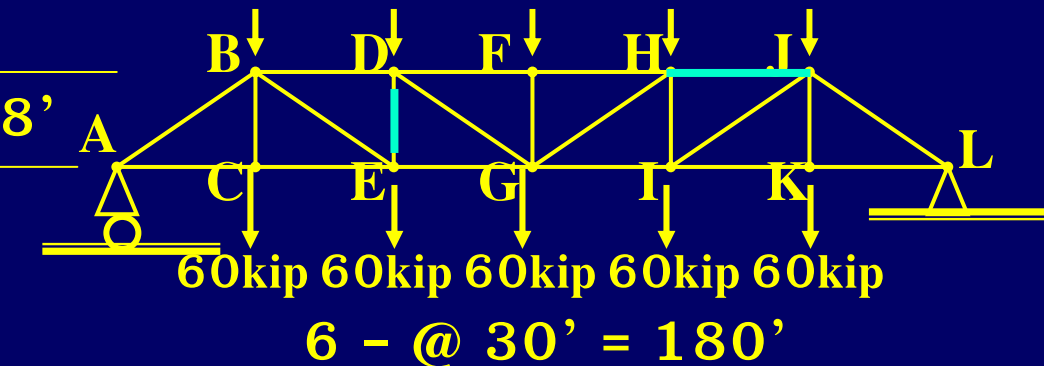
$$\sum M_A = 0$$

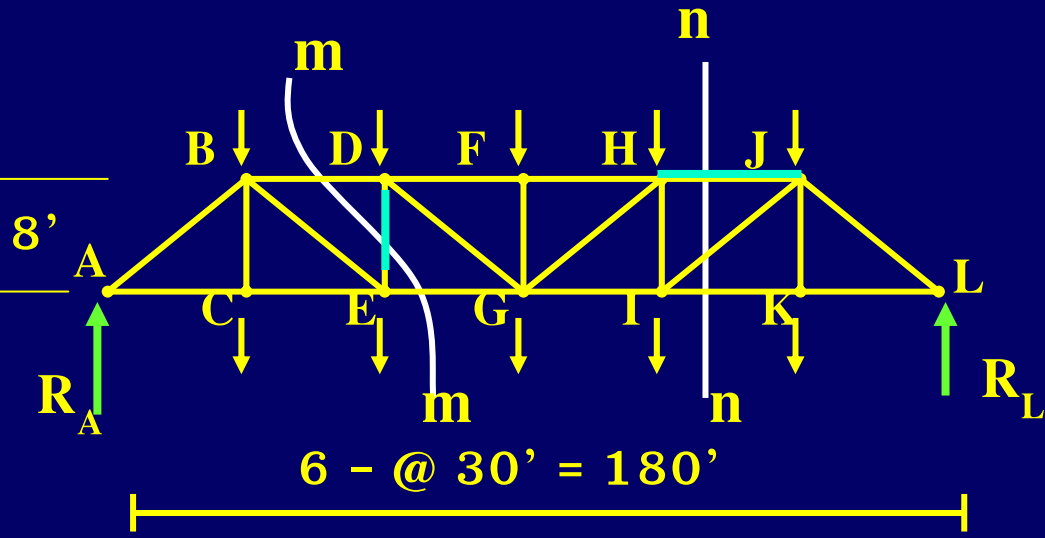
$$R_L = 160 \text{ kip}$$

$$\sum F_Y = 0$$

$$R_A = 160 \text{ kip}$$

4kip 4kip 4kip 4kip 4kip





ลากเส้นตัดผ่านโครงสร้าง
 โดยให้ผ่านชิ้นส่วนที่ต้องการ
 และมี Unknown ไม่เกิน 3 ตัว

ได้ section m-m ผ่าน DE
 และ n-n ผ่าน HJ

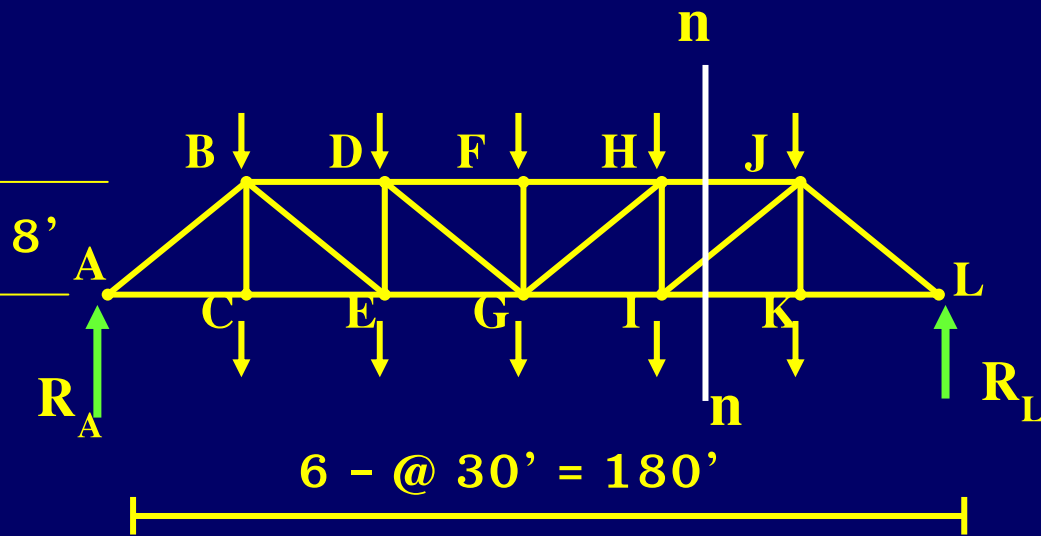


หาแรงในชิ้นส่วน HJ

นำชิ้นส่วนที่ถูกตัดโดยเส้น

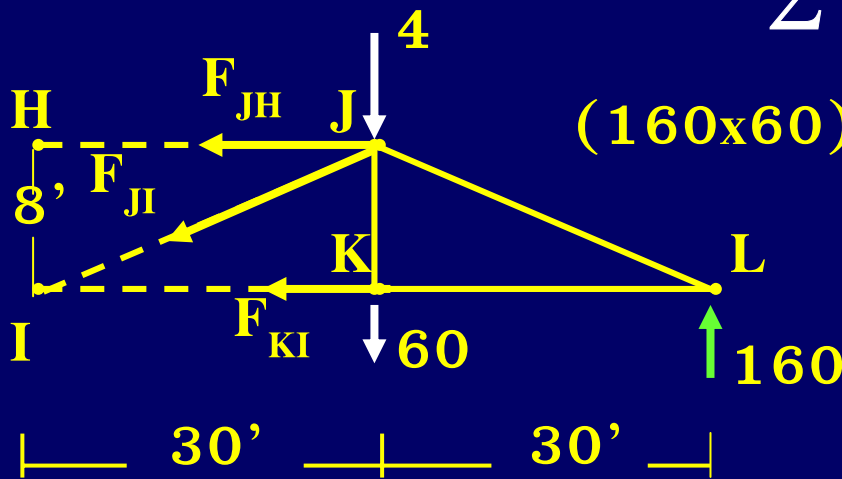
n-n ซีกขวา

มาเขียน FBD เฉพาะส่วน



$$\sum M_I = 0$$

$$(160 \times 60) - (60 \times 30) - (4 \times 30) + (F_{JH})(20) = 0$$



$$F_{JH} = -384 \text{ kip}$$

$$F_{JH} = 384 \text{ kip (C)}$$

แรงในชิ้นส่วน HJ เท่ากับ 384 kip แรงอัด



หาแรงในชิ้นส่วน DE

นำชิ้นส่วนที่ถูกตัดโดยเส้น m-m
ซีกซ้าย มาเขียน FBD เฉพาะส่วน

$$\sum F_Y = 0$$

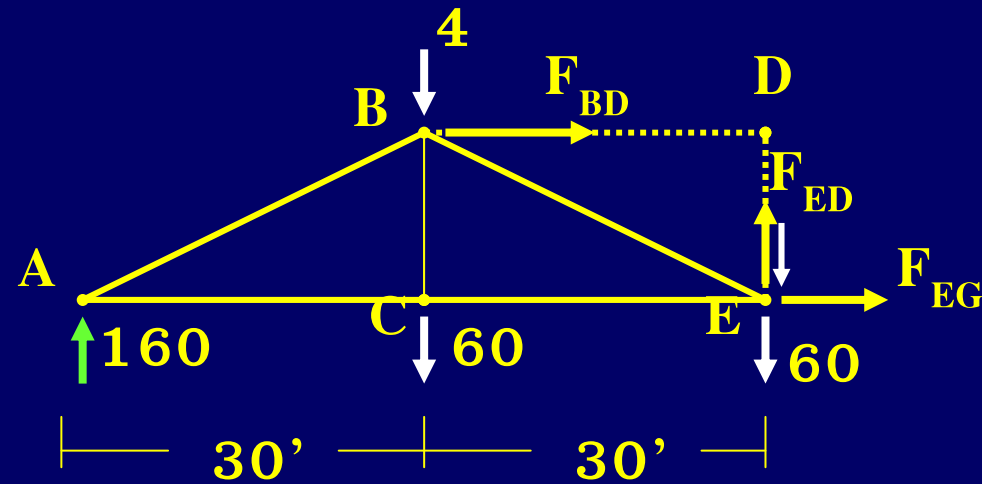
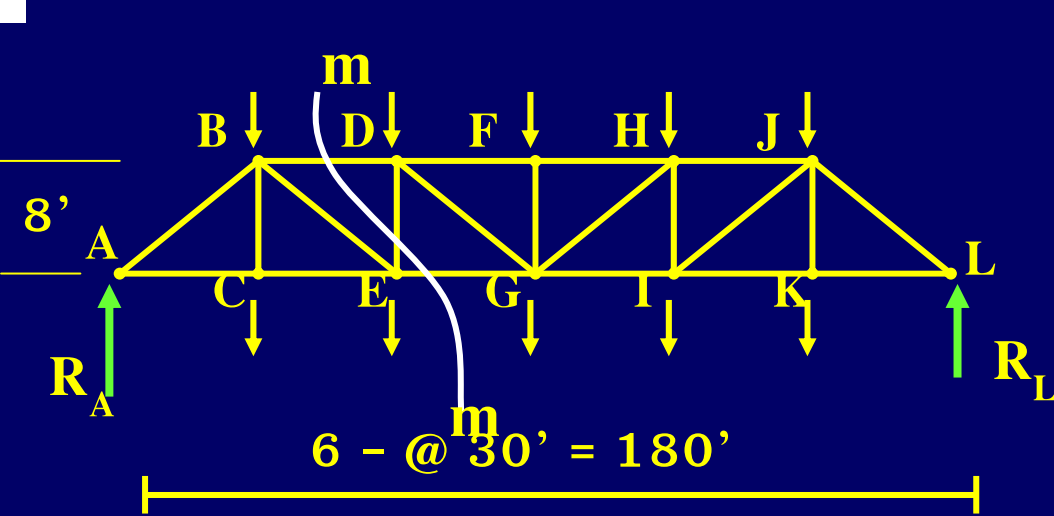
$$160 - 60 - 4 - 60 + F_{ED} = 0$$

$$F_{ED} = -36 \text{ kip}$$

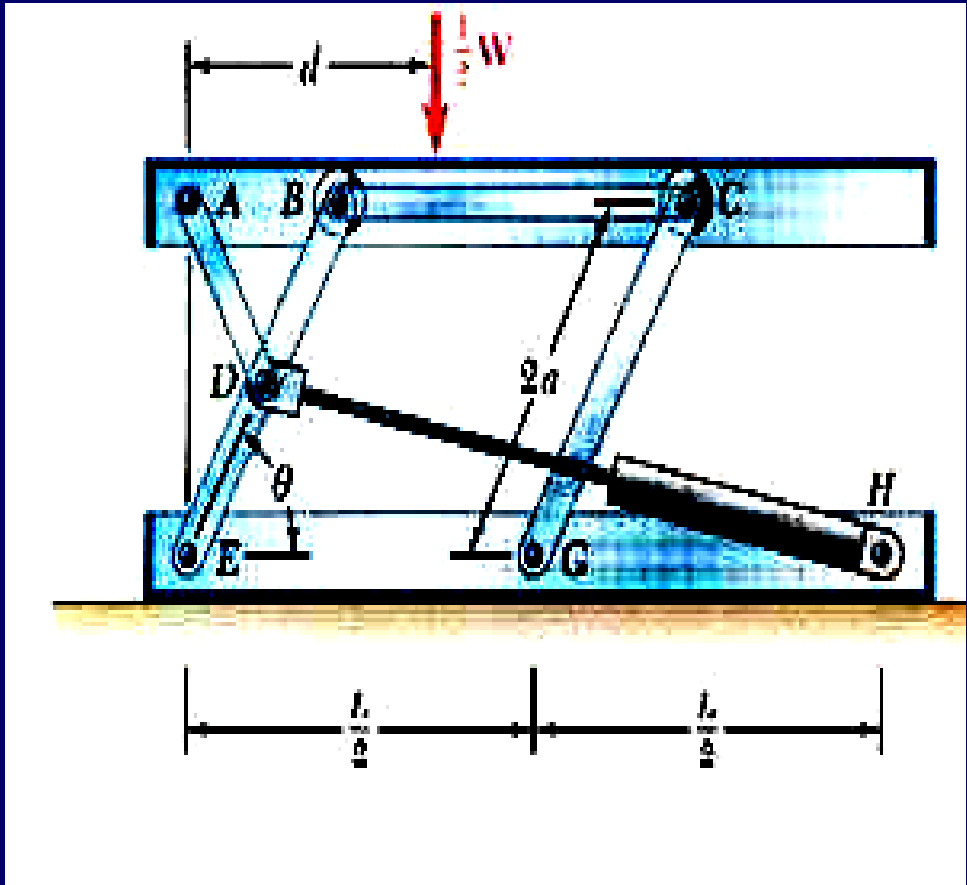
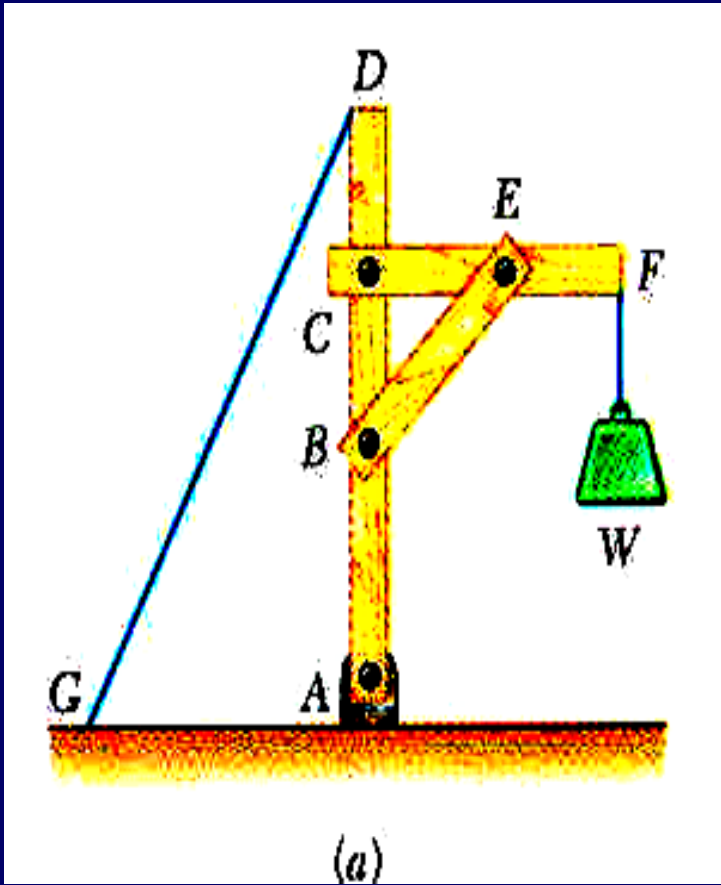
ค่าติดลบแสดงว่าทิศทางตรงข้าม

$$F_{ED} = 36 \text{ kip (C)}$$

แรงในชิ้นส่วน DE เท่ากับ 36 kip แรงอัด



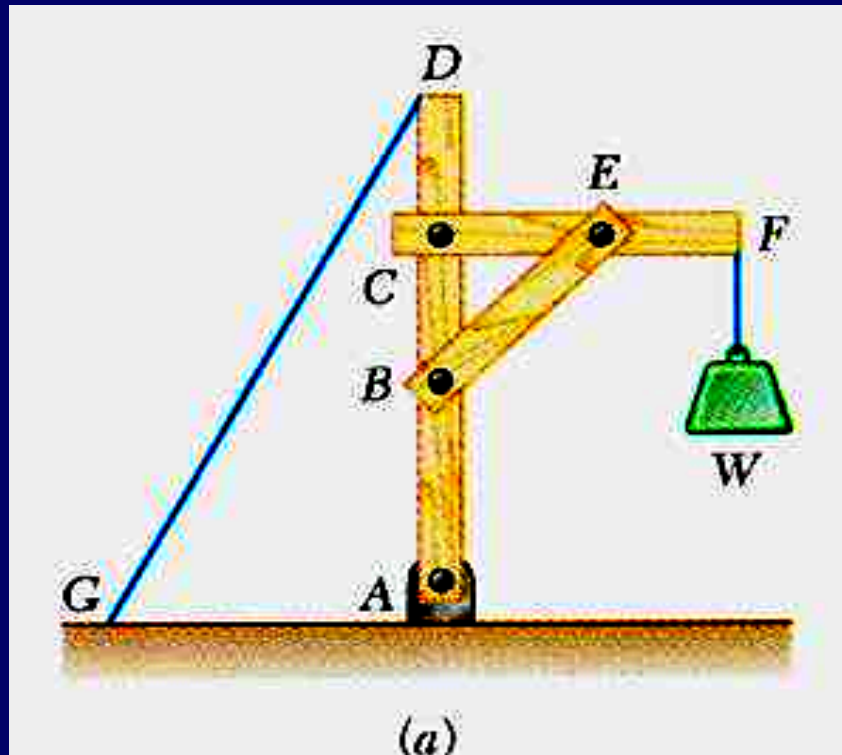
FRAME and MACHINE



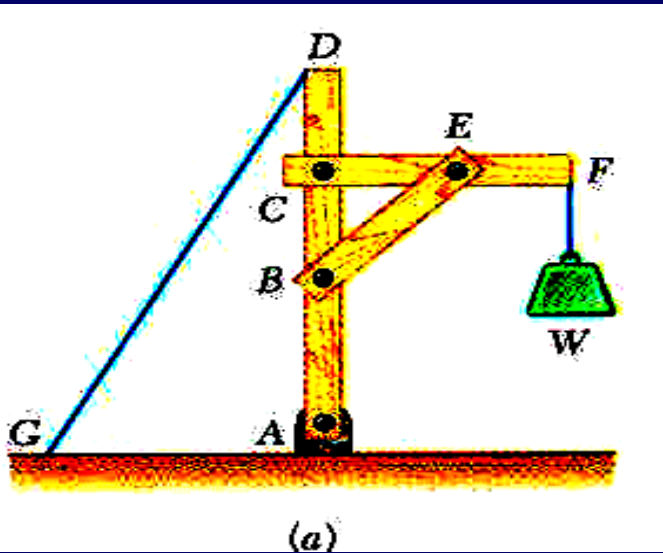
5.9 FRAME โครงสร้าง ซึ่งประกอบด้วยชิ้นส่วนที่มีหลายแรง

หมายถึงโครงสร้างที่มีแรงกระทำไม่อยู่ในแนวแกนทั้งหมด

มีแรงมากกว่า 2 แรง แต่อาจจะมีบางชิ้น ที่เป็น Two Force Member

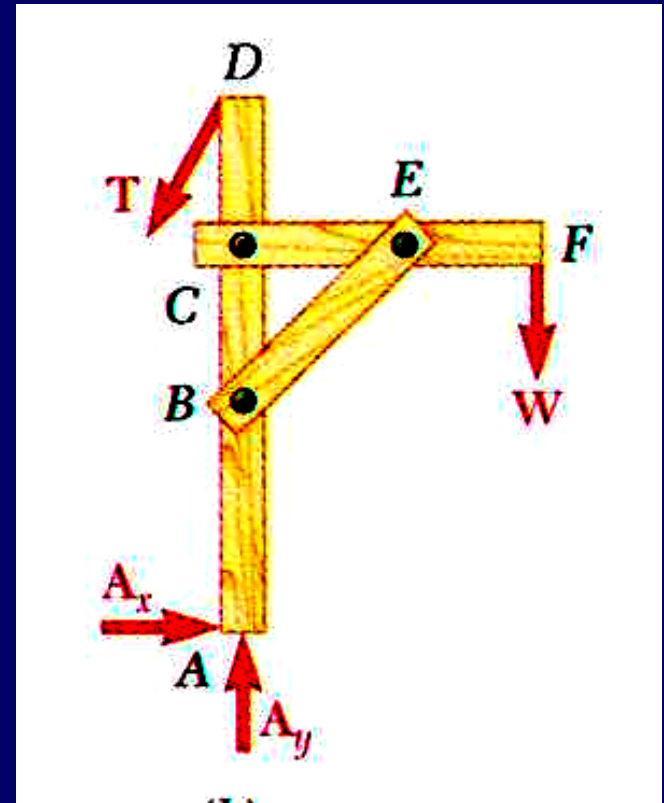


5.10 การวิเคราะห์แรงใน FRAME

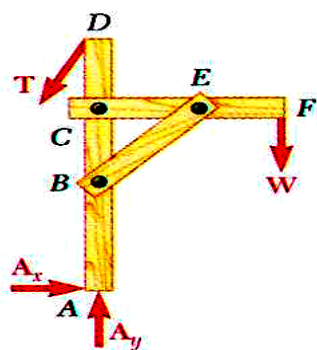


ลักษณะการเชื่อมต่อ อาจจะต่อที่กลางท่อน
การบรรทุกน้ำหนัก ไม่อยู่ที่จุดต่อ

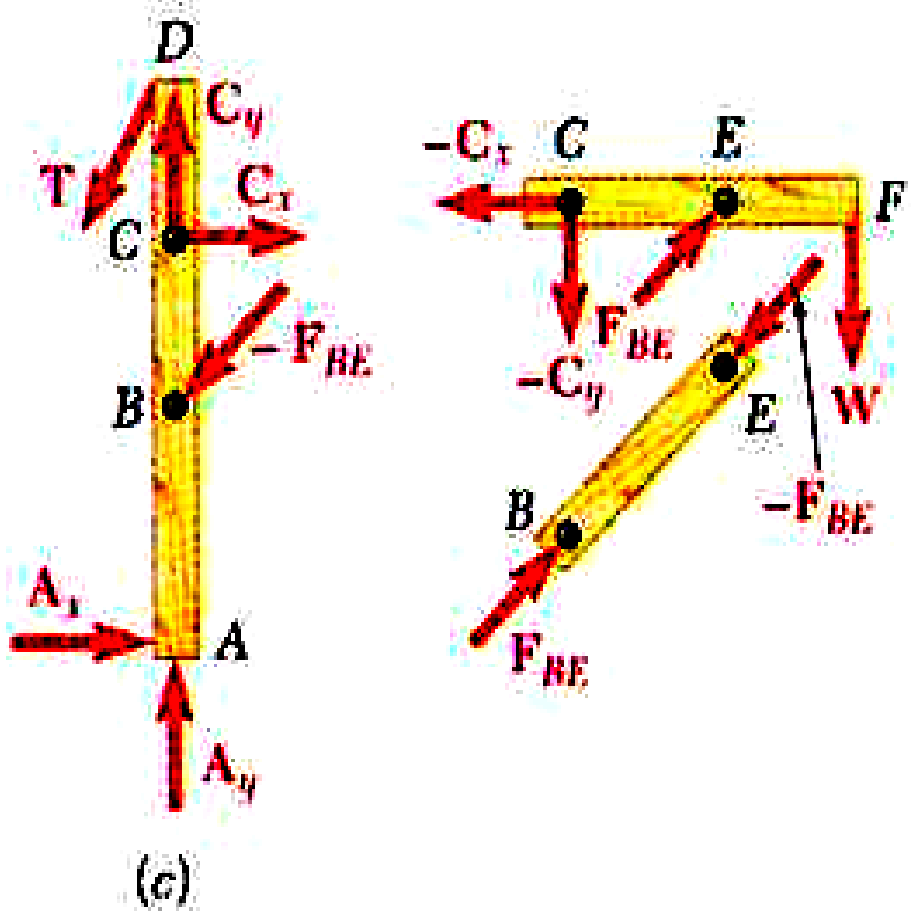
เขียน FBD ทั้งโครง
หาแรงปฏิกิริยา



5.10 การวิเคราะห์แรงใน FRAME



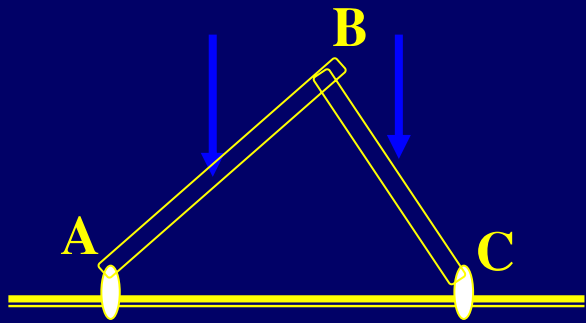
เขียน FBD แยกส่วน
ใส่แรงที่จะเกิดขึ้น
ตามเงื่อนไขต่าง ๆ ให้ครบ
เลือกชิ้นส่วนที่สามารถนำมา
หาแรงกระทำในชิ้นส่วนต่าง ๆ



ใช้สมการสมดุลวัตถุคงรูป
จาก FBD แยกส่วน พบว่า
BE เป็น Two Force Member
นอกนั้นเป็น Multi Force Member



5.11 โครงซึ่งจะไม่คงรูปเมื่อถอดออกจากจุดรองรับ

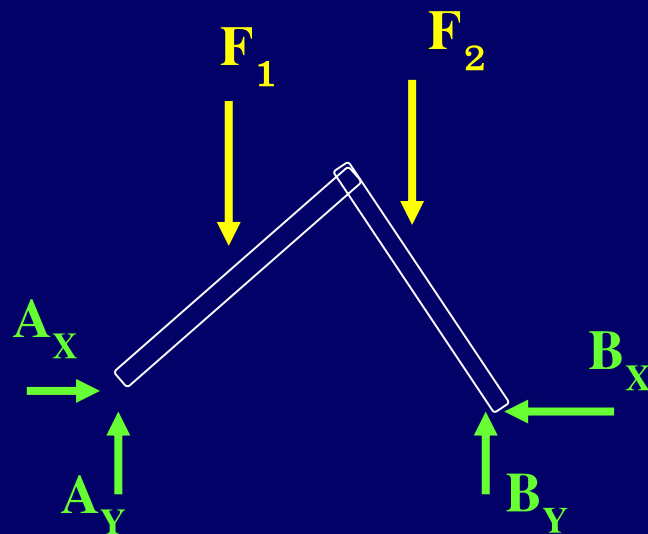


FRAME ในรูปนี้ คงรูปอยู่ได้
เพราะจุดรองรับเป็น Hinge ทั้งคู่
หากถอดออก หรือเปลี่ยนเป็น Roller
FRAME นี้จะไม่คงรูป

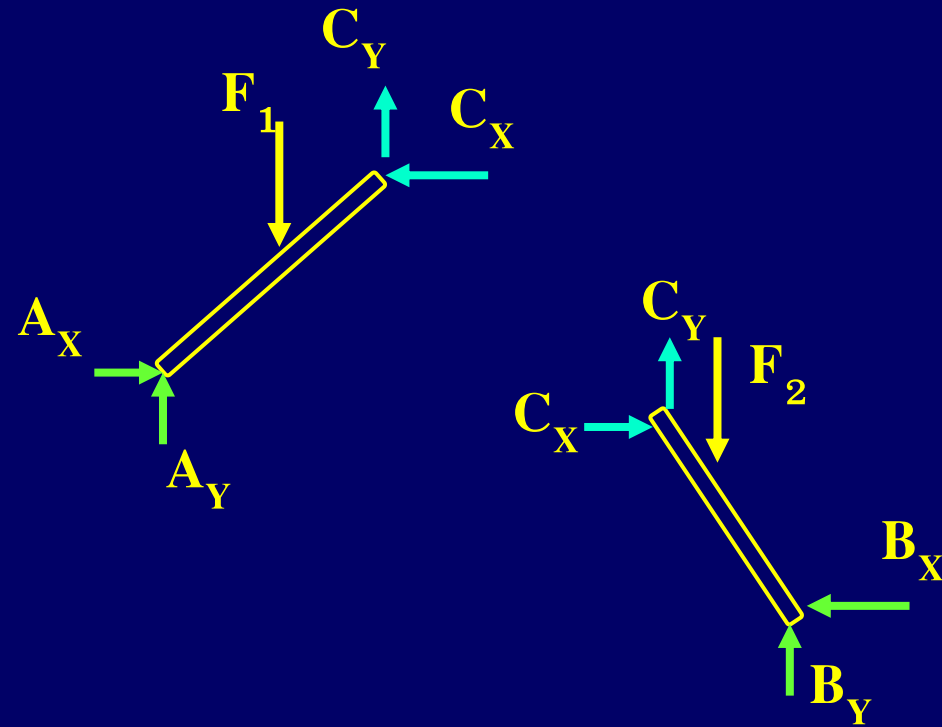
เมื่อเขียน FBD ทั้งโครง
จะปรากฏ Unknown 4 ตัว คือ

$$A_X, A_Y, B_X, B_Y$$

ทำให้แก้สมการหาค่าไม่ได้ เพราะ
มีสมการให้ใช้เพียง 3 สมการเท่านั้น



5.11 โครงซึ่งจะไม่คงรูปเมื่อถอดออกจากจุดรองรับ



เมื่อเขียน FBD แยกส่วน

แต่ละส่วนก็จะมี Unknown 4 ตัว
แก้สมการในแต่ละส่วนไม่ได้

แต่เมื่อพิจารณาชิ้นส่วน 2 ชิ้นร่วมกัน

พบว่า มี Unknown 6 ตัว

และสามารถสร้างสมการได้ 6 สมการ

ดังนั้นการวิเคราะห์แรงของชิ้นส่วนโครงสร้างใน FRAME
บางครั้งอาจจะต้อง พิจารณาหลายชิ้นส่วนร่วมกัน



ตัวอย่าง 5.4

ข้อมูล น้ำหนัก 75 lb บรรทุกบนโครง
โดยคล้องผ่านรอกที่มีรัศมี 2 ฟุต

ดังรูป

ปัญหา หาแรงดึงในเคเบิล EC และ
แรงย่อยที่ B

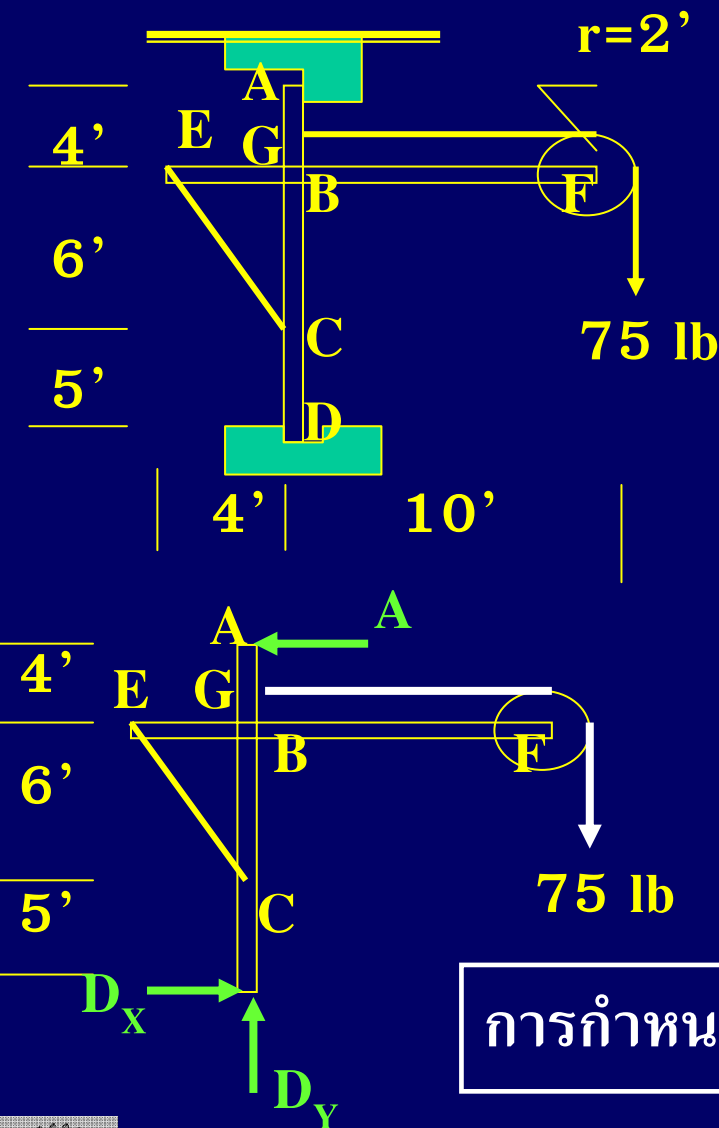
วิธีทำ

เขียน FBD ทั้งโครง

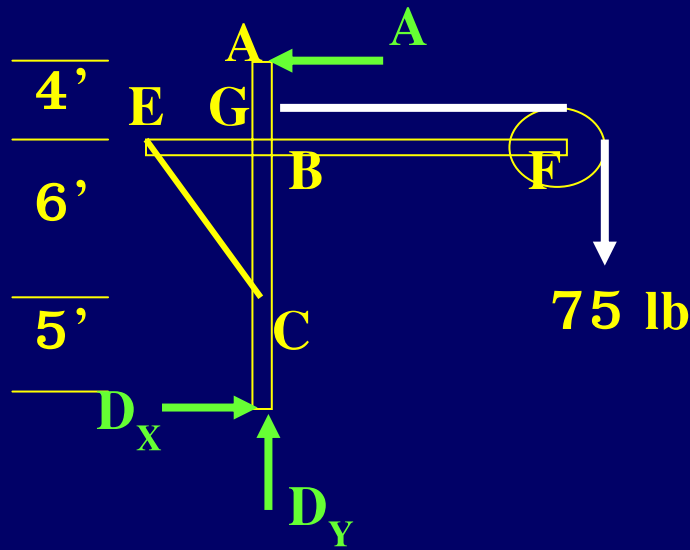
มีแรงปฏิกิริยาคือ

A, D_x, D_y

การกำหนดทิศทางของแรงใดๆ ต้องดูตามความน่าจะเป็น



หาแรงปฏิกิริยาที่ A และ D



$$\sum F_Y = 0$$

$$D_Y - 75 = 0$$

$$D_Y = 75 \text{ lb.}$$

$$\sum M_D = 0$$

$$-(75 \times 12) + A(15) = 0$$

$$A = 60 \text{ lb.}$$

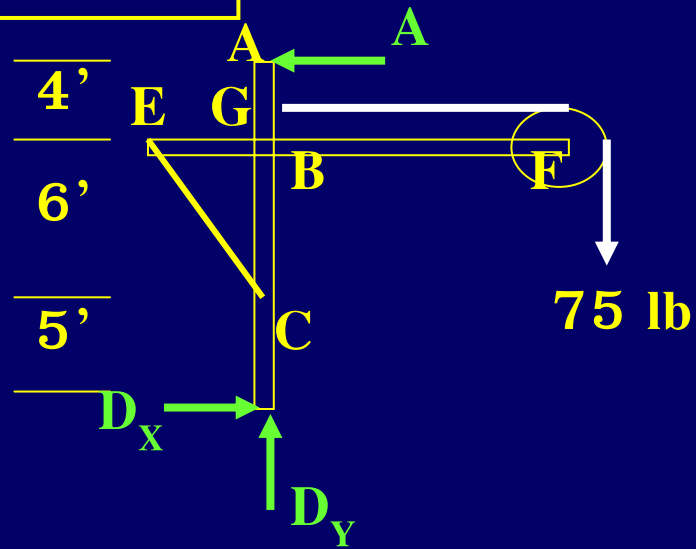
$$\sum F_X = 0$$

$$-60 + D_X = 0$$

$$D_X = 60 \text{ lb.}$$



ตัวอย่าง 5.4



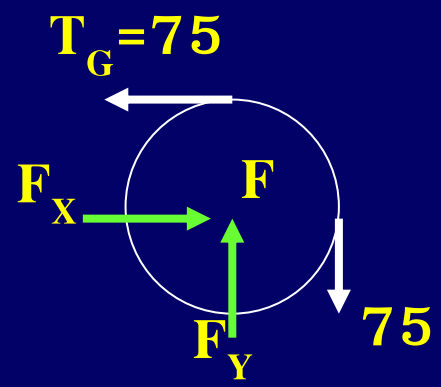
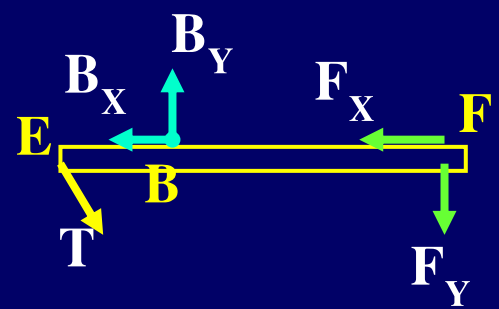
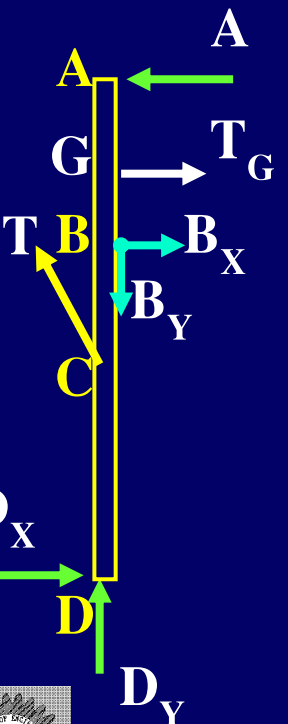
เขียน FBD แยกส่วน

พิจารณาลูกกรอก F

เชือกคล้องรอก จะได้ $T_G = 75 \text{ lb}$

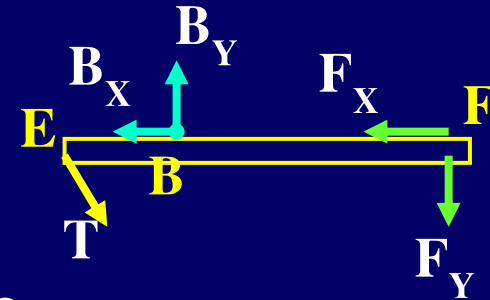
$\sum F_x = 0$; จะได้ $F_x = 75 \text{ lb}$

$\sum F_y = 0$; จะได้ $F_y = 75 \text{ lb}$



$$T_G = 75 \text{ lb.}, F_X = 75 \text{ lb.}, F_Y = 75 \text{ lb}$$

พิจารณาชิ้นส่วน EF



$$\sum M_E = 0$$

$$B_Y (4) - (75 \times 14) = 0$$

$$B_Y = 263 \text{ lb.}$$

$$\sum M_B = 0$$

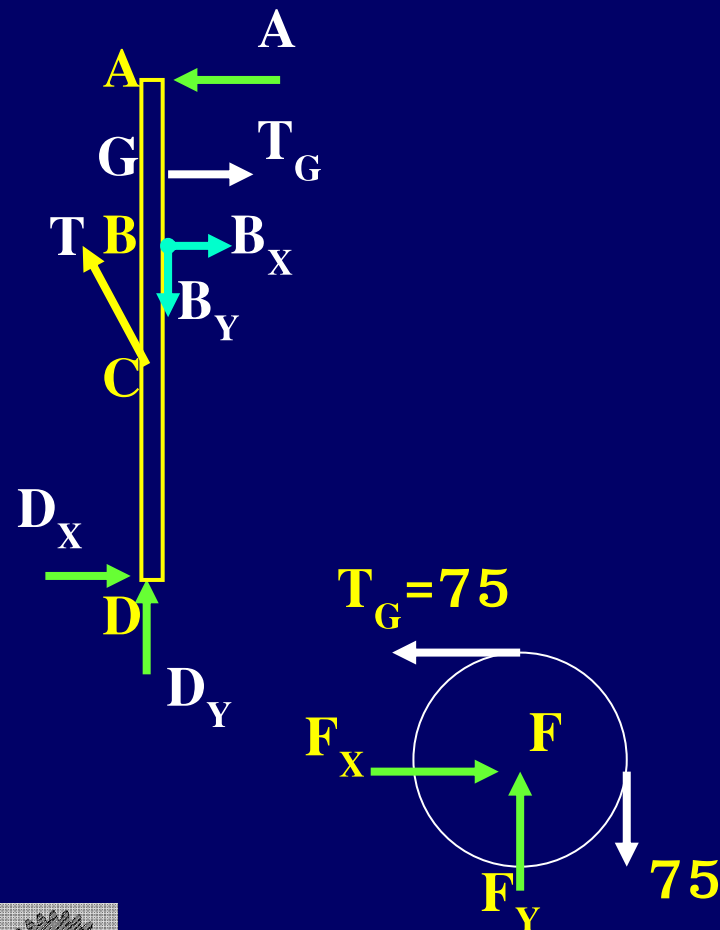
$$(T \cos \alpha)(4) - (75 \times 10) = 0$$

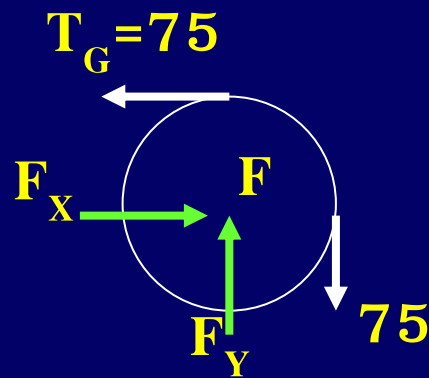
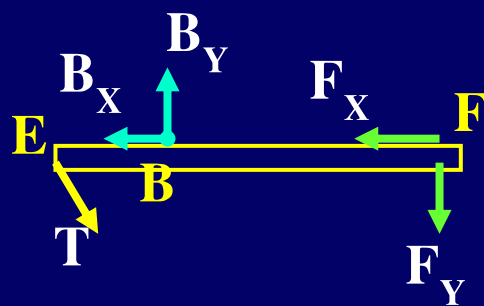
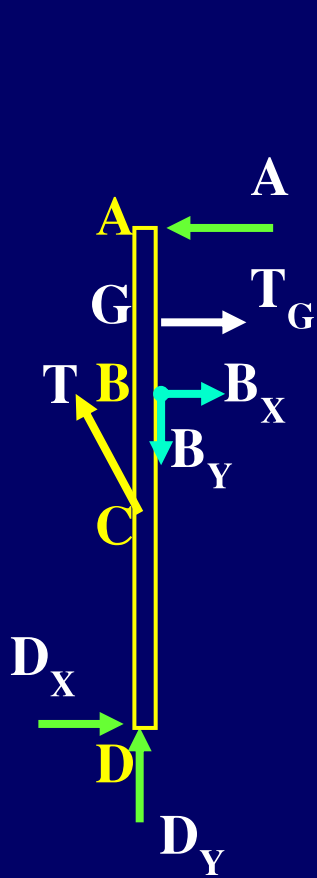
$$T = 225 \text{ lb}$$

$$\sum F_X = 0$$

$$T \sin \alpha - B_X - 75 = 0$$

$$B_X = 50 \text{ lb.}$$





สรุป

แรงดึง T ในเคเบิล EC = 225 lb

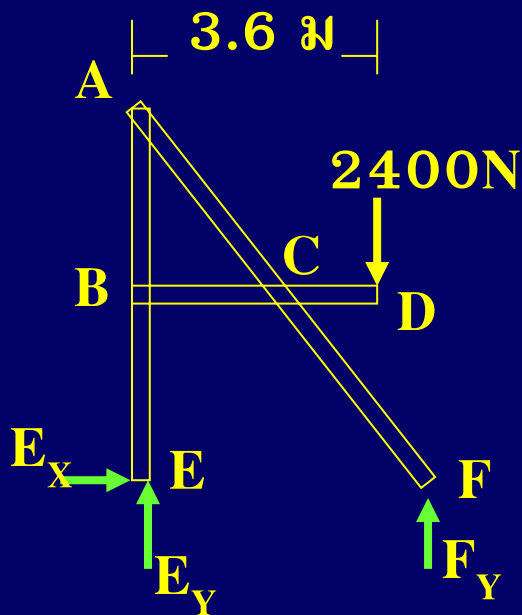
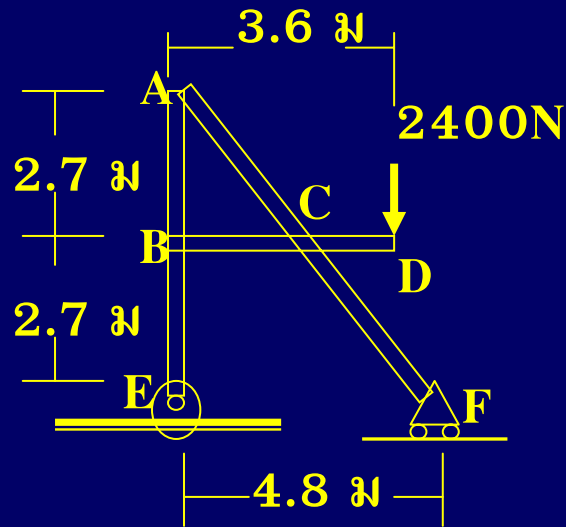
แรงย่อยที่ B; $B_X = 50$ lb, $B_Y = 263$ lb

ยังเหลือชิ้นส่วนที่ไม่ได้นำมาช่วยคำนวณ คือ ชิ้นส่วน ABD

สามารถนำมาตรวจสอบความถูกต้องได้ โดย $\sum F_X = 0$, $\sum F_Y = 0$



ตัวอย่าง 5.5



ข้อมูล

น้ำหนัก 2400 N บรรทุกบนโครง

ดังรูป

ปัญหา

หาแรงย่อยที่เกิดขึ้นบนชิ้นส่วน
แต่ละชิ้น

วิธีทำ

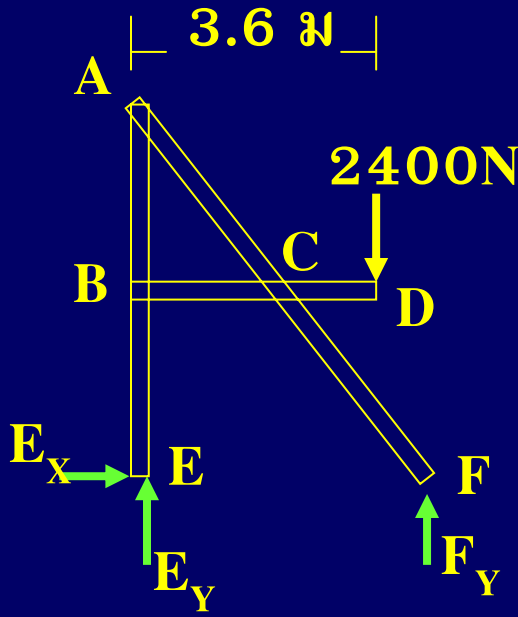
เขียน FBD ทั้งโครง

หาแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับ

E_x, E_y, F_y



ตัวอย่าง 5.5



$$\sum M_E = 0$$

$$F_y (4.8) - 2400(3.6) = 0$$

$$F_y = 1800 \text{ N}$$

$$\sum F_x = 0$$

$$E_x = 0$$

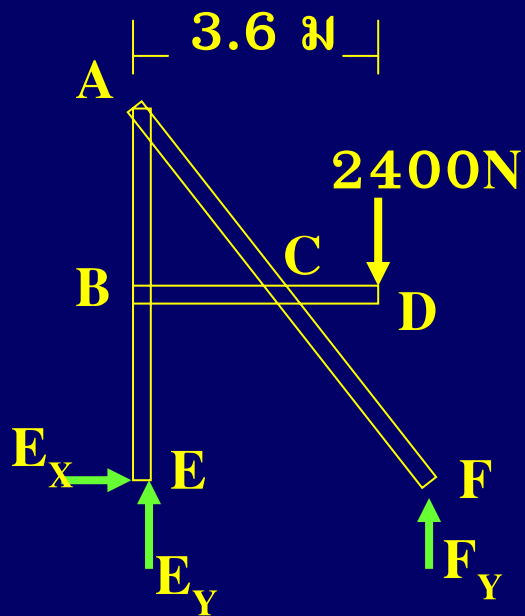
$$\sum F_y = 0$$

$$E_y + F_y - 2400 = 0$$

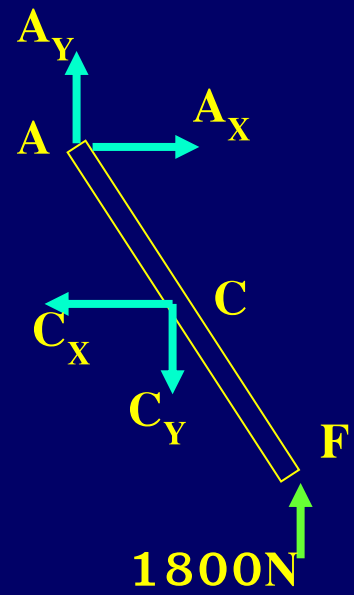
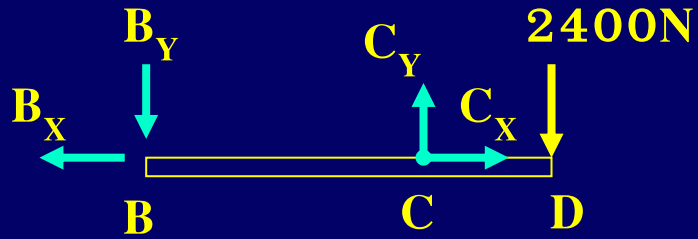
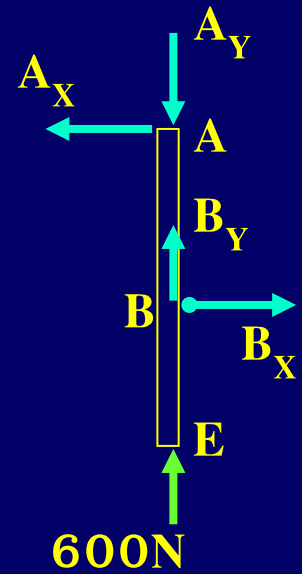
$$E_y = 600 \text{ N}$$

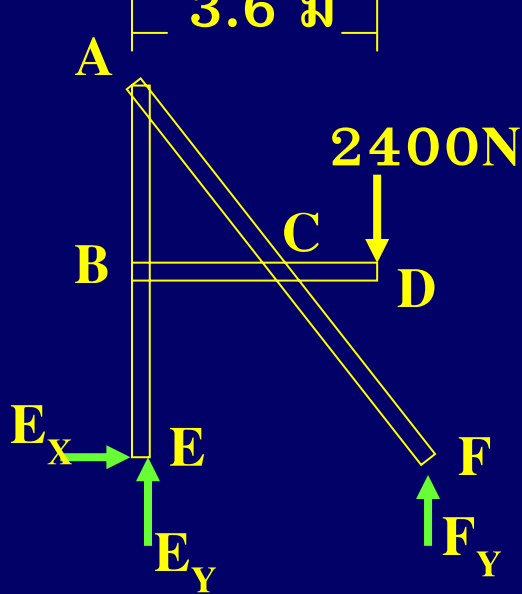


ตัวอย่าง 5.5

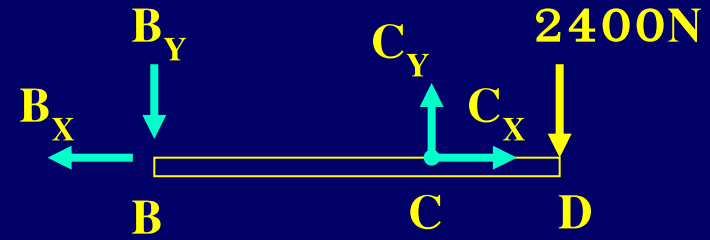


เขียน FBD แยกชิ้นส่วนทั้ง 3 ชิ้น
ใส่แรงทั้งหมดให้ครบ โดย
กำหนดทิศทางตามที่จะจะเป็น
หากค่าออกมาเป็น - แสดงว่า
ทิศทางตรงข้ามกับที่กำหนดไว้





พิจารณาชิ้นส่วน BD



$$\sum M_B = 0$$

$$- (2400 \times 3.6) + C_Y(24) = 0$$

$$C_Y = 3600 \text{ N}$$

$$\sum M_C = 0$$

$$- (2400 \times 1.2) + B_Y(2.4) = 0$$

$$B_Y = 1200 \text{ N}$$

$$\sum F_X = 0$$

$$- B_X + C_X = 0 \text{ ---- (1)}$$



พิจารณาชิ้นส่วน AE

$$\sum M_A = 0 \quad B_X = 0$$

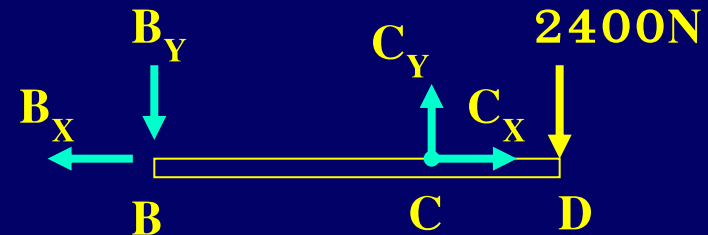
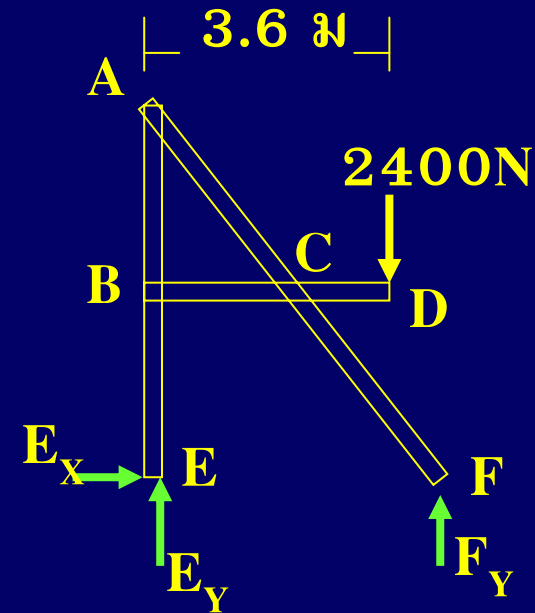
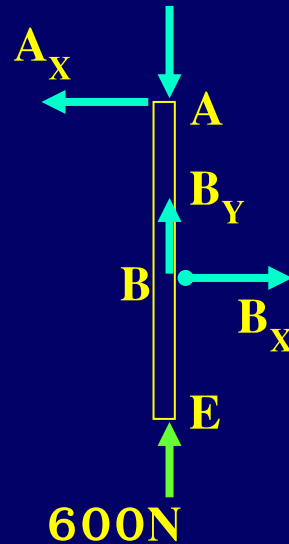
$$\sum F_X = 0 \quad A_X = 0$$

$$\sum F_Y = 0$$

$$-A_Y + B_Y + 600 = 0$$

$$B_Y = 1200 \quad A_Y = 1800 \text{ N}$$

$$\text{จาก (1)} \quad B_X = C_X ; \quad C_X = 0$$



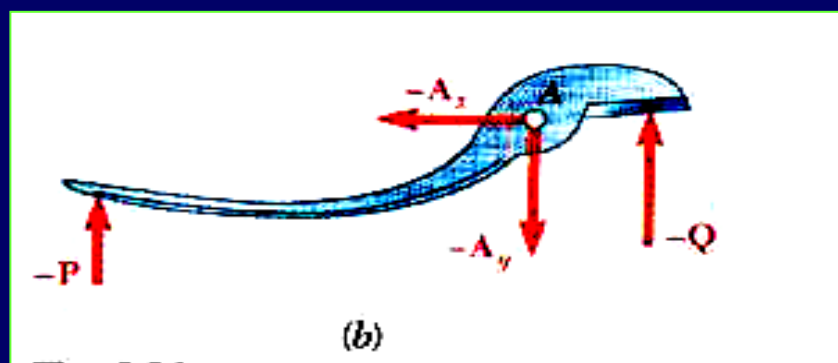
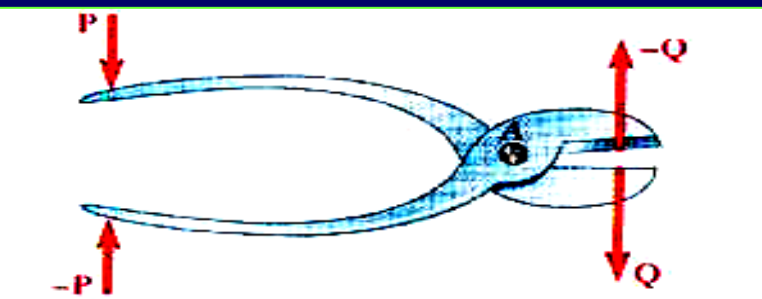
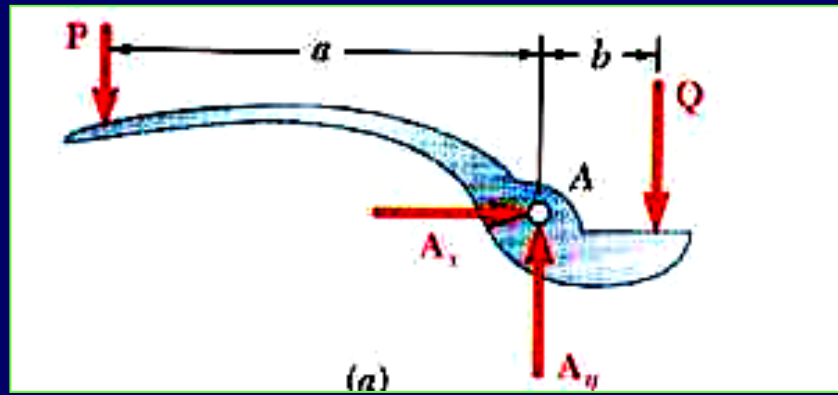
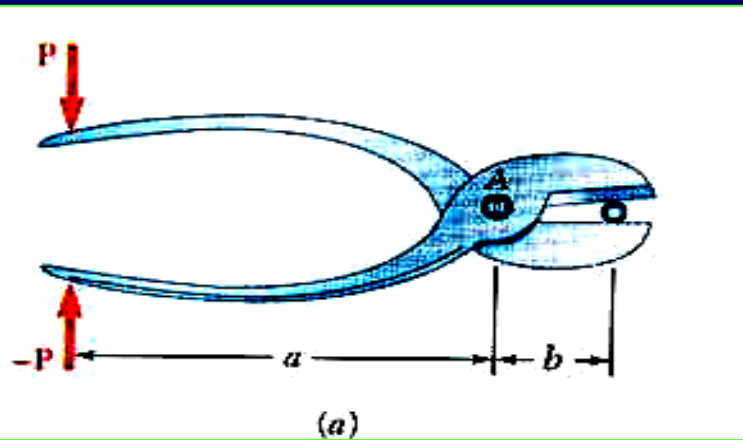
$$A_X = 0, B_X = 0, C_X = 0,$$

$$A_Y = 1800 \text{ N}, B_Y = 1200 \text{ N}, C_Y = 3600 \text{ N}$$

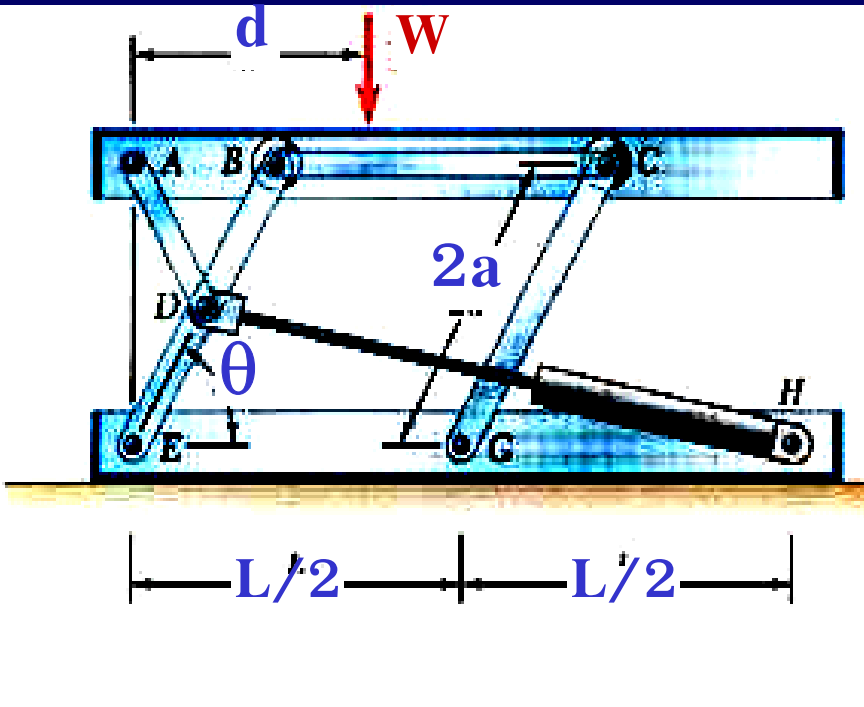


5.12 การวิเคราะห์แรงใน MACHINE

เป็นการวิเคราะห์แรงของชิ้นส่วนในเครื่องกลต่างๆ
ซึ่งใช้หลักการเดียวกับ FRAME



ตัวอย่างที่ 5.7



ข้อมูล แทนแม่แรง ยกกล่องหนัก

1000 kg ใช้กระบอกลไฮ

ดรอลิก DH 2 ชุด ดังรูป

$$\theta = 60^{\circ} \quad a = 0.70 \quad L = 3.20$$

ปัญหา

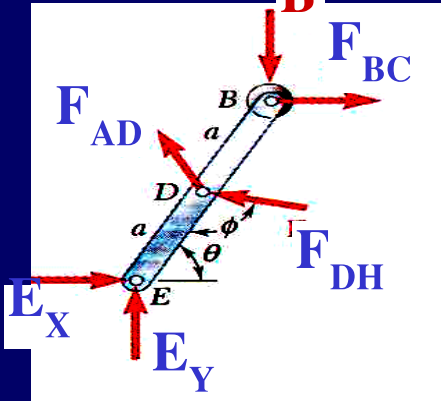
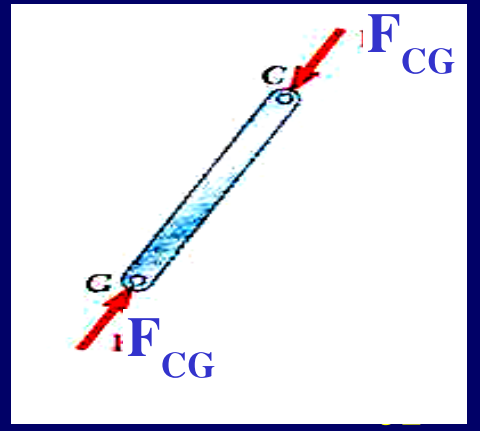
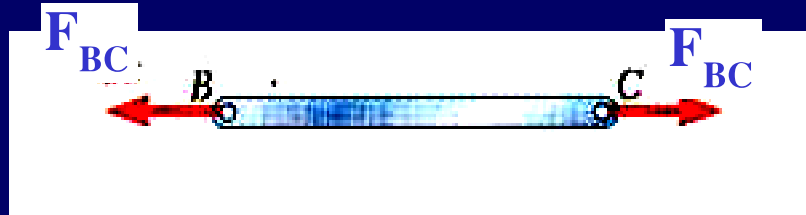
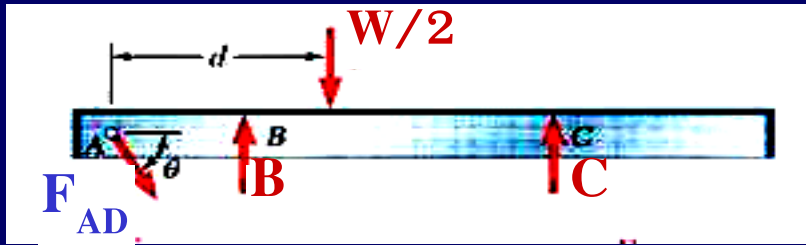
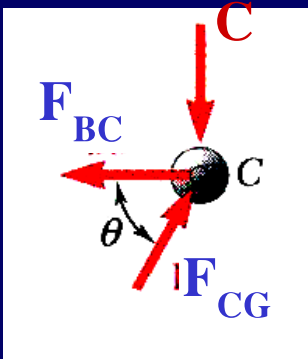
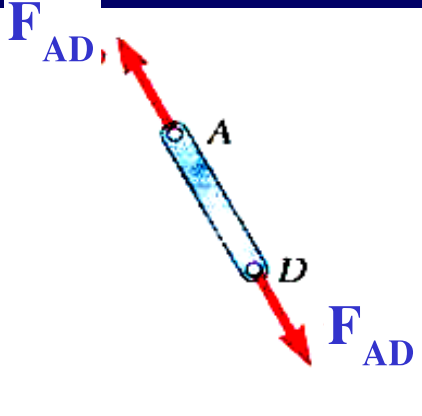
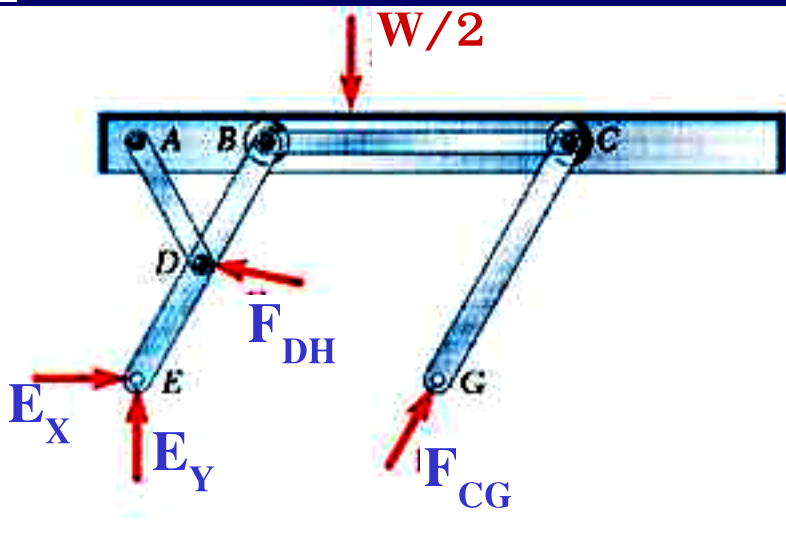
1. หาแรงจากกระบอกลไฮดรอลิก
2. แสดงผลพิสูจน์ว่าการบรรทุกน้ำหนัก ไม่ขึ้นกับระยะ d



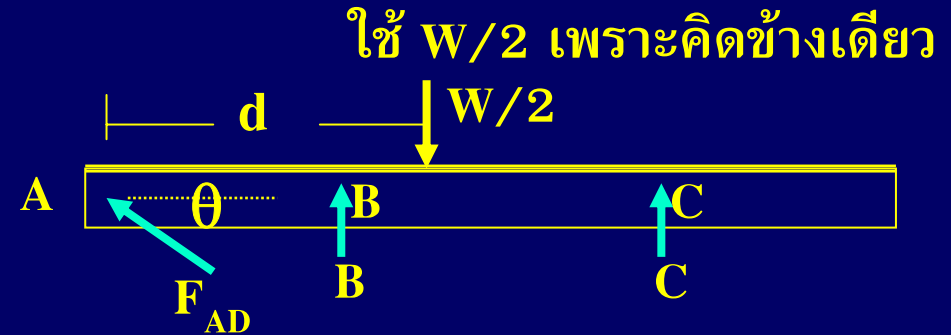
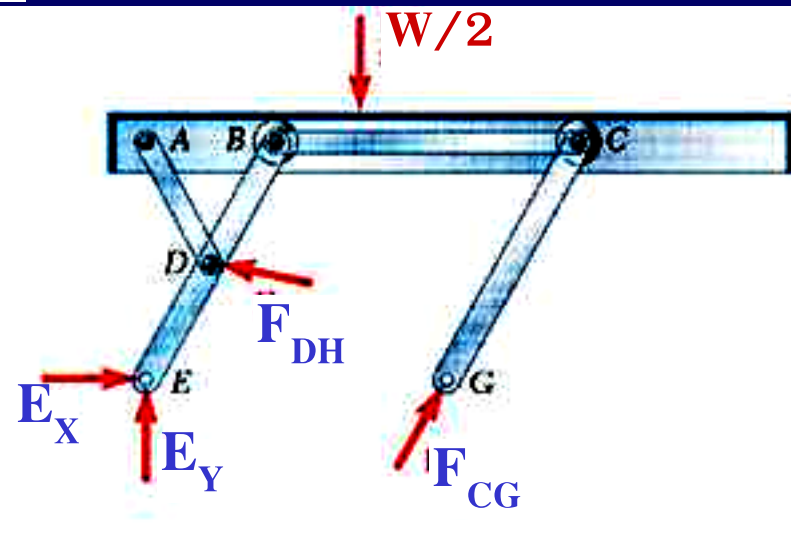
วิธีทำ

เขียน FBD ส่วนโครงแม่แรงทั้งหมด
 พบว่ามี Unknown 4 ตัว
 คือ
 F_{DH} , F_{GC} , E_x , E_y
 มากกว่าสมการที่มี 3 สมการ

ต้องแยก FBD ของชิ้นส่วนย่อยแต่ละชิ้น



พิจารณา FBD ของชิ้นส่วนแทน ABC



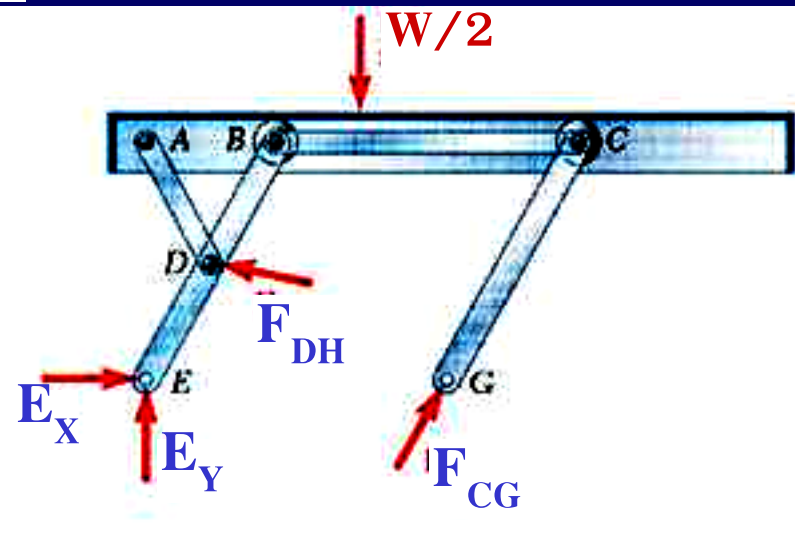
ที่ A ทิศทางแรงอยู่ใน AD เพราะเป็น Two Force Member
 ที่ B และ C สัมผัสลูกกลิ้ง แรงขึ้นตรง

$$\sum F_x = 0; \quad F_{AD} \cos \theta = 0 \quad \text{---->} \quad F_{AD} = 0$$

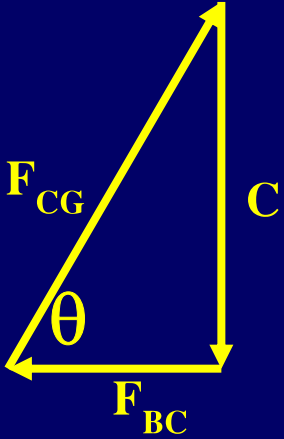
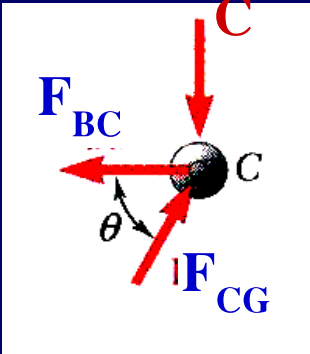
$$\sum F_y = 0; \quad B + C - (1/2)W = 0$$

$$B + C = (1/2)W \quad \text{-----(1)}$$





FBD ของลูกล้อ C



มีแรง 3 แรง

เขียน สามเหลี่ยม

$$F_{BC} = C(\cot \theta) \quad (ก)$$



FBD ชิ้นส่วนขา EDB

$$\sum M_E = 0$$

$$[F_{DH}\{a\cos(\phi-90)\}] - [B\{2(a)\cos\theta\}] - [F_{BC}\{2(a)\sin\theta\}] = 0$$

$$F_{DH} \sin\phi - 2B\cos\theta - 2 F_{BC} \sin\theta = 0$$

แทนค่า $F_{BC} = C(\cot\theta)$ จาก (ก) จะได้

$$F_{DH} \sin\phi - 2B\cos\theta - 2 C(\cot\theta)\sin\theta = 0$$

$$F_{DH} \sin\phi - 2B\cos\theta - 2 C(\cos\theta) = 0$$

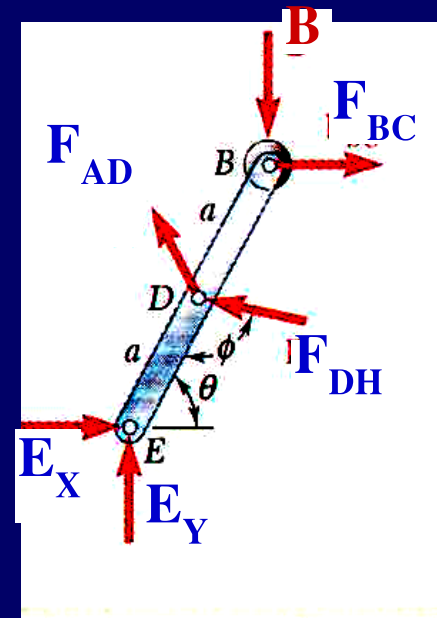
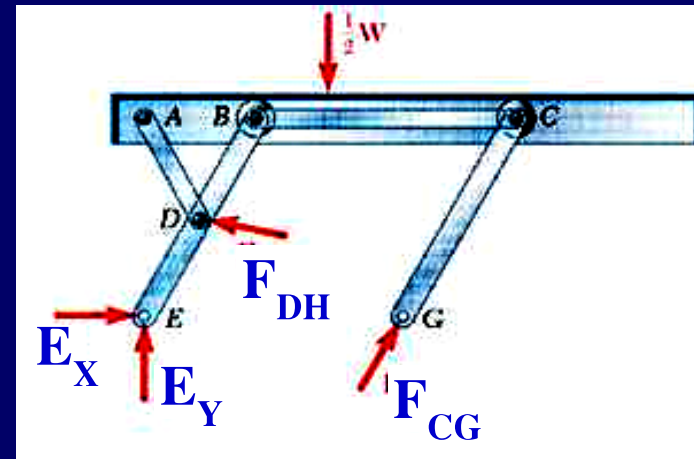
$$F_{DH} \sin\phi - 2(B+C)\cos\theta = 0$$

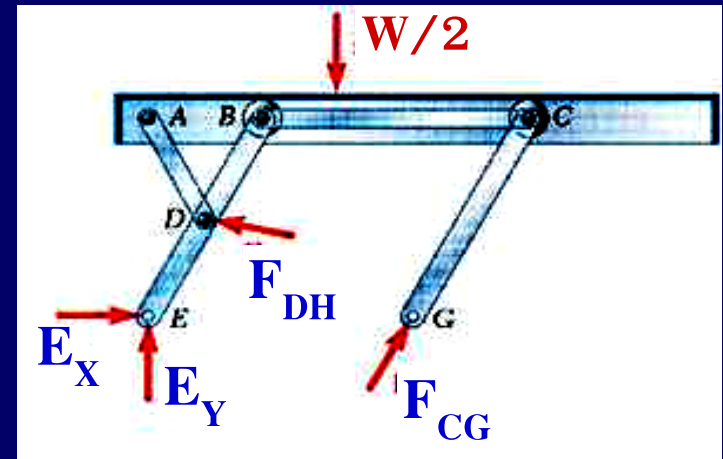
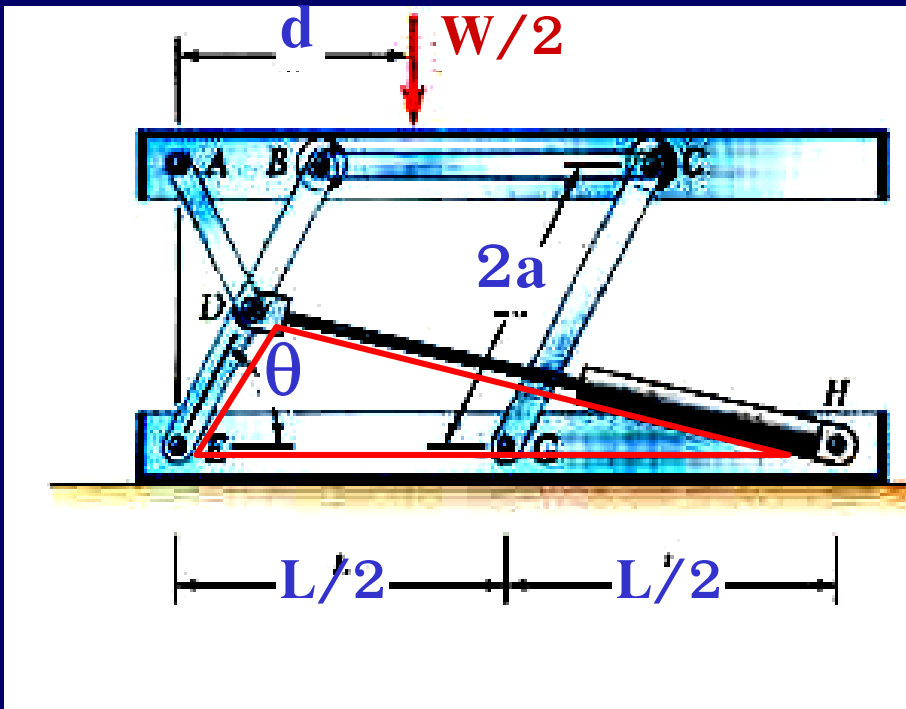
แทนค่า $B+C = (1/2)W$ จาก (1) $B+C = (1/2)W$

$$F_{DH} \sin\phi - 2/(1/2)W(\cos\theta) = 0$$

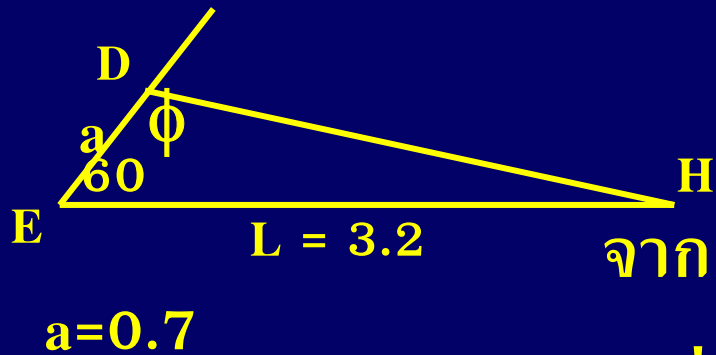
$$F_{DH} = W[(\cos\theta)/(\sin\phi)] \dots (2)$$

แสดงว่า แรง F_{DH} ไม่เกี่ยวกับระยะ d





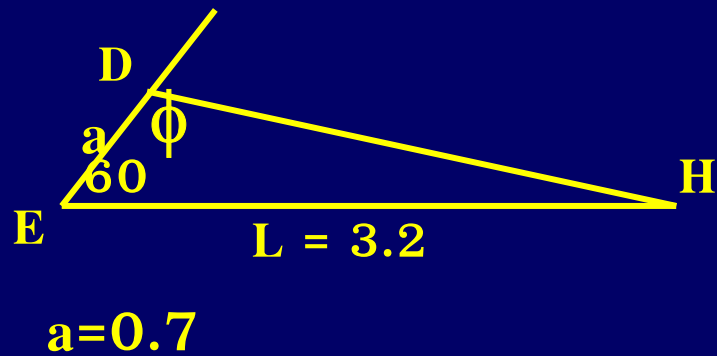
จากสามเหลี่ยม DHE



จาก $F_{DH} = W[(\cos\theta)/(\sin\phi)] \text{--- (2)}$

หาค่า F_{DH} โดยจะต้องทราบค่า $\sin\phi$
 ค่า $\sin\phi$ หาได้จากสามเหลี่ยม DHE





ใช้ Cosine Law

$$(DH)^2 = a^2 + L^2 - 2aL \cos 60^\circ$$

$$DH = 2.91 \text{ m}$$

ใช้ Sine Law

$$DH / \sin 60^\circ = EH / \sin \phi$$

$$\sin \phi = EH (\sin 60^\circ) / DH$$

$$\sin \phi = 0.95233$$

$$F_{DH} = W [(\cos \theta) / (\sin \phi)] \quad (2)$$

แทนค่า $\sin \phi = 0.95233$ ลงใน (2)

$$F_{DH} = 1000 (\cos 60^\circ / 0.95233)$$

$$F_{DH} = 5.15 \text{ kN}$$

สรุป 1. แรงในกระบอก ไฮดรอลิกเท่ากับ 5.15 kN

2. แรงในกระบอก ไฮดรอลิก ไม่ขึ้นกับตำแหน่งการวางน้ำหนัก (d)



ฉบับที่ 5

