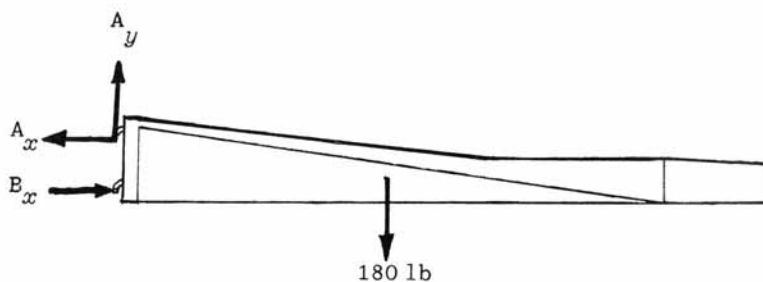
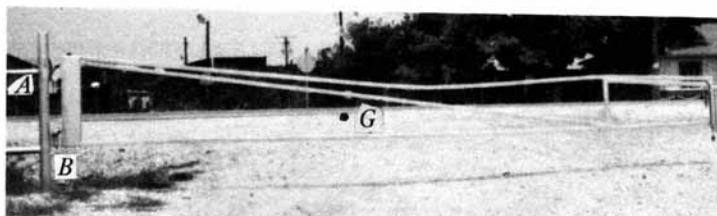


บทที่ 5

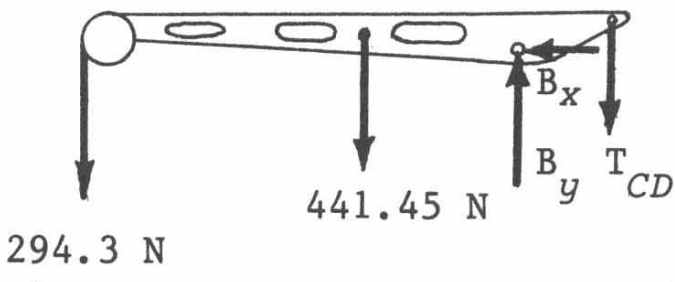
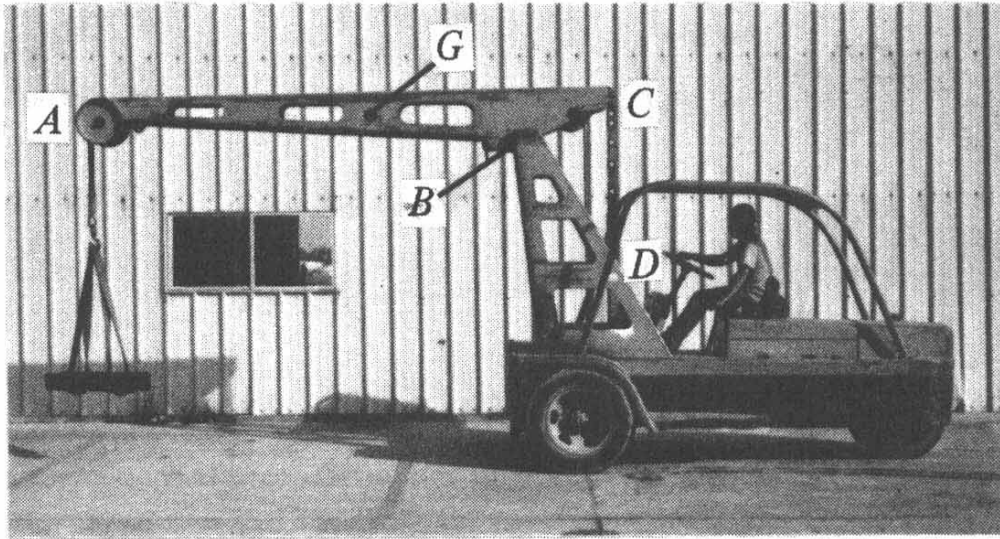
สมดุลของวัตถุทรงรูป

แผนภาพวัตถุอิสระ

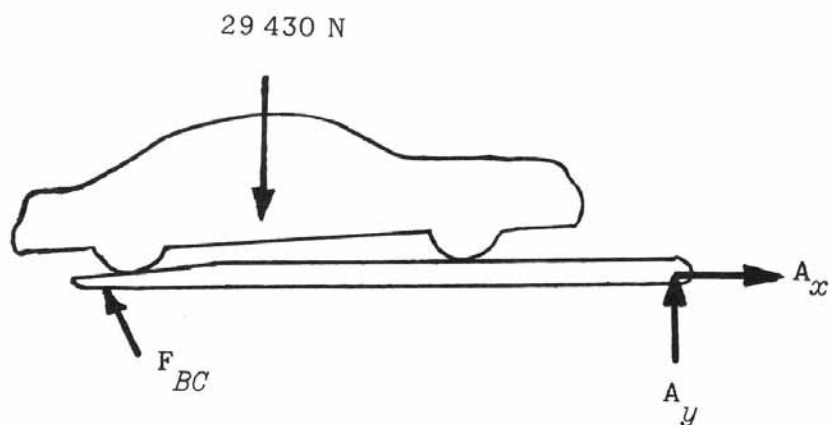
ป5.1 ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของประตูซึ่งมีน้ำหนัก 180 lb และศูนย์กลางอยู่ที่ G จากการตรวจสอบภาพใกล้ ๆ พบว่าบานพับ (hinge) ที่ A จะทำให้เกิดแรงปฏิกิริยารองรับทั้งในแนวราบและแนวตั้ง ขณะที่บานพับที่ B จะทำให้เกิดแรงปฏิกิริยารองรับเฉพาะในแนวราบเนื่องจากมันไม่ได้ตกลงไปบนตัวรองรับที่ C



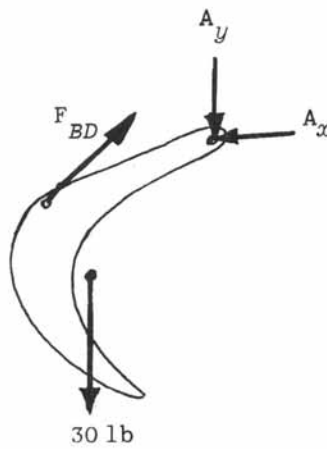
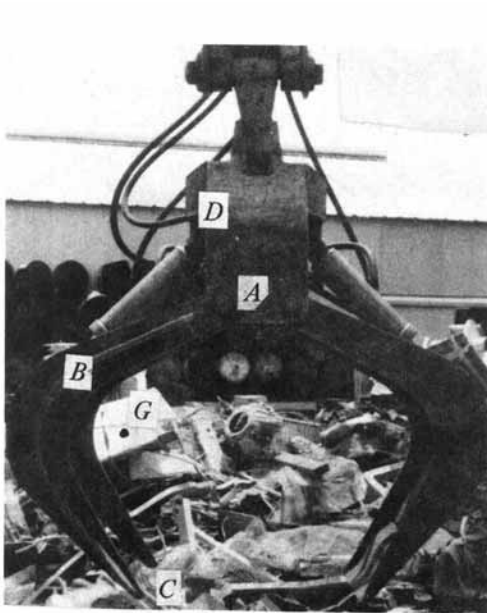
ป5.2 ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของแขนปืนจั่น ABC ซึ่งมีมวล 45 kg มีศูนย์กลางมวลที่ G และรองรับน้ำหนักบรรทุก 30 kg แขนปืนจั่นมีจุดรองรับแบบหมุนที่ B และจุดรองรับแบบข้อต่อสั่นในแนวตั้ง CD (พิจารณาข้อต่อว่ากระทำเสมือนเป็นเคเบิล) มีเคเบิลรองรับน้ำหนักบรรทุกจากแขนปืนจั่นที่ A



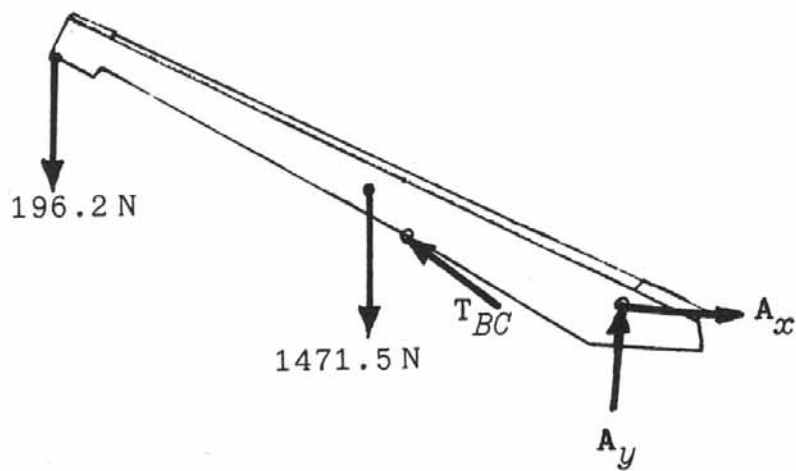
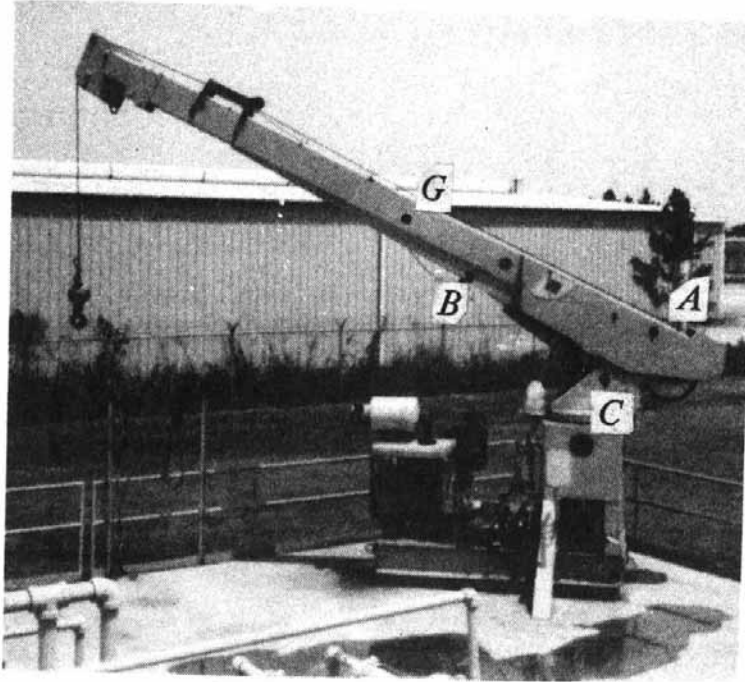
ป5.3 ให้เขียนแผนภาพวัตถุทรงรูปของรถยนต์และแท่นรอง AB ของรถยนต์ซึ่งมีจุดรองรับแบบ หมุดที่ปลาย A และรองรับด้วยกระบอกไฮดรอลิก BC ที่ปลายอีกข้างหนึ่ง รถยนต์มีมวล 3 Mg มี ศูนย์ถ่วงมวลที่ G



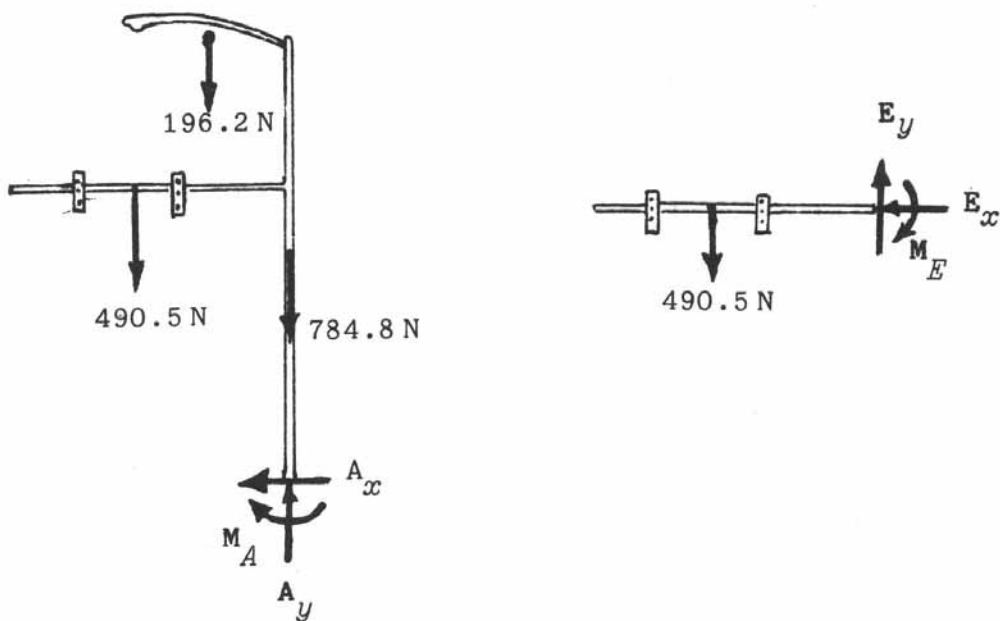
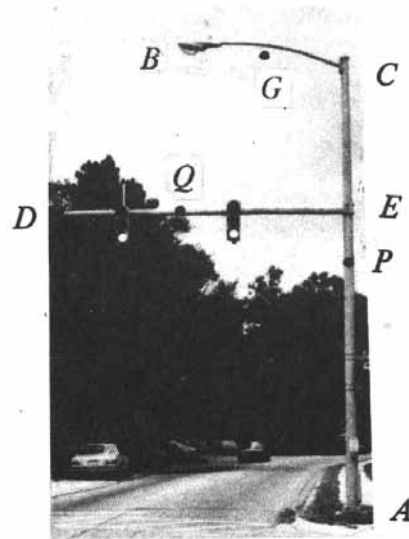
ป5.4 ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของก้ามจับ ABC ซึ่งมีจุดรองรับแบบหมุดเคลื่อนที่ที่ A ซึ่งจับและอัดด้วยกระบอกลไฮดรอลิก BD ก้ามจับมีน้ำหนัก 30 lb และศูนย์ถ่วงอยู่ที่ G



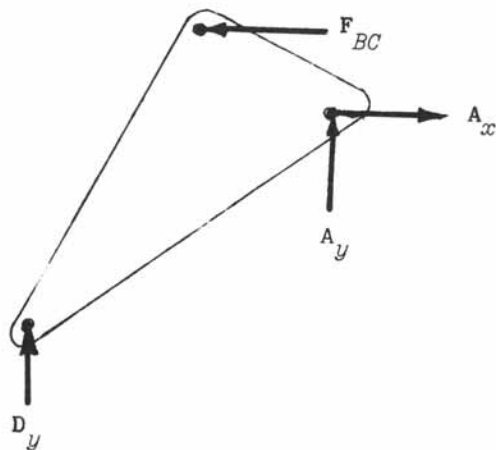
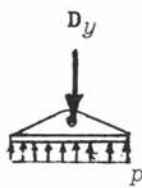
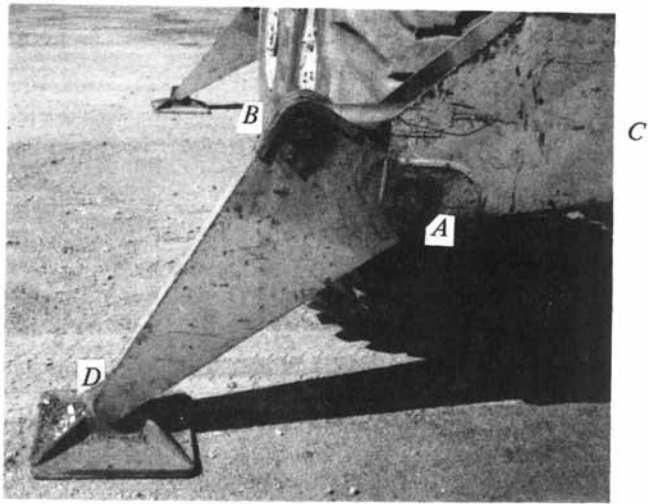
ป5.5 ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของแขนปั้นจั่นซึ่งมีมวล 150 kg และศูนย์กลางมวลอยู่ที่ G มีจุดรองรับแบบหมุดเคลื่อนที่ที่ A และรองรับด้วยกระบอกลไฮดรอลิก BC ลูกบอลที่ห้อยอยู่ปลายเคเบิลมีมวล 20 kg



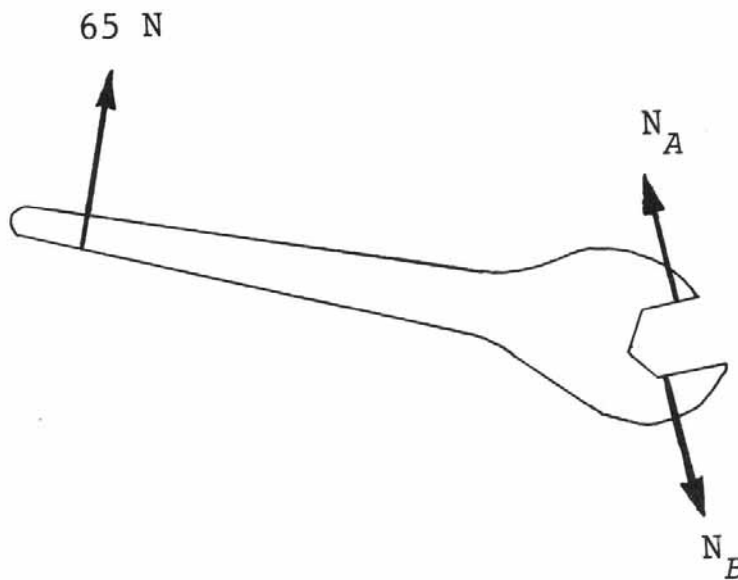
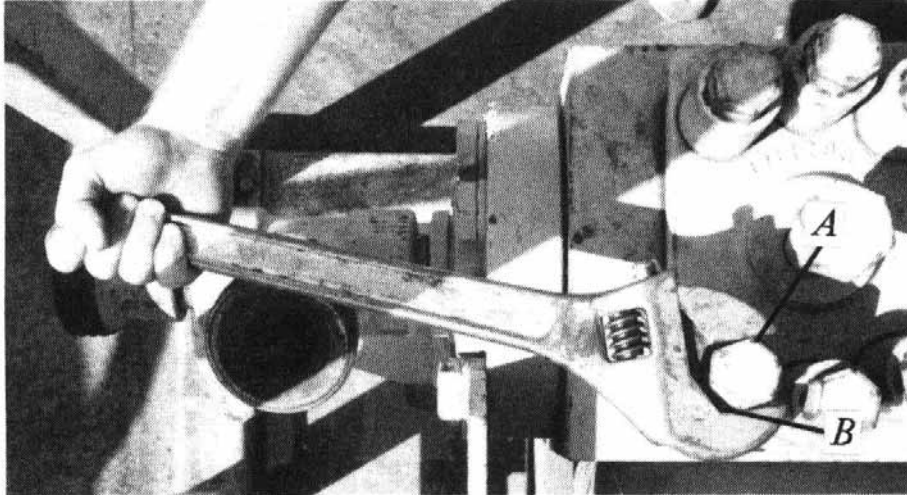
ป5.6 ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของเสาไฟฟ้าและไฟจราจรซึ่งมีจุดรองรับแบบยึดตรึงกับพื้นที่ A หลอดไฟและแขน BC มีมวล 20 kg และศูนย์กลางมวลอยู่ที่ G ส่วนไฟจราจรและแขนมีมวล 50 kg และศูนย์กลางมวลอยู่ที่ Q และเสามีมวล 80 kg และมีศูนย์กลางมวลอยู่ที่ P ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของแขน DE ซึ่งมีจุดรองรับแบบยึดตรึงกับเสาที่ E ด้วย



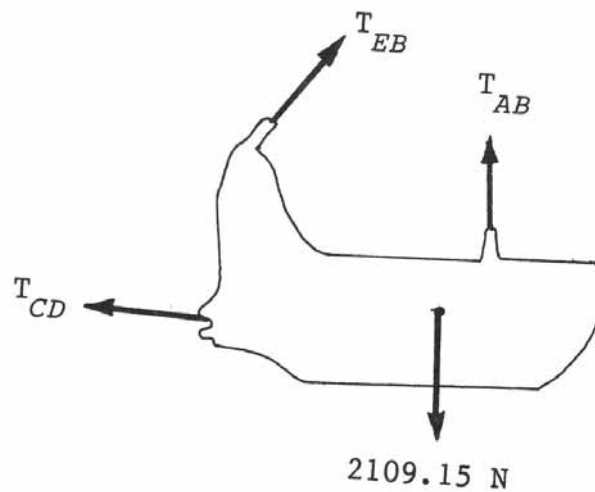
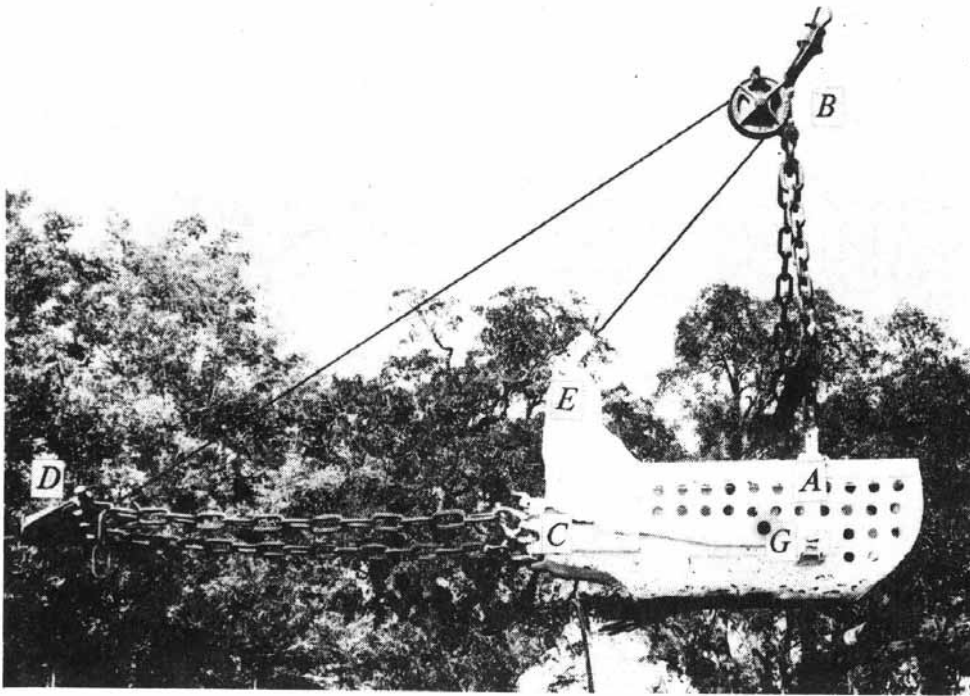
ป5.7 ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของขาห้อยซึ่งมีจุดรองรับแบบหมุนที่ A และทำงานด้วยกระบอกลไฮดรอลิก BC (ซึ่งเป็นวัตถุสองแรง) และให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของดินห้อยซึ่งกดลงอย่างสม่ำเสมอบนพื้นเรียบและมีจุดรองรับแบบหมุนที่ D



ป5.8 ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของประแจซึ่งถูกกระทำด้วยแรงดึง 65 N กระทำตั้งฉากกับด้ามจับ ปากจับที่สัมผัสกับสลักที่จุด A และ B

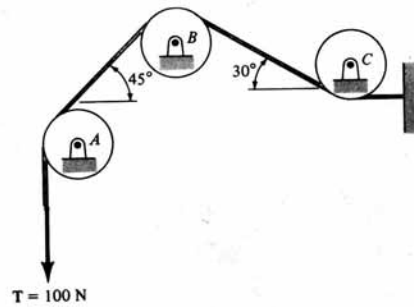


ป5.9 ให้เขียนแผนภาพวัตถุอิสระของกระเบตัก กระเบตักและสิ่งที่ถูกบรรจุอยู่ในมีมวล 215 kg และมีศูนย์กลางมวลที่ G กระเบตักถูกรองรับด้วยโซ่ AB และ CD และเคเบิล ED ซึ่งคล้องผ่านตุลกรอกที่ B

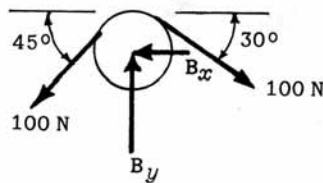


สมดุลใน 2 มิติ

5.1 ให้คำนวณหาองค์ประกอบในแนวราบและแนวตั้งของแรงที่หมุดลื่น B สายพานถูกกระทำด้วยแรงดึง $T = 100 \text{ N}$ และคล้องผ่านตุลกรอกทั้งสาม



Solution



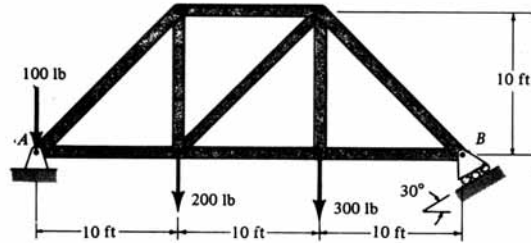
$$+\rightarrow \Sigma F_x = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$B_x = 15.9 \text{ N} \qquad \text{Ans.}$$

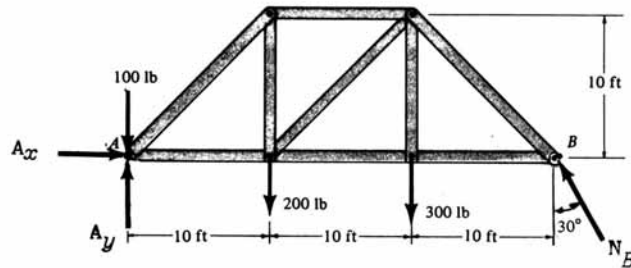
$$+\uparrow \Sigma F_y = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$B_y = 121 \text{ N} \qquad \text{Ans.}$$

5.2 ให้คำนวณหาองค์ประกอบในแนวราบและแนวตั้งของแรงปฏิกิริยาที่หมุดเลื่อน A และแรงปฏิกิริยาที่จุดรองรับแบบลูกกลิ้งที่ B ซึ่งทำให้โครงข้อหมุนอยู่ในสภาวะสมดุล



Solution



$$(+ \Sigma M_A = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$N_B = 307.9 \text{ lb} = 308 \text{ lb} \quad \text{Ans.}$$

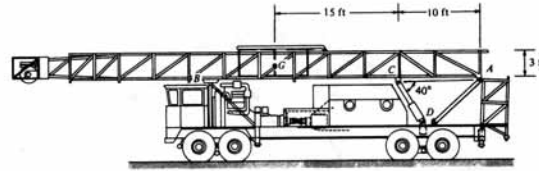
$$(\rightarrow \Sigma F_x = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$A_x = 154 \text{ lb} \quad \text{Ans.}$$

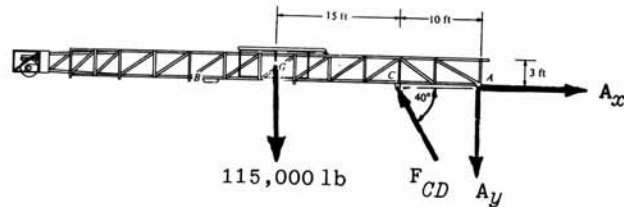
$$(+ \uparrow \Sigma F_y = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$A_y = 333 \text{ lb} \quad \text{Ans.}$$

5.3 แท่นขุดเจาะหาน้ำมันถูกรองรับอยู่บนรถบรรทุกด้วยหมุดลื่นหรือเพลาคู่ที่ A และโครงตั้งที่ B ถ้าตัวแท่นขุดเจาะมีน้ำหนัก 115,000 lb มีศูนย์กลางที่ G ให้หาแรง F ซึ่งเกิดขึ้นในกระบอกไฮดรอลิกเพื่อที่จะเริ่มยกแท่นขุดเจาะขึ้น (อย่างช้า ๆ) พร้อมทั้งหาค่าของแรงปฏิกิริยาที่ประกอบในแนวราบและแนวตั้งของแรงปฏิกิริยาที่หมุดลื่น A



Solution



$$(+\Sigma M_A = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

$$F_{CD} = 447.3 \text{ kip} = 447 \text{ kip} \qquad \text{Ans.}$$

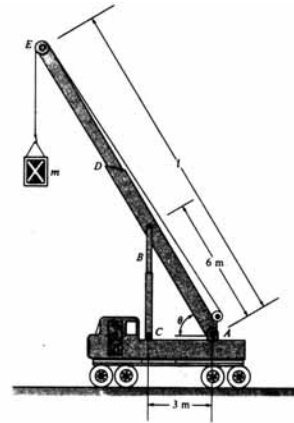
$$+\rightarrow \Sigma F_x = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

$$A_x = 343 \text{ kip} \qquad \text{Ans.}$$

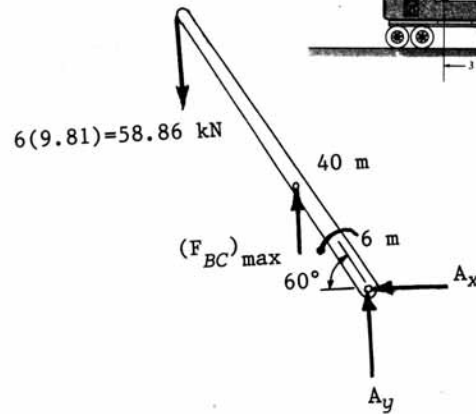
$$+\uparrow \Sigma F_y = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

$$A_y = 172 \text{ kip} \qquad \text{Ans.}$$

5.4 ปืนจันจะยึดออกไปได้ไกลสุดด้วยการใช้ช่วงแขน DE แขนทั้งหมดถูกรองรับด้วยหมุดลื่นที่ A และด้วยกระบอกไฮดรอลิก BC (ซึ่งพิจารณาให้เป็นวัตถุสองแรงได้) อัตราส่วนความสามารถในการบรรทุกของปืนจันวัดได้จากแรงซึ่งมากที่สุดที่เกิดขึ้นในกระบอกไฮดรอลิก ถ้าแรงซึ่งมากที่สุดนี้เกิดขึ้นเมื่อแขนรองรับมวล $m = 6 \text{ Mg}$ และมีความยาวแขน $l = 40 \text{ m}$ และ $\theta = 60^\circ$ ให้หามวลซึ่งมากที่สุดซึ่งสามารถรองรับได้เมื่อแขนถูกยึดออกไปยาว $l = 50 \text{ m}$ และ $\theta = 45^\circ$ ไม่คำนึงถึงน้ำหนักของแขนและขนาดของลูกรอกที่ E สมมติว่าปืนจันจะไม่พลิกคว่ำ ข้อสังเกต เมื่อ $\theta = 60^\circ$ BC จะอยู่ในแนวตั้งพอดี แต่สำหรับกรณี เมื่อ $\theta = 45^\circ$ จะไม่เป็นเช่นนั้น



Solution

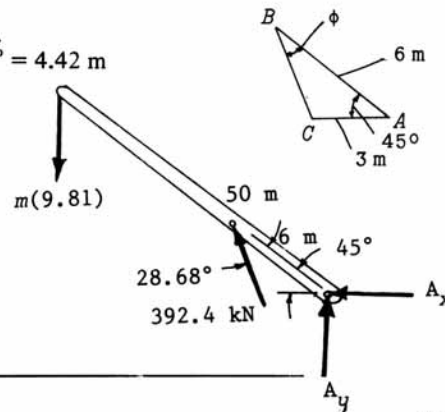


$(+\Sigma M_A = 0; \underline{\hspace{10cm}}$

$(F_{BC})_{max} = 392.4 \text{ kN}$

$BC = \sqrt{(3)^2 + (6)^2 - 2(6)(3) \cos 45^\circ} = 4.42 \text{ m}$

$\frac{\sin \phi}{3} = \frac{\sin 45^\circ}{4.42}; \phi = 28.68^\circ$

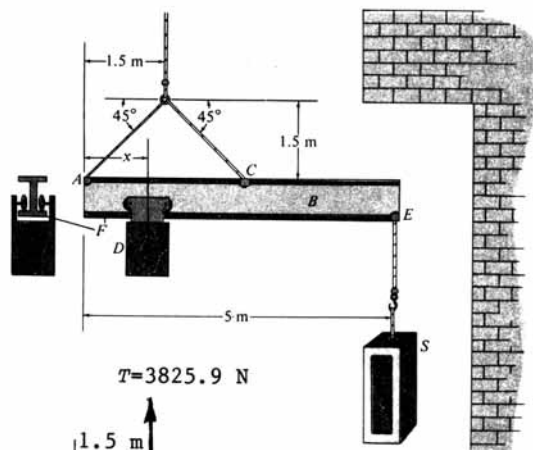


$(+\Sigma M_A = 0; \underline{\hspace{10cm}}$

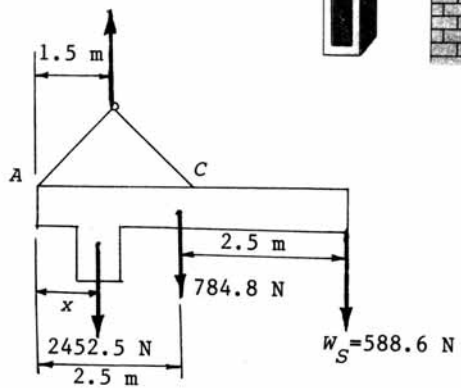
$m = 3.26 \text{ Mg}$

Ans.

5.5 แขนปืนจั่นลอย B ถูกใช้เพื่อวางตำแหน่งของวัสดุก่อสร้าง สมดุลในแนวราบของแขนถูกควบคุมด้วยท่อน้ำหนัก D ซึ่งมีมวล 250 kg มีศูนย์กลางมวลที่ G และเคลื่อนที่ด้วยอุปกรณ์ตรวจสอบรู้ภายใน ไปตามปีกกล้า F ของคาน ให้หาตำแหน่ง x ของท่อน้ำหนักเมื่อแขนถูกใช้ยกหิน S ซึ่งมีมวล 60 kg ถ้าจะให้แขนยังคงอยู่ในแนวราบ ค่า x ต้องมีค่าเท่าใดขณะที่ก้อนหินถูกปล่อยไปแล้ว แขนโตสมำเสมอและมีมวล 80 kg



Solution



$(+\Sigma M_A = 0;$ _____

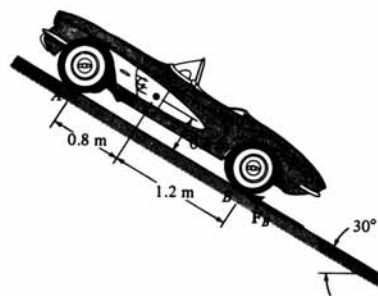
$x = 0.340 \text{ m}$ Ans.

When W_S is removed, $T = 3237.3 \text{ N}$

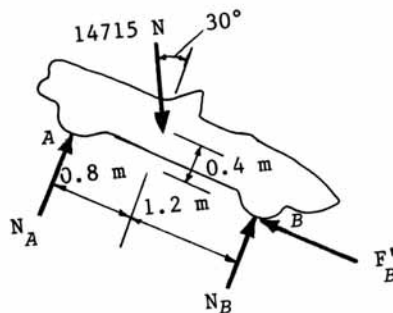
$(+\Sigma M_A = 0;$ _____

$x = 1.18 \text{ m}$ Ans.

5.6 รถซึ่งมีมวล 1.5 Mg และศูนย์กลางมวลอยู่ที่ G ถ้าสปริงหน้าทั้งสองแต่ละตัวมีค่าความแกร่ง (stiffness) $k_A = 58 \text{ kN/m}$ และสปริงท้ายทั้งสองแต่ละตัวมีค่าความแกร่ง $k_B = 65 \text{ kN/m}$ ให้หาแรงกดในสปริงเมื่อรถถูกจอดบนพื้นเอียง 30° และให้หาแรงเสียดทาน F_B ที่ต้องให้กระทำต่อล้อหลังทั้งสองเพื่อให้รถอยู่ในสภาวะสมดุล ข้อแนะนำ ให้หาแรงตั้งฉากกับพื้นสัมผัสที่ A และ B ก่อน แล้วจึงหาแรงกดในสปริง



Solution



$$\rightarrow + \Sigma F_x = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

$$F'_B = 7357.5 \text{ N}, \quad F_B = \frac{F'_B}{2} = 3.68 \text{ kN} \quad \text{Ans.}$$

$$\curvearrowleft + \Sigma M_B = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

$$N_A = 6174.6 \text{ N}$$

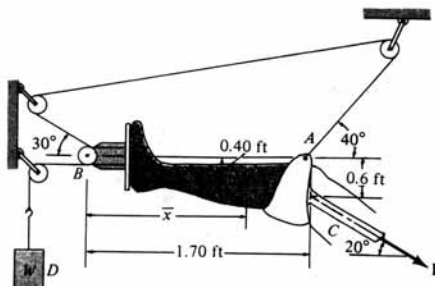
$$\uparrow + \Sigma F_y = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

$$N_B = 6569.0 \text{ N}$$

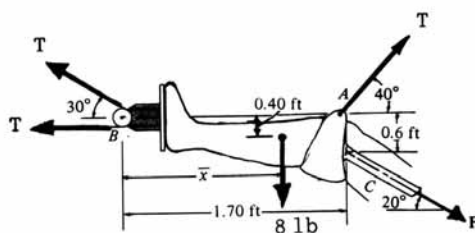
$$x_A = \frac{N_A/2}{k_A} = \frac{6174.6}{2(58\,000)} = 53.2 \text{ mm} \quad \text{Ans.}$$

$$x_B = \frac{N_B/2}{k_B} = \frac{6569.0}{2(65\,000)} = 50.5 \text{ mm} \quad \text{Ans.}$$

5.7 อุปกรณ์ดึงรั้ง Russell's traction ถูกใช้สำหรับยึดกระดูกบริเวณโคนขาที่แตกไม่ให้เคลื่อนที่ C ถ้าวาที่อนล่างมีน้ำหนัก 8 lb ให้น้ำหนัก W ซึ่งต้องแขวนที่ D เพื่อให้ขาถูกดึงรั้งอยู่ในตำแหน่งดังรูป และให้หาแรงดึง F ในกระดูกโคนขาและระยะ \bar{x} ซึ่งบอกตำแหน่งศูนย์กลางของขาที่อนล่าง ไม่นับถึงขนาดของลูกรอก B



Solution



$\rightarrow \Sigma F_x = 0;$ _____

$+\uparrow \Sigma F_y = 0;$ _____

$(+\Sigma M_B = 0;$ _____

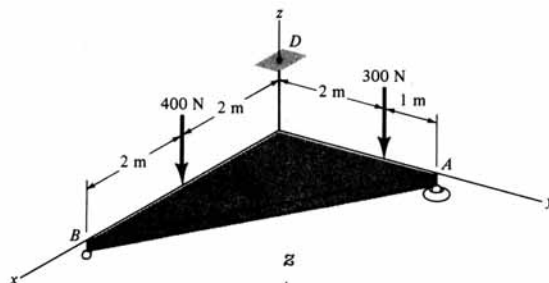
Solving,

$\bar{x} = 1.45 \text{ ft}, F = 12.6 \text{ lb}, T = 10.8 \text{ lb}$

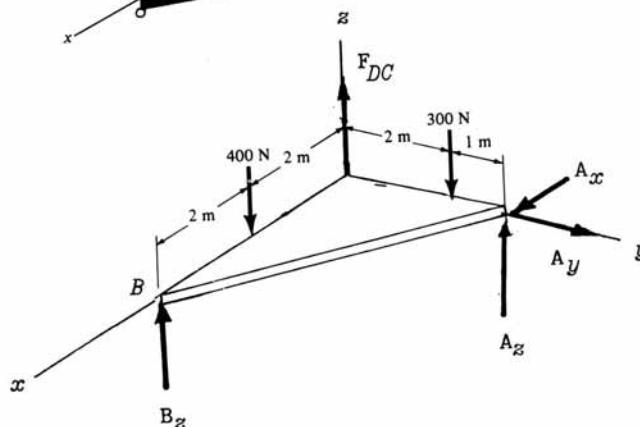
Ans.

สมดุลใน 3 มิติ

5.8 ให้หาแรงที่ไม่รู้ค่าในรูปองค์ประกอบ ซึ่งกระทำที่จุดรองรับ A, B และ C โดยให้วิเคราะห์เชิงสเกลาร์



Solution



$\Sigma F_x = 0; A_x = 0$ Ans.

$\Sigma F_y = 0; A_y = 0$ Ans.

$\Sigma M_x = 0; \underline{\hspace{15em}}$

$A_z = 200 \text{ N}$ Ans.

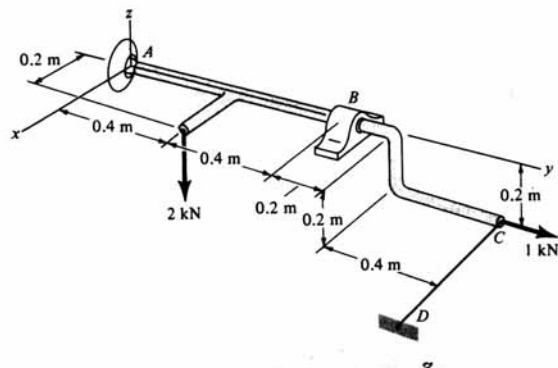
$\Sigma M_y = 0; \underline{\hspace{15em}}$

$B_z = 200 \text{ N}$ Ans.

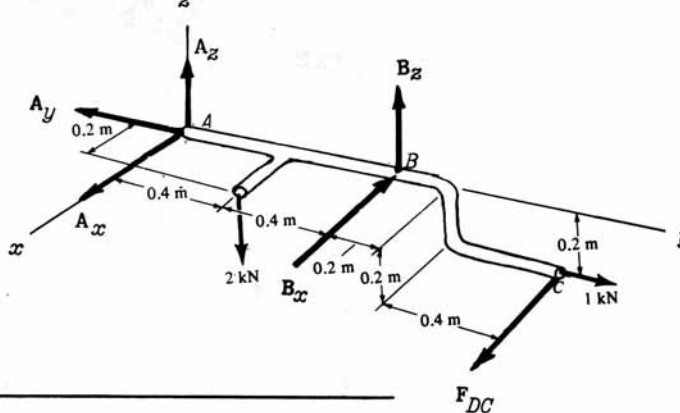
$\Sigma F_z = 0; \underline{\hspace{15em}}$

$F_{DC} = 300 \text{ N}$ Ans.

5.9 ให้หาแรงที่ไม่รู้ค่าในรูปองค์ประกอบ ซึ่งกระทำที่จุดรองรับ A และ B โดยให้วิเคราะห์เชิงสเกลาร์



Solution



$\Sigma M_y = 0;$ _____
 $F_{DC} = 2 \text{ kN}$ Ans.

$\Sigma F_y = 0;$ _____
 $A_y = 1 \text{ kN}$ Ans.

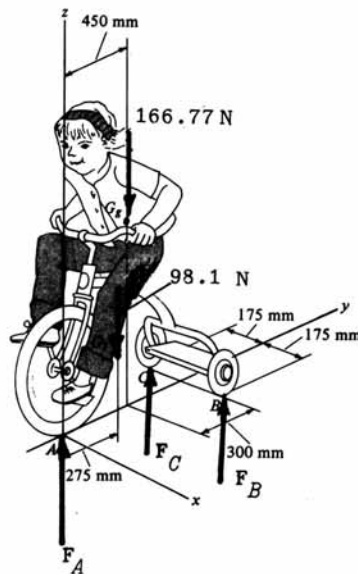
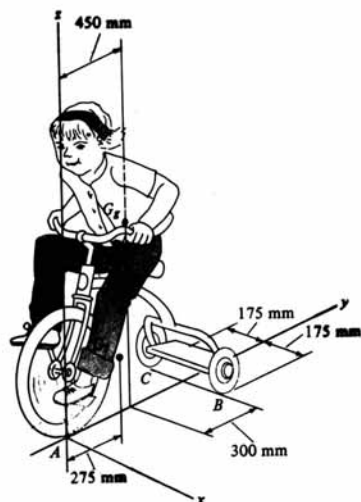
$\Sigma M_z = 0;$ _____
 $B_x = 3.5 \text{ kN}$ Ans.

$\Sigma F_x = 0;$ _____
 $A_x = 1.5 \text{ kN}$ Ans.

$\Sigma M_x = 0;$ _____
 $B_z = 0.75 \text{ kN}$ Ans.

$\Sigma F_z = 0;$ _____
 $A_z = 1.25 \text{ kN}$ Ans.

5.10 เด็กหญิงมีมวล 17 kg และศูนย์กลางมวลอยู่ที่ Gg และจักรยานสามล้อมีมวล 10 kg และศูนย์กลางมวลอยู่ที่ G ให้หาแรงปฏิกิริยาซึ่งตั้งฉากกับผิวสัมผัสที่แต่ละล้อในสภาวะสมดุล



Solution

$$\Sigma M_y = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

$$F_B = F_C$$

$$\Sigma M_x = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

$$F_B = F_C = 68.0 \text{ N}$$

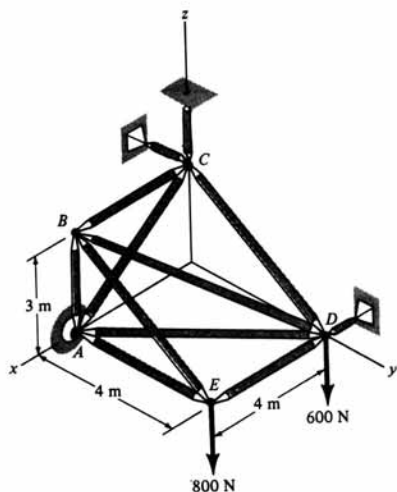
Ans.

$$\Sigma F_z = 0; \underline{\hspace{10cm}}$$

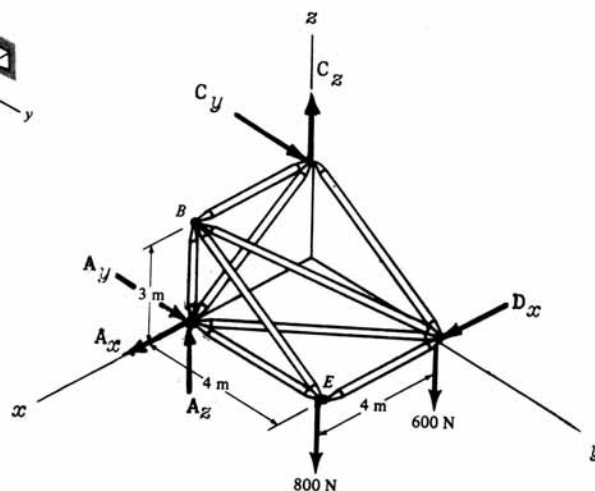
$$F_A = 129 \text{ N}$$

Ans.

5.11 โครงข้อหมุน 3 มิติ ถูกรองรับด้วยจุดต่อแบบลูกบอลในกระเปาะ (ball-and-socket) ที่ A และ ข้อต่อสั้น สองชิ้นที่ C และ หนึ่งชิ้นที่ D ให้หาค่าประกอบในแกน x, y และ z ของแรงปฏิกิริยาที่ A และแรงในแต่ละข้อต่อ



Solution



$\Sigma M_x = 0;$ _____

$\Sigma M_y = 0;$ _____

$\Sigma M_z = 0;$ _____

$\Sigma F_x = 0;$ _____

$\Sigma F_y = 0;$ _____

$\Sigma F_z = 0;$ _____

$A_x = -1.87 \text{ kN}$ Ans.

$A_y = 1.87 \text{ kN}$ Ans.

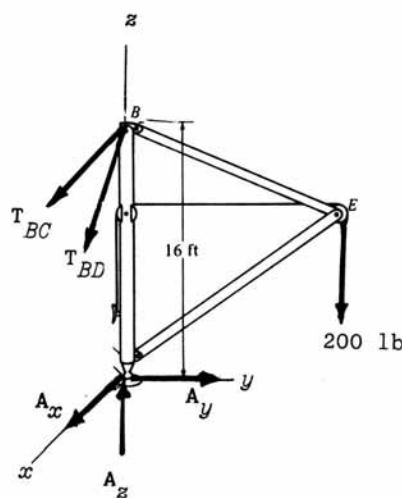
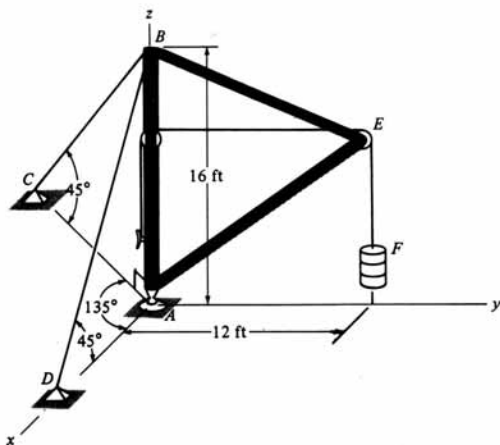
$A_z = 800 \text{ N}$ Ans.

$C_y = -1.87 \text{ kN}$ Ans.

$C_z = 600 \text{ N}$ Ans.

$D_x = 1.87 \text{ kN}$ Ans.

5.12 ให้หาแรงดึงในเคเบิล BC และ BD และองค์ประกอบของแรงปฏิกิริยาที่จุดต่อแบบลูกบอลและกระเปาะ A ของแขนปืนจัน แขนปืนจันรองรับถังซึ่งมีน้ำหนัก 200 lb ที่ F จุด C และ D อยู่ในระนาบ xy ข้อแนะนำ ให้วิเคราะห์แรงทั้งหมดที่กระทำต่อแผนภาพวัตถุอิสระของแขนปืนจันทั้งชิ้นรวมกับถัง



Solution

$$T_{BD} = T_{BD}(0.707)\mathbf{i} - T_{BD}(0.707)\mathbf{k}$$

$$T_{BC} = -T_{BC}(0.707)^2\mathbf{i} - T_{BC}(0.707)^2\mathbf{j} - T_{BC}(0.707)\mathbf{k}$$

$$T_{BC} = -0.5T_{BC}\mathbf{i} - 0.5T_{BC}\mathbf{j} - 0.707T_{BC}\mathbf{k}$$

$$\Sigma F_x = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$\Sigma F_y = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$\Sigma F_z = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$\Sigma M_x = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$\Sigma M_y = 0; \underline{\hspace{15em}}$$

$$A_x = 0.00 \text{ lb}, \quad A_y = 150 \text{ lb}, \quad A_z = 562 \text{ lb},$$

Ans.

$$T_{BC} = 300 \text{ lb}, \quad T_{BD} = 212 \text{ lb}$$

Ans.